# **Mobile Welder**

**zh- 轨道焊接动力源** CHS 原始操作说明和备件清单的翻译





An ITW Company



# 篇目

1	关于:	本说明书		5
	1.1	警告提	兩	5
	1.2	其他标	识和符号	5
	1.3	图例		6
	1.4	共同有	效的文档	6
2	运营i	商信息和	安全提示	7
	2.1	运营商[	的责任义务	7
	2.2	机器的 <sup>(</sup> 2.2.1 2.2.2 2.2.3	使用 按规定使用 机器的极限 在有更高电气危险的环	9 9 9 10
		2.2.4	境中焊接 装置冷却	10
	2.3	环保和	废弃处理	11
		2.3.1	关于环保设计准则 2009/125/EC 的信息	11
		2.3.2	REACh(化学物质的 注册、评估、许可与限	12
		233	n ) 冷却液	12
		2.3.4	电动工具和配件	13
	2.4	人员资	贡	13
	2.5	关于操 <sup>,</sup>	作安全的基本提示	13
	2.6	个人防	护装备	15
	2.7	剩余危	验	15
		2.7.1 2.7.2	重物导致受伤危险 高温导致烫伤危险和火 亚合险	15 17
		2.7.3	被导线和电缆绊倒	17
		2.7.4	错误的姿势会造成长期 损伤	18
		2.7.5	触电危险	18
		2.7.6	如果用不正确的方式处 理保护气瓶,会引起危	18
		2.7.7	™ 焊接强光导致眼睛受伤 危险	19

	2.7.8	电磁场导致危险	19
	2.7.9	空气中的氩气含量过高	19
		导致窒息危险	
	2.7.10	对健康的危害	19
	2.7.11	设备翻倒的危险	19
	2.7.12	爆炸机起火的危险	20
	2.7.13	使用的上具破顶导致— 如亚佐 <u></u> 全阶	20
		版文伪尼啦	
说明.			21
3.1	基础机器		21
	3.1.1	警示牌	23
3.2	冷却装置	8	23
<u> </u>	K πu		
应用到	9型		24
技术参	診数		25
运输利	口发运		27
6.1	毛重		27
6.2	发运		27
6.3	运输		28
	6.3.1	调整肩带的长度	30
设定利	和调试		31
7.1	打开动力	]源包装	31
7.2	供货范围	3	32
7.3	安放动力	〕源	32
7.4	安装冷去	『装置	33
7.5	连接焊接	<del></del>	33
7.6	设定焊接	度气体供给装置	34
7.7	电源连接	妾	35
7.8	以不同电	3网电压运行动力源	36
7.9	连接电源	原线	36
7.10	接通动力	]源	36
7.11	激活		38

	7.12	登录界面	1	39
		7.12.1	登录	40
		7.12.2	更改密码	41
		7.12.2.1	更改管理员密码	42
		7.12.2.2	更改用户密码	43
		7.12.3	重置密码	44
	7.13	用户界面	<u>1</u>	44
		7.13.1	管理界面	44
		7.13.2	用户界面	44
	7.14	操作方式	<del>t</del>	46
		7.14.1	软件操作元件和按键	46
		7.14.2	输入设备和操作元件	49
		7.14.2.1	软键按键	50
		7.14.2.2	触摸屏	50
		7.14.2.3	旋转调节器	53
		7.14.2.4	USB 键盘	56
		7.14.2.5	USB 条码扫描器	58
	7.15	设置系统	充和文档语言	59
	7.16	设置测量	量单位	61
8	运行.			62
	8.1	主菜单.		64
	8.1	主菜单. 8.1.1	 方案管理器	64 70
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.1	方案管理器 加载焊接方案	64 70 72
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.1 8.1.1.2	方案管理器 加载焊接方案 保存焊接方案	64 70 72 73
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3	方案管理器 加载焊接方案 保存焊接方案 创建文件夹	64 70 72 73 73
	8.1	主菜单 8.1.1 8.1.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.4	方案管理器 加载焊接方案 保存焊接方案 创建文件夹 管理焊接方案	64 70 72 73 73 74
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5	方案管理器 加载焊接方案 保存焊接方案 创建文件夹 管理焊接方案 移除许可	64 70 72 73 73 74 80
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2	方案管理器 加载焊接方案 保存焊接方案 创建文件夹 管理焊接方案 移除许可 记录管理器	64 70 72 73 73 74 80 82
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.2 8.1.3	方案管理器 加载焊接方案 保存焊接方案 创建文件夹 管理焊接方案 移除许可 记录管理器 自动编程	64 70 72 73 73 74 80 82 84
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1	方案管理器 加载焊接方案 保存焊接方案 创建文件夹 管理焊接方案 移除许可 记录管理器 自动编程 创建自动方案	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1 8.1.4	方案管理器 加载焊接方案 保存焊接方案 创建文件夹 管理焊接方案 移除许可 移除许可 记录管理器 自动编程 创建自动方案 手动编程	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84 84
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1 8.1.3.1 8.1.4 8.1.4.1	方案管理器 加载焊接方案 份建文件夹 创建文件夹 管理焊接方案 移除许可 移除管理器 自动编程 创建自动方案 受置区域	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84 84 87
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1 8.1.4 8.1.4.1 8.1.4.1 8.1.4.2	方案管理器 加载焊接方案 创建文件夹 管理以接方案 管除计可理提。 移除管理器 自动建备程 自动建备程 自动建备程 设置参数	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84 84 87 87
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1 8.1.4 8.1.4.1 8.1.4.1 8.1.4.2 8.1.5	方案管理器 加载焊接方案 创建投方案 创建理焊按方案 管除除可 移除管理器 自动编程 创建自动方案 引动编程 创建二级运 型运频 订G 手动焊接模式	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84 87 87 89 105
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1 8.1.4 8.1.4.1 8.1.4.1 8.1.4.2 8.1.5 8.1.5.1	方案管理器 加载焊接方案	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84 87 87 89 105 107
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1 8.1.4 8.1.4.1 8.1.4.1 8.1.4.2 8.1.5 8.1.5.1 8.1.5.1 8.1.5.2	方案管理器 加载焊接方案	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84 87 87 87 89 105 107 109
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1 8.1.4 8.1.4.1 8.1.4.2 8.1.5 8.1.5.1 8.1.5.2	方案管理器 加载焊接方案	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84 87 87 89 105 107 109
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1 8.1.4 8.1.4.1 8.1.4.2 8.1.5 8.1.5.1 8.1.5.2 8.1.5.3	方案管理器 加载焊接方案	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84 87 87 89 105 107 109 110
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1 8.1.4 8.1.4.1 8.1.4.2 8.1.5.1 8.1.5.1 8.1.5.2 8.1.5.3 8.1.5.3 8.1.5.4	方案管理器 加保 按方案	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84 87 87 89 105 107 109 110 112
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1 8.1.4 8.1.4 8.1.4 8.1.4 8.1.4.1 8.1.4 8.1.5 8.1.5.1 8.1.5.3 8.1.5.4 8.1.5.5	方案管理器 加保 沒 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84 87 87 89 105 107 109 110 112 116
	8.1	主菜单. 8.1.1 8.1.1.2 8.1.1.3 8.1.1.3 8.1.1.4 8.1.1.5 8.1.2 8.1.3 8.1.3.1 8.1.4 8.1.4 8.1.4 8.1.4 8.1.5 8.1.5.1 8.1.5.1 8.1.5.3 8.1.5.4 8.1.5.5 8.1.6	方案管理器 加保 沒 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定 定	64 70 72 73 73 74 80 82 84 84 87 87 89 105 107 109 110 112 116 117

		8.1.6.2	方案设置	122
		8.1.6.3	系统数据	128
		8.1.6.4	网络环境	129
		8.1.6.5	服务	134
		8.1.6.6	设置语言和键盘	142
	8.2	焊接		143
		8.2.1	软键"Gas"(气体)和	146
			"Gas/Coolant"(气体/	
			冷却剂)	1.10
		8.2.1.1	牧键"Gas On"(按通 ⊆休)	146
		8212	「仲」	146
		8.2.1.3	软键"持续接通气体"…	149
		8.2.1.4	软键"Back"(返回)…	149
		8.2.2	手动控制	149
		8.2.2.1	软键"转子旋转"	149
		8.2.2.2	软键"焊丝"	150
		8.2.2.3	软键 "Global Change"	150
		0.0.0.4	(	450
		8.2.2.4	状键 EXIL(返击)	150
	8.3	测试		151
	8.4	焊接过利	⊒	153
9	特殊排	旨令		155
	9.1	特殊指令	╞按键	155
	9.2	特殊指∜	ቅ软键	155
10	服务毕	与保养		156
	10.1	服务界面	Ĩ	156
	10.2	软件信息	₹	156
	10.3	电机校验	Â	156
	10.4	打印机.		158
		10.4.1	更换纸卷	158
	10.5	保养计划	<u> </u>	158
	10.6	服务和智	客户服务	159
		10.6.1	客户服务	159
		10.6.2	技术支持与应用技术	159
		10.6.3	操作人员和服务培训	159
11	存储和	和停止运行	亏	160

12	升级逆	5项	161
13	配件		163
14	耗材		165
15	备件清	〕单	166
	15.1	Grundaufbau MW (Frontansicht)   Basic structure MW (front view)	166
	15.2	Grundaufbau MW (Rückansicht)   Basic structure MW (rear view)	168
	15.3	Bodenblech MW   Base plate MW	170
	15.4	Frontabdeckung MW   Front cover MW	172
	15.5	Rückwand MW   Rear panel MW	174
	15.6	Gaskomponenten MW   Gas components MW	176
	15.7	Vertikalblech MW   Vertical plate MW	178
	15.8	Horizontalblech MW   Horizontal plate MW	180
	15.9	Handgriff-Abdeckung MW   Handle-display cover MW	182
	15.10	Schweißstrominverter MW   Welding current inverter MW	184
	15.11	Verbindungskabel   Connection cables	186
	15.12	Service, Kundendienst   Servicing, customer service	190
16	符合性	声明	191

# 1 关于本说明书

# 1.1 警告提示

本说明书中使用的警告提示是针对人身伤害或财产损失的警告。

请始终阅读并注意警告提示!



该标识为警告标识。该标识警告您当心受伤危险。为避免受伤或死亡,请遵循标有安全标志的操作。

	警告级别	含义
	危险	如不遵守安全措施.则会导致死亡和重伤的直接危险情况。
	警告	如不遵守安全措施,则可能导致死亡和重伤的潜在危险情况。
	小心	如不遵守安全措施‧则可能导致轻伤的潜在危险情况。
0	提示!	如不遵守安全措施,则可能导致财产损失的潜在危险情况。

## 1.2 其他标识和符号

符号	含义
i	助于理解的重要信息。
1.	具有一定操作顺序的操作要求:此处必须进行操作。
2.	
3.	
•	单独的一项操作要求:此处必须进行操作。

## 1.3 图例

概念/符号	含义		
MW MOBILE WELDER			
OC	ORBICOOL		
轨道焊接头	开放式轨道焊接头/轨道焊接钳		
0	该功能需要升级 ORBICOOL MW*。		
	该功能需要升级 Software MW Plus*。		
$\oplus$	该功能需要升级 Connectivity LAN/IoT/VNC*。		

\* 宏章节升级选项 [▶ 161]

提示:

◎ ●注意 升级 ORBICOOL MW 和 Software MW Plus对应于电源 MOBILE WELDER OC Plus 的功能范围。

# 1.4 共同有效的文档

以下文档与本使用说明书具有同样的效力:

- 符合性声明
- 校准证书
- 焊接头/手工焊炬使用说明书
- ORBICOOL MW 使用说明书

# 2 运营商信息和安全提示

## 2.1 运营商的责任义务

**车间/户外/现场应用:**运营商对机器所在的作业区域内的安全负责 · 只允许受过培训的人员在机器作业区域内停留和操作 ·

**员工的安全:**操作员必须遵守本章节中说明的安全规定·具备安全意识并穿戴好所有规定的防护设备进行 作业。

雇主有义务在 EMF 指令中向员工告知相关危险,并相应对工作岗位进行评估。

针对涉及一般工作、工作设备和工作岗位的 EMF 特殊评估的要求\*:

工作岗位或工作设备类型	要求评估的对象:					
	不承担特殊风险的雇员	承担特殊风险的雇员 (佩戴有源 植入物的人除外)	佩戴有源植入物的雇员			
	(1)	(2)	(3)			
手动弧焊(包括 MIG (金属惰性气体)、 MAG(金属活性气 体)、TIG(钨极惰性气 体)、同时遵循可靠流程 且与管道无身体接触	否	否	是			
* 根据 2013/35/FU 指令						

#### EMF DATA SHEET ARC WELDING POWER SOURCE

#### **Product/Apparatus Identification**

Product	Stock Number
Orbimat 180 SW	850 000 001
Mobile Welder *	854 000 001
(* inclose, equal inverter, all variants)	

#### **Compliance Information Summary**

Applicable regulation		Directive 2014/35/EU						
Referen	nce limits	Directive 2013/35/EU, Recommendation 1999/519/EC						
Applica	ble standards	IEC 62822-1:2016, IEC 62822-2:2016						
Intende	d use	If for occupational use		for use by laymen				
Non-the	ermal effects need to be	considered for workplace assess	me	ent	⊠	YES	$\boxtimes$	NO
Therma	al effects need to be cons	sidered for workplace assessmen	t			YES	$\boxtimes$	NO
	Data is based on maxin	num power source capability (vali	d u	Inless firmware/hardw	are	e is changed)		
	Data is based on worst	case setting/program (only valid u	unt	il setting options/weld	ing	programs are	e c	hanged)
	Data is based on multip	le settings/programs (only valid u	inti	I setting options/weldi	ng	programs are	ch	langed)
Occupa for heal	ational exposure is below th effects at the standard	the Exposure Limit Values (ELV) dized configurations	s)	(if NO, specific re	⊠ qu	YES ired minimum	⊠ dis	NO stances apply)
Occupa for sense	ational exposure is below	the Exposure Limit Values (ELV)	s)	In n.a (if applicable and N(		YES		NO

Occupational exposure is below the Action Levels (ALs) at the standardized configurations

applic	able and No	Э, s	specific	measure	s are needed)
⊠n	.a	⊠	YES	⊠	NO
(if ap	plicable and	d N	O, spec	cific signa	ige is needed)

#### **EMF** Data for Non-thermal Effects

Exposure Indices (EIs) and distances to welding circuit (for each operation mode, as applicable)

36 		Head				
		Sensory Effects	Health Effects	Trunk	Limb (hand)	Limb (thigh)
Standardiz	ed distance	10 cm	10 cm	10 cm	3 cm	3 cm
ELV EI @	standardized distance	0,08	0,07	0,11	0,06	0,14
Required minimum distance		1 cm	1 cm	1 cm	1 cm	1 cm
Distance where all occupational ELV Exp Distance where all general public ELV Ex		xposure Indices Exposure Indices	fall below 0.20 (20 s fall below 1.00 (1	0%) 100%)		3 cm 85 cm
Tested by:	J. Jaeckle		Date tested: Date reworked:	2020-11 2022-06	1-04 3-09	

## 2.2 机器的使用

#### 2.2.1 按规定使用



#### 本轨道焊接动力源专门针对以下用途而设计:

- 与 Orbitalum Tools GmbH 公司提供的轨道焊接头或手工焊炬结合使用,或使用可兼容的其它品牌产品,搭配 Orbitalum Tools GmbH 公司的焊接头驱动。
- 适用于进行 TIG 焊接过程的材料的 TIG 焊接头。
- 未承受压力的空管材 · 且无污染 · 无爆炸性气体 · 无液体 ·

#### 合规使用还包含以下几点要求:

- 在运行过程中,对机器进行持续监督。操作人员必须始终能够停止工作流程。
- 遵守本使用说明书中的所有安全和警告提示。
- 注意共同有效的文档。
- 遵循所有检查和维护作业。
- 仅使用原装机器。
- 仅使用原装的配件、备件和运行材料。
- 只允许使用根据 DIN EN ISO 14175 标准,被分类为适用于 TIG 焊接过程的焊接保护气体。
- ORL-30 冷却剂 · ORL-30 冷却剂
- 投入运行前,检查所有安全相关的组件和功能。
- 处理使用说明书中提到的材料。
- 适当处理焊接过程中涉及的所有组件以及影响焊接过程的所有其他因素。
- 仅用于商业用途。

#### 2.2.2 机器的极限

- 管道制备、设备制造或设备内的工作岗位可能相同。
- 装置由一名操作人员操作。

- 只允许在可承重、平坦和防滑的地面上安装和运行装置。
- 在装置周围必须保证为人员留出约2m的移动空间。
- 工作照度:至少 300 lx。
- 运行时的气候条件:
   环境温度:-10°C至+40°C
   相对空气湿度:在+20°C下低于 90%,在+40°C下低于 50%
- 存储和运输期间的气候条件:
   环境温度: -20 °C 至 +55 °C
   相对空气湿度: 在 +20°C 下低于 90% · 在 +40°C 下低于 50%
- 只允许在符合 IP 23 的干燥环境中(禁止在雾水、雨水、雷雨等环境中)安装和运行装置。必要时可 使用焊接帐篷。
- 🔘 只有在冷却液箱已注满的情况下,才能确保达到冷却功效。
- 要避免烟、蒸汽、油雾和磨尘。
- 避免含盐的环境空气(海风)。

#### 2.2.3 在有更高电气危险的环境中焊接

可在有更高电气危险的环境中使用动力源。 它符合各项规定和 IEC/DIN EN 60974 及 VDE0544 标准。

### 2.2.4 装置冷却

缺乏通风会导致功率下降和装置损坏。

- ▶ 遵守机器的极限。
- ▶ 保持冷却空气的入口和出口畅通。
- ▶ 与障碍物至少保持 0.5 m 的距离。

## 2.3 环保和废弃处理

## 2.3.1 关于环保设计准则 2009/125/EC 的信息

型号	电源输入	动力源的最低电流效率	空转时的最大功耗
移动式焊机 (OC/Plus)	1 x 110 - 230 V	81 %	31 W
ORBIMAT 180 SW	- 单相 + PE	83,5 %	48,8 W

• 不可以把产品(如果符合)与普通垃圾一同废弃处理。

- 请相关的回收机构回收旧的电气和电子设备(遵守 WEEE 指令)或重复使用。
- 请咨询您当地的废品回收主管单位,或经销商,了解更多信息。关键 原材料,在组件层面上的参考用量可能超过1克。

(根据 2012/19/EU 指令)

#### 关键原材料,在组件层面上的参考用量可能超过1克

成分	关键原材料
电路板	重晶石・铋・钴・镓・锗・铪・铟・重稀土元素・轻稀土元素・
	铌·铂系元素的金属·钪·金属硅·钽·钒
塑料组件	锑化物・重晶石
电气和电子组件	· 锑化物·铍·镁
金属组件	· 铍·钴·镁·钨·钒
电缆和电缆组件	硼酸盐·锑化物·重晶石·铍·镁
显示器	镓·铟·重稀土元素·轻稀土元素·铌·铂系元素的金属·钪
电池	氟石·重稀土元素·轻稀土元素·镁

### 2.3.2 REACh(化学物质的注册、评估、许可与限制)

欧盟议会与咨询委员会就化学物质的注册、评估、许可与限制(REACh)·颁布了 EU 1907/2006 指 令·旨在规定化学物质与由此产生的混合物的生产、流通与使用。

我们的产品与产物也受到 REACh 指令的约束。根据 REACh 指令的第 33 条,如果提供的产品含有 REACh 候选清单(SVHC 清单)上的物质,且含量超过了总质量的 0.1%,则产品供货商必须告知其客 户。2018 年 6 月 27 日,铅(CAS: 7439-92-1 / EINECS: 231-100-4) 被列入 SVHC 候选清单。因此,在供货链内产生了相关的告知义务。

我们在此通知您,我方产品的个别部件含有铅,作为钢、铝和铜合金中的合金成分以及用于电子部件的焊料和电容器,其含量超过 0.1%。铅的含量在 RoHS 指令规定的豁免范围内。

作为合金组成部分的铅是牢固的,因此在合规使用的前提下不会导致暴露,不需要额外的安全使用信息。

#### 2.3.3 冷却液

◎依照本地法律规定废弃处理冷却液。



(根据 2012/19/EU 指令)

## 2.3.4 电动工具和配件

报废的电动工具和配件含有大量有价值的可回收原料和塑料:

- 依据欧盟指令,带有下列标识的旧电子设备不得与城市垃圾(生活垃圾)一起处理。
- 通过积极使用现有的回收系统,您可以为废旧电子设备的回收和再利用做出贡献。
- 废旧电子设备包含须根据欧盟指令选择性地进行处理的组成部分。分类收集和选择性处理是环保废 弃处理和保护人类健康的基础。
- 对于您在 2005 年 8 月 13 日之后购买的 Orbitalum Tools GmbH 设备和机器,若您寄送至我方并自 理相关费用,我方将会妥善进行废弃处理。
- 若废旧电子设备在使用过程中受到污染,对人体健康或安全造成威胁,我方可以拒绝回收。
- 德国客户请注意:对于 Orbitalum Tools GmbH 的设备和机器 · 请勿通过市政废弃处理点进行废弃处理 · 因为其只用于商业领域。

## 2.4 人员资质

**注意**! 只允许受过培训的人员使用焊接头。

- 最小年龄:18 周岁。
- 没有身体或精神障碍。
- 未成年人必须在指导人员的监管下操作本机器。
- 原则上应具备 TIG 焊接流程的基础知识。

## 2.5 关于操作安全的基本提示

▲ 注意! 遵守现行的安全和事故防护规定!

操作不当会影响安全。其后果可能会危及生命。

- 接通电源时,切勿使焊接头处于无人看管的状态。
- 操作人员必须确保在危险区域内没有第二名人员存在。
- 不得更改或改装焊接头。
- 只能在无技术缺陷的状态下使用焊接头。
- 只能使用原装工具、配件、备件和规定的运行材料。
- 如果运行状态出现异常,请立即停止操作并排除故障。
- 请勿移除防护设备。
- 请勿拉拽软管组件或电缆拖动机器。

• 只能让专业人员进行维修和保养工作。

**注意!** 单调的作业会带来受伤危险! 心理不适、身体疲劳和运动系统问题,反应能力受限和痉挛。

- 通过活动放松肌肉。
- 确保交替进行多项操作。
- 在工作中采取直立、不易疲劳和舒适的操作姿势。

## 2.6 个人防护装备

在焊接时要始终使用个人防护装备 (PSA)。这样可以防止焊工受到辐射、烫伤和焊烟的影响。 在使用动力源执行焊接作业时请穿戴以下个人防护装备:

- ▶ 符合 EN 388 或 1/2/1/1 EN 407 标准的防护手套 1/1/1/1。
- 用于焊接作业的 DIN 12477 标准 A 型防护手套以及用于安装电极的 DIN 388 标准等级 4 防护手套。
- ▶ 符合 EN ISO 20345 标准的 SB 等级安全鞋。
- ▶ 符合 EN 170 的眩光保护和遮盖皮肤的防护服
- ▶ 皮围裙
- ▶ 在头顶作业时佩戴头盔
- ▶ 在连接与操作焊头时,必须遵守相应的焊头的安全提示与警告提示。
- ▶ 注意防备剩余危险。

## 2.7 剩余危险

#### 2.7.1 重物导致受伤危险

动力源的重量为

- 15.6 kg (34.39 lbs) MOBILE WELDER (Plus)
- 21.0 kg (46.30 lbs) MOBILE WELDER (OC/OC Plus)
- 26 kg (57.32 lbs) ORBIMAT 180 SW
- 35.4 kg (78.04 lbs) ORBIMAT 300 SW

提升重物的过程中存在较大的健康风险。

以下情况中可能导致碰撞和夹伤危险:

注意!	运输或调整时,动力源有掉落的危险。
注意!	安放不正确·将导致动力源掉落。

- ▶ 举起动力源时,注意请勿超过允许的总重量限制: 男性 25 kg, 女性 15 kg。
- ▶ 运输动力源时,必须使用合适的运输工具。
- 必须由2人合力将动力源从包装中举起并取出。
- ▶ 把动力源安放在稳固的底座上。
- ▶ 请穿好安全鞋。
- ▶ 不得用起重机运输装置。把手、皮带或支架只能用于手动运输。

在每次运输前,检查动力源和冷却装置(选装件)之间的固定螺丝是否稳固,必要时重新拧紧。

## 2.7.2 高温导致烫伤危险和火灾危险

▶ 注意! 焊接完成后轨道焊接头或手工焊炬仍滚烫。尤其在连续进行多个焊接工序后,会 产生极高的温度。对轨道焊接头和手工焊炬进行作业时(例如重新夹紧或装配/拆 卸电极),可能导致烫伤危险或联系终端位置损坏。非隔热材料(例如运输包装 里的泡沫内衬)一旦接触高温轨道焊接头或手工焊炬,可能导致损坏。

#### ▶ 穿戴安全鞋。

▶ 必须等待轨道焊接头或手工焊炬表面冷却,直至低于 50 °C 后,才可对其进行作业或将其装进运输 包装内。

警告! 如果成型系统的位置/定位错误.或在焊接区域内使用被禁用的材料.存在火灾危险。遵循运行当地规定的一般防火措施。

- ▶ 请您正确地定位成型系统。
- ▶ 在焊接区域内仅使用许可的材料。

**警告!** 高负荷运行时流出的液体滚烫,且插拔连接发热。

▶ 注意专业人员/安全员规定的安全措施。

#### 2.7.3 被导线和电缆绊倒

注意!	若电缆、气体管道或控制导线存在拉伸应力,则可能导致人员绊倒并造成受伤危险。
警告!	

- ▶ 确保在任何情况下都不会因为导线和电缆导致人员被绊倒。
- ▶ 导线和电缆**不得**处于拉伸应力下。
- ▶ 拆卸焊接钳后,将其放置在运输箱中。
- ▶ 确保软管组件正确连接,并安装拉伸应力消除装置。

## 2.7.4 错误的姿势会造成长期损伤

使用机器时,注意在操作过程中采取直立且舒适的姿势。

#### 2.7.5 触电危险

	警告!	在把焊接头或手工焊炬连接到动力源,或从动力源上断开时,存在意外触发点火 功能的危险。
	连接或断开焊接	妾头或手工焊炬时 · 请关闭动力源。
►	若焊接头或手]	L焊炬未做好运行准备·则将切换至"测试"功能。
	警告!	接触会导致电气危险。
	切勿触摸通电的	9部件(工件) · 尤其在电弧点火时。
	开始焊接过程属	后·避免接触管道和轨道焊接头外壳。
•	为了降低电气危 服。	5险·请您穿干燥的安全鞋、干燥且不含金属(无铆钉)的皮革手套和干燥的防护
	在干燥地面上]	
	危险!	可能给存在心脏疾病或植入心脏起搏器的人员带来生命危险。
	请注意不可以让	上触电风险更高(例如心脏起搏器)的人员操作设备。
	危险!	如果用不正确的方式干预和/或打开机器,存在触电的风险。
►	仅可由电气专业	业人员进行检修和维修。
	危险!	如果使用不兼容或已损坏的插头,存在触电的危险。
	请勿把适配器捕	面头与具有保护接地的电动工具一同使用。
	请确认机器的通	<b>生接插头与插座相配</b> 。
	连接时·使用:	30 mA 的接地保护断路器。

#### 2.7.6 如果用不正确的方式处理保护气瓶,会引起危险

▲ 警告!

各种身体伤害和财产损失。

- ▶ 遵守保护气瓶的安全规定。
- ▶ 遵守保护气瓶的安全数据表。

#### 2.7.7 焊接强光导致眼睛受伤危险

▲ 警告! 焊接过程中可能生成红外线光、刺眼光和紫外线光,可能导致眼睛严重受伤。

- ▶ 焊接过程中使封闭的轨道焊接头保持完全关闭。
- ▶ 在运行中穿戴符合 EN 170 的遮光器和遮盖皮肤的防护衣。
- ▶ 使用密封式焊接头时注意遮光器无技术缺陷。

#### 2.7.8 电磁场导致危险

▲ 危险! 根据工作岗位的设计,可能在周围区域产生可能危及生命的电磁场。

- ▶ 患有心脏疾病或植入心脏起搏器的人员不得操作焊接设备。
- ▶ 运营商必须根据 EMF 指令 2013/35/EU 的规定布置工作岗位。
- ▶ 在焊接设备的工作区域内,只能使用带有绝缘保护的电气设备。
- ▶ 设备点火时,注意电磁敏感的设备。

#### 2.7.9 空气中的氩气含量过高导致窒息危险

**危险**! 如果环境空气中的保护气体含量上升 · 则会因窒息导致身体的永久伤害甚至生命 危险。

▶ 确保作业区域内通风充足。

▶ 必要时可监测空气中的氧气含量。

#### 2.7.10 对健康的危害

▲ 警告! 焊接过程中,以及使用电极的过程中,有毒的蒸气与物质会危害健康!

- ▶ 使用符合职业安全规章要求的抽吸装置(例如:BGI:7006-1)。
- ▶ 特别注意针对铬,镍和锰的规定。
- ▶ 请勿使用含钍的电极。

#### 2.7.11 设备翻倒的危险

▲ 警告! 一旦设备翻倒,会因为外部力的作用造成各种身体伤害和财产损失。

- ▶ 安放机器时,注意避免受到外力影响。
- ▶ 可移动的物体需要与机器保持 2 米的距离。

### 2.7.12 爆炸和起火的危险

▲ **危险!** 焊接区域附近的可燃物质,或空气中的溶剂,都可能导致爆炸和起火。

- ▶ 请勿在溶剂附近(例如在脱脂、喷漆时)或易爆物质附近进行焊接。
- ▶ 请勿把任何可燃物质用作焊接区域的衬垫。
- ▶ 请确认机器附近没有可燃物与脏污。

### 2.7.13 使用的工具破损导致一般受伤危险

▲ 注意! 在为了正确地废弃处理轨道焊接动力源而执行拆卸工作时,可能因为工具破损导 致人员受伤。

▶ 若不熟悉如何废弃处理·可将轨道焊接动力源寄送回 Orbitalum Tools 公司·由公司进行专业的废 弃处理。 Mobile Welder

3 说明

# 3.1 基础机器



序号	名称	功能
1	防护板·MW 操作元件	保护操作元件
2	肩带 MW	在抬起焊接动力源时卸压
3	保险杠·MW 正面	保护正面的操作元件和接口

ORBITALUM TOOLS GmbH , D-78224 Singen www.orbitalum.com

序号	名称	功能
4	"Weld head" 连接插口	焊接头信号线接口
5	<b>"Gas"</b> 连接插口	气体软管接口
6	"Manual torch" 连接插口	手工焊炬信号线接口
7	焊接电源插头 (+)	焊接电流导线接口 (+)
8	前方通风口	冷却空气进气口
9	焊接电源插头 (-)	焊接电流导线接口 (-)
10	旋转调节器	操作焊接动力源 · 参见章节旋转调节器 [> 53]
11	软键按键	操作焊接动力源·参见章节软键按键 [▶ 50]
12	触摸屏	操作焊接动力源·参见章节触摸屏 [▶ 50]
13	"USB" 插口	可以连接 USB 设备(2 个)
14	"LAN" 插口	用于 LAN 电缆 🕑 的连接
15	MW 把手	运输焊接动力源设备
16	内置打印机输纸按键	启动输纸
17	内置打印机停止输纸按键	停止输纸
18	内置打印机出纸	取出打印件
19	开/关内置开关	接通和断开焊接动力源
20	内置打印机纸卷盖板	更换纸卷‧参见章节更换纸卷 [▶ 158]
21	电源接入插口	电源线接口
22	铭牌	机器数据显示
23	后方通风口	冷却空气出气口
24	"外部冷却" 连接插口	外部冷却设备信号线连接插口
25	气体接口	焊接气体的进气口
26	保险杠·MW 后壁	保护背面的操作元件和接口

### 3.1.1 警示牌

必须遵守机器上的警告提示与安全提示。

警示牌是机器的构成部分。既不允许去除,也不允许修改它们。必须立即更换缺失或不可读的警示牌。

图像	机器的位置	含义	条码
	正面盖板内部	阅读安全提示!	871 001 057
Ver Öffnen des Gestins Rekre gever describet note: Aver Gover Repared Aver Gover Repared Aver Gover Repared Aver Gover Repared	背墙	打开设备之前	850 060 025

## 3.2 冷却装置

▶ ◎参见 ORBICOOL MW 操作说明书。

PDF 下载链接:

https://www.orbitalum.com/de/download.html

# 4 应用类型

MOBILE WELDER 具有下列用途与功能:

- 用于钨极惰性气体 (TIG) 电弧焊的焊接
- 适用于进行 TIG 焊接过程的所有材料
- 可使用多功能旋转调节器或触摸屏,操作简单舒适。
- DC 直流动力源
- 🕑 "永久气体" 功能
- • ज数字编程的气体量
- 监测焊接气体
- 🙆 监测冷却剂
- 恒定或脉冲式旋转
- 顺时针旋转方向
- 通过 7" 显示器 · 可以优化目视与操作条件
- 操作界面有图像支持,彩色显示器上可用多种语言进行导览
- 公制与英制的测量单位
- 操作系统集中于加工流程,稳定、可实时提供数据,不需要启用关机顺序
- 自动化识别焊接头,以及由此产生的参数限制
- 驱动电动机的电机电流检测
- 存储器可以保存超过5000个焊接方案,通过创建文件夹结构,实现系统化的、一目了然的方案管理
- • 记录并打印焊接数据的实际值
- 集成的热敏打印机
- O可连接外部打印机(通过 USB/LAN)
- 集成的提把和肩带
- 最多可以给99个区域编程
- 单个区域内进行电流与电机坡度设置
- 🙆 外部液体冷却系统

# 5 技术参数

	单位	MW (US)	MW OC PLUS (US)	
条码		854 000 001	854 000 011	
		854 000 002 (US) 854 000 012 (US)		
焊接系统的类型				
输入端				
电力系统		单相 + PE		
电网输入电压	[V (AV)]	1	x 110-230	
允许的电压公差	[%]		+/- 10	
电网频率	[Hz]		50/60	
持续输入电流	[A (AC)]		15.3	
持续输入功率	[kVA]		3.6	
最大电流消耗	[A (AC)]		19.5	
接电负载(最大)	[kVA]		4.5	
		0.99 (1	电流 140 A 时)	
输出(焊接电流)				
焊接电流的设置范围	[A (DC)]	5 - 140	5 – 180	
焊接电流的可再生性	[%]	+/- 0.5		
额定电流(100% ED 的情况下)	[A (DC)]	140		
额定电流(60% ED 的情况下)	[A (DC)]	-	180	
焊接电压・最小	[V (DC)]		10	
焊接电压・最大	[V (DC)]		20	
空转电压・最大	[V (DC)]		90	
点火性能·最大	[焦耳]		0.9	
点火电压·最大	[kV]		10	
	输出端	岩(控制)		
电机电压 (旋转) ·最大值	[V (DC)]		24	
电机电流(旋转)	[A (DC)]		1.5	
转速计电压(旋转)	[V (DC)]	DC)] 0 – 10		
	-	其它		
防护等级		IP 23 S		
冷却方式		AF	循环空气	
绝缘等级		F		

	单位	MW (US)	MW OC PLUS (US)
尺寸(宽 <b>x</b> 深x高)	[mm]	264 x	540 x 376
仅动力源	[inch]	9.7 x 2	21.3 x 14.8
重量	[kg]		15.6
仅动力源	[lbs]	33.06	
◎ 尺寸(宽x深x高)	[mm]	-	273 x 546 x 513
配备 ORBICOOL MW 冷却装置	[inch]		10.8 x 21.5 x 20.2
🔘 重量(不包括冷却剂)	[kg]	-	20.9
配备 ORBICOOL MW 冷却装置	[lbs]		46.1
进气压力	[bar]	3 – 10	
		使用减压器	
推荐的进气压力	[bar]	4	
		使用	月减压器

## ORBICOOL MW 液体冷却装置

▶ 其他技术数据参见 ORBICOOL MW 操作指南。



下载链接:https://www.orbitalum.com/de/download.html

冷却剂量	[1]	-	2.1
最大流量	[l/min]	-	0.9
最高冷却剂压力	[bar]	-	7.5
噪音级(最大)	[dB (A)]	-	72

6	运输和发热	
警告		运输不当
		永久损坏焊接动力源。
		▶ 只能使用恰当、四周有防护、抗冲击的外包装运输动力源。
警告	A	如果以不正确的方式处理保护气瓶,会引起受伤危险
		错误处理和保护气瓶固定不充分可能会造成重伤。
		▶ 遵循气体生产商的说明和有关压力气瓶的法律规定。
		▶ 不允许固定在保护气瓶的阀门上。
		▶ 避免加热保护气瓶。
注意		倾翻危险
		在移动和安装时 · 装置可能倾翻、损坏或造成人员受伤。可在最高 10° 的角度以下(依据 IEC 60974-1)保证防倾翻。
		▶ 在平坦、稳定的地面上安装或运输设备。
		▶ 使用恰当的工具固定加装件。
注意		因坠落和绊倒造成事故危险
		在运输时·未断开的供给管道可能造成危险·比如连接的装置倾翻并造成人员受伤。

# 6.1 毛重

项目	重量*	单位
MOBILE WELDER · 包括其供货范围*	19.0	Kg
	41.88	lbs
+		
ORBICOOL MW · 包括其供货范围*	14.0	Kg
	30.86	lbs

\* 包括原装 ORBITALUM 发运纸板箱

# 6.2 发运

只能使用恰当、四周有防护、耐冲击的外包装,比如原装 ORBITALUM 发运纸板箱,运输动力源。 ⑥在某些运输方式中规定要在无液体条件下发运设备。
这时在运输动力源前,要彻底清空冷却液箱。 ▶ 参见 ORBICOOL MW 使用说明书。

PDF 下载链接:

https://www.orbitalum.com/de/download.html

6.3	运输	
警告	Â	●焊接动力源设备的重量过大,会导致受伤危险!根据不同的焊接头型号,轨道焊接动力源重量最高可达 23.20 kg (51.15 lbs)。
		▶ 通过提把和肩带携带轨道焊接动力源。
		▶ 穿上符合 EN ISO 20345 标准的 SB 等级安全鞋。
		▶ 举起机器时 · 注意请勿超过允许的总重量限制:男性 25 kg · 女性 15 kg °
警告		因松动的固定螺栓造成事故危险
	<u>/!</u>	冷却装置可能从动力源上松开·造成重伤。
		▶ 在安装前·清除动力源装置底座和连接元件上可能存在的污染物。
		▶ 在每次运输前,检查动力源和冷却装置之间的固定螺丝是否稳固,必要时重新拧紧。
警告		因未经允许通过起重机运输造成事故危险
	<u>/!</u>	装置可能坠落·造成人员受伤。
	<u>.</u>	— ▶ <b>不得</b> 用起重机运输装置。
		▶ 把手、皮带或支架只能用于手动运输。



圖: 运输移动式焊机

Mobile Welder

1	提手
2	肩带

也请参见章节调整肩带的长度 [▶ 30]

## 6.3.1 调整肩带的长度



1	带扣
2	带环

<u>延长肩带:</u>

▶ 将肩带穿过带扣(1) · 缩短带环(2) 。

<u> 缩短肩带:</u>

▶ 将肩带穿过带扣(1)·延长带环(2)。

Mobile Welder

7	设定和调词	ť
注意		一般危险情况
		▶ 在危险情况下要拔出电源插头!
		<ul> <li>必须始终保证可接触到动力源插头,以便将动力源与市电供电断开。</li> </ul>
注意		因错误操作顺序会造成危险
		▶ 注意运营商义务。
		▶ 只允许受到过恰当指导的人员操作。
警告		因电弧会造成烫伤危险和火灾危险!
		苦被软管组件绊倒,则焊接电源插头可能被从焊接电源中拔出并产生电 <sup>狐。</sup>
	I	▶ 敷设导线和电缆时确保它们没有应力。
	I	▶ 确保导线和电缆不存在绊倒危险隐患。
	I	▶ 安装应力消除装置。
	I	▶ 以机械方式锁定软管组件接口。
	1	▶ 不能在易燃物质附近作业。

## 7.1 打开动力源包装

- 1. 从纸板箱中取出纸箱盖嵌件。
- 2. 从纸板箱中取出纸箱护角垫(4个)。
- 3. 用双手握住把手将动力源从纸板箱中提出,垂直放到平坦、稳定、防滑的表面上。
- 4. 检查动力源和附件是否存在运输损坏情况。



## 7.2 供货范围

项目	条码	数量	单位
MOBILE WELDER /	854 000 001	1	件数
MOBILE WELDER (US)	854 000 002		
●ORBICOOL MW · 包括其供货范围	854 030 100	1	件数
局带 MW	854 030 015	1	件数
	850 040 001	1	件数
电源线 (US)	850 040 002		
软管连接组件 MW EU /	854 030 003	1	件数
软管连接组件 MW (US)	854 030 004		
MOBILE WELDER 操作指南和 ETL	854 060 201	PDF	件数

PDF 下载链接:

https://www.orbitalum.com/de/download.html



MOBILE WELDER & OC-MW 快速入门指南	854 060 102	1	件数
MW&OC-MW 一般安全提示	854 060 101	1	件数

保留更改的权利。

- ▶ 检查供货范围的完整性以及是否存在运输损坏。
- ▶ 发现零部件缺失或运输损坏时,请立即联系相应代理经销商。

## 7.3 安放动力源



#### 倾翻危险

在移动和安装时,装置可能倾翻、损坏或造成人员受伤。可在最高 10° 的角度以下(依据 IEC 60974-1)保证防倾翻。

- ▶ 在平坦、稳定的地面上安装或运输设备。
- ▶ 使用恰当的工具固定加装件。

- 只能在关闭动力源情况下将附件组件插入指定的连接插口并锁定。 在接通之后,动力源会自动识别到附件组件。
- ▶ 有关附件组件的详细信息请参考其使用说明书。
- ▶ 将动力源垂直放到稳定、平坦、防滑且不可燃的表面上。
- ▶ 只能垂直运行动力源! 在不允许的位置运行可能导致损坏。
- ▶ 在安放动力源以进行连接时 · 确保可充分接触到其正面和背面。在装置周围必须保证为人员留出约2m的移动空间。
- ▶ 只能在干燥的环境下安放。
- ▶ 运行时的气候条件:

环境温度:-10 ℃ 至 +40 ℃

在 +20 °C 以下温度下相对空气湿度低于 90 %,在 +40 °C 温度下低于 50 %。

▶ 工作照度:至少 300 勒克斯。

## 7.4 安装冷却装置

▶ ◎参见 ORBICOOL MW 使用说明书。

PDF 下载链接:

https://www.orbitalum.com/de/download.html

## 7.5 连接焊接头/手工焊炬







注意



如果以不正确的方式处理保护气瓶,会引起受伤危险

- 错误处理和保护气瓶固定不充分可能会造成重伤。
- ▶ 遵循气体生产商和压缩气体供给装置的说明!
- ▶ 不允许固定在保护气瓶的阀门上!
- ▶ 避免加热保护气瓶!
- 必须通过焊接气体供给装置的减压器调整焊炬的焊接气体流。
- • 在动力源软件中设置焊炬上所需的焊接气体体积流量。



为使用数字气体调节装置的全部功能,我们推荐通过减压器将来自减 压器的输入体积流量设置为高于焊炬自身所需的焊接气体容积。

#### 推荐的输入体积流量:

- 焊接气体 8 18 l/min, 🖲 30 l/min
  - 焊接气体在管道以外挤压焊接区域内的氧气,以免材料氧化,并通过焊炬导入。
- 氮氢混合气 3-5 l/min
  - 氮氢混合气在管道以内挤压氧气,通常通过氮氢混合气塞子将它导入管道内部。



动力源气体输入插口上的最高输入压力不得超过 10 bar · 否则可能出现 损坏。

注意

#### 使用包含在供货范围内的软管连接套件中的软管供给焊接气体。

- 1. 检查气瓶固定位置。
- 2. 避免气瓶翻倒。
- 将包含在供货范围内的气体软管安装到减压器 上。
- 4. 将减压器安装到气瓶上。
- 5. 通过减压器设置所需的体积流量。
- 将气体软管未装备的一端 (1) 插入动力源背面 的气体输入插口 (2) 中,直至止挡位置。
- ➡ 通过气体输入插口的保险环防止气体软管滑出。
- 气体软管直径 AD = 6 mm



## 7.7 电源连接

有关电源输入电压的详细信息参见章节技术参数 [▶ 25]

- ▶ 确保在使用地点提供的市电供电符合当地的规定。
- ▶ 确保仅使用原装 ORBITALUM 电源连接线进行电源连接。
- ▶ 确保电源插座已按规定设计并接地。
- ▶ 使用前检查电源线和电源插头是否损坏。



警告

#### 电网连接错误

因触电造成受伤和财产损失

- 只能使用有接地零线的单相双导线系统运行焊接动力源。
- ▶ 在电源端需要有一个测定故障电流最高为 0.03 A、符合 IEC 标准的 故障电流防护装置(RCD)或一个隔离变压器。

# 7.8 以不同电网电压运行动力源

焊接动力源是为使用 115 V 或 230 V AC 单相动力源电压运行而设计的。 在输入电压低于 200 V AC 时,由于输入电流更高,因此将焊接电流限定为最高 120 A。 无法启动电流值高于 120 A 的焊接方案。

## 7.9 连接电源线



1. 将包含在供货范围内的动力源连接线 (1) 的电缆插口插入动力源背面的电网输入插口 (2)。

2. 确保黄色的电缆插口锁闭装置 (3) 已卡入。

3. 将电源插头连接至电源。



## 7.10 接通动力源

- ▶ 将动力源背面的接通/断开开关 (4) 切换到 I (接通) 位置。
  - ⇒ 一旦动力源与电网相连·接通/断开开关(红色)(4)就会亮起。

⇒ 将启动操作系统,显示屏显示(简化的)主菜单(5)。
#### Mobile Welder





# 7.11 激活

注意



## 动力源的操作参见章节操作方式 [》46]

在主菜单的"Activation"(激活)子菜单项中可通过激活密钥在动力源软件中激活选购的软件升级

操作方法

▶ 从动力源主菜单导航进入"System Settings"(设置) > "Activation"(激活)。



1. 将激活密钥 (2) 输入文本输入框 (3)。

2. 按下"Activation" (激活) (4) 按钮确认输入。

⇒ 通过加号和水滴图标 (5) 在菜单标头内显示成功激活。

参见章节主菜单 [▶ 64]

## UDODADE LIGENCE

RODUCT ACTIVATION KEY
Upprofe ORBICOOL MW & Software HW Plus   854838388
Press same Stempole   Noblekider
Serial number   854XXXXXX
Uniock key Freischaltungsschlössel 73923e84672773439661e5b73efca3d9
he activation is only possible on the power source with the specified serial number! Mis certificate confirms the proper expandition. Name keep for future enforces.
if triticalization of and Strangendies and the asseptioness Serialisationmer miglicit. 6 the solution of the series of the seri
schooling instructions the power surfaces analysis is:
Inweisungen für die Aktivierung Jurkgieren Sie In der Strompuler Fortechaltungsschlüssel
圖: 表格 "UPGRADE LICENSE PRODUCT ACTIVAVATION KEY"

序号	说明	功能
3	"Unlock Key"(激活密钥)文 本输入框	用于输入购买的激活密钥的文本输入框。
		可通过键盘输入或扫描二维码 (6) 输入激活密钥。
		注意 激活密钥与动力源序列号相关联。因此只能在指定的动力 源上进行激活!激活密钥和与之匹配的动力源序列号请参见购 买的激活资料。
4	"Activate"(激活)按钮	用于确认输入的激活密钥的按钮。 在成功确认之后,在动力源软件中提供购买的附加功能。
		也请参见章节主菜单 [▶ 64]
<b>`</b>		
汪恴	在出现故	<b>淖恄</b> 息时:
		E输入的激活密钥是否与资料中指定的激活密钥一致。

▶ 检查激活资料中指定的序列号是否与动力源的序列号一致。

# 7.12 登录界面

登录界面防止未经授权访问动力源。 提供了两个有不同功能范围的用户界面:

- 1. 具有用户相关功能范围的用户界面
- 2. 具有高级功能范围的管理界面

## 7.12.1 登录

Oronitalum MW () () () S/N:		2022-03-15 13:13:51
	<b>rbitalum</b>	MW
2 ===>	Login Change Password Forgot Password	

在登录界面中执行以下步骤:

- 1. 在"Passwort" (密码) (1) 输入框中输入密码。
- 2. 按"Login" (登录) 按钮确认输入 (2)。





管理界面 [》44]初始密码参见章节管理界面 [》44]和用户界面 [》44]。

# 7.12.2 更改密码

## $\odot$

通过"Change Password" (更改密码)(3) 按钮可更改用户和管理员用户界面的密码。



## 7.12.2.1 更改管理员密码



更改管理员密码时执行以下步骤:

- 1. 在登录界面中按下"Change Password"(更改密码)(4)按钮。
- 2. 按下"Change Admin Password"(更改管理员密码)。
- 3. 在"Old Password"(旧密码)输入框中输入当前管理员密码。
- 4. 在"New Password"(新密码)输入框中输入新管理员密码。
- 5. 在"Confirm Password" (确认密码) 输入框中再次输入新管理员密码。
- ⇒ 管理员密码更改成功。

## 7.12.2.2 更改用户密码

## $\odot$



更改用户密码时执行以下步骤:

- 1. 在登录界面中按下"Change Password"(更改密码)按钮。
- 2. 按下"Change User Password"(5)(更改用户密码)。
- 3. 在"Admin Passwort"(管理员密码)输入框中输入管理员密码。
- 4. 在"New Password"(新密码)输入框中输入新用户密码。
- 5. 在"Confirm Password" (确认密码) 输入框中再次输入新用户密码。
- ➡ 用户密码更改成功。

## 7.12.3 重置密码

## $\odot$

可使用超级密码重置所有密码。

"超级密码"位于与动力源一同提供的动力源数据表上。

重置密码时执行以下步骤:

- 1. 在登录界面中按下"Change Password"(更改密码)按钮。
- 2. 按下"Change Admin Password"(更改管理员密码)或"Change User Password"(更改用户密码) 按钮。
- 3. 在"Old Password"(旧密码)输入框中输入超级密码。
- 4. 在"New Password"(新密码)输入框中输入新管理员密码。
- 5. 在"Confirm Password" (确认密码) 输入框中再次输入新管理员密码。

# 7.13 用户界面

## $\odot$

动力源支持两个用户界面:

- 1. 管理界面 全部功能范围
- 2. 用户界面 限定的功能范围

在界面之间通过登录密码进行区分。

## 7.13.1 管理界面

## $\odot$

在管理界面上激活动力源未限定的功能范围。 可以进行任意系统和方案设置并调整焊接参数。 机器方面预设置的管理员密码:**12345** 在该界面上另外可定义用户界面的修正因数限制。 参见章节监测限制 [▶ 124]

## 7.13.2 用户界面

## $\odot$

在登录用户界面时,只能访问焊接技术相关功能。软件范围完全根据用户角色定制。

机器方面预设置的用户密码:54321

可访问的功能:

- 加载焊接方案
- 显示焊接记录
- 更改系统语言和尺寸单位
- 备注焊接
- 通过"修正因数"进行跨区域焊接电流调整
- 测试模式
- 焊接

禁用的功能:

- 创建焊接方案
- 调整焊接参数
- 删除/重命名/复制/移动焊接方案
- 删除/复制/移动焊接记录
- 更改系统设置
- 更改方案设置
- 隐藏或灰出禁用的功能和菜单条目。

# 7.14 操作方式

# 7.14.1 软件操作元件和按键

	O corbitalum MW () ()	🗈 s/N:	6022-0	03-01 16:00:31 💽 - 2
1 —	Month	3		
	Day	1		
	Hour	16		
	Minute			)
3 —	Second	31		
	Printer Selection In	iternal 🔿		
4 —	Display Inch Sizes	OFF		
	Continue Interrupted Progra	am 💽		
5 —	Extend Coolant Pump Time		Program Name 50x16-003.PRG Folder Name STANDARD	(unsaved)
	Permanent Gas Quantity	2 l/min		
	Extended	ON		
	Weld Mode Test M	tode Quick Save		Menu - 2
	6			

序号	名称	功能		
1	菜单光标	选中当前加工位置		
2	菜单按钮	执行所分配功能的控制元件。		
3	下拉列表	打开选择列表并选择规定值或功能的控制元件。		
4	况中学校会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会会			
		激活的滑块按钮背景为蓝色。		
5	数字输入框	用于输入数值的输入元件。		
		激活的框背景为蓝色。		
6	触摸软键按钮	执行根据菜单变化的功能的可变控制元件。		



序号	名称	功能
7	文本输入框	用于输入文本值的输入元件。
		激活的文本输入框背景为蓝色。
8	信息框	显示不同信息的信息元件。
9	触摸操作键	执行所分配功能的触摸控制元件。

	O orbitalum MW () () () S/N:Der	mo Build	l: 088d	201	0	20	22-04-21 2	1:51:05 🔼	-12
	Program Manager 1	10 🗁		Weld Head	Model: D	VR 50	Diameter:	50.8 mm	
	- Tavoriteri			Rotor Star Gas Pre/Po	t Delay: 4.) st-Purge:	125 sec. 5 / 15 sec.			
	T Interner Speiche	1	2	Level	el Final Ar	1P/LP Curr	P/LP Spee	1P/LP Time	
				1	45	60.2 / 2	85 / 85	0.17 / 0	
	STANDARD	•	2	2	135	57.8 / 2	85 / 85	0.17 / 0	
11-	🛛 🗐 50x16-000			3	240	61.4 / 2	85/85	0.17 / 0	
11	DEFAULT			4	370	59.0 / 2	85/85	0.17 / 0	
	LAN_Shared	o	0						
	_								
				Program Nan Folder Name	ne 50x16-000 Internal N	0.PRG //emory/STANE	ARD		
				J					
	Add To Esperites	Delet	•	Pagao		Info		Cancel	
	Aud to revolues more	Delet	·	Renam		into		concer	l I
序号	名称	功能							
10	菜单树元件	打开	F/扩展	國关闭菜	单树的元	;件。			
11	复选框	用于	做出	选择的控制	<sub>制元件</sub> 。	选定的复	选框背景	中有一个邓	<u></u> 카号 •
12		显示	不同	功能的系统	充状态。				

Chorbitalum MW (D) ()			الله 2022-03-30 15:05:09 🚺
Segment Completion	49%		
Scale Weld 0	%		
	S/N:Demo	Build: 52b884a	🔇 🛈 🕭 2022-03-02 16:24:56 🙆
Motor S	itart Delay		
Level 2	! (90-180)		
15 Scale Weld		96	
HP Current	76.0	A	Level: 1
LP Current	30.0	A	
HP Time	0.17	sec.	
LP Time	0.17	sec.	
HP Travel Speed	114	mm/min	Level Gran O.N. Times 31 Ease
LP Travel Speed	114	mm/min	Level slope; 0.0% Inne: 31.5 Sec. 76
Level Slope		16	29
			96° A
START Ga	s Mol	tor Control Globa	al Change Info Exit

序号	名称	功能
13	进展条	显示当前激活的方案段的进度。
14	交互图像	在更改参数时为用户提供图像反馈。
15	🕑 输入框 – 黄色背景	黄色背景的输入框标记与当前保存状态不同的所有目前在焊接 方案中经过修改的数值。
		通过重新保存焊接方案应用修改后的数值,背景变为灰色。
		注意
16	❶软键 "Global Change"(应用 数值)	通过操作软键 "Global Change"(应用数值) · 将当前用菜单 光标选中的参数值应用到后续所有焊接方案区域内 · 并覆盖现 有的值。

# 7.14.2 输入设备和操作元件

<u>中央操作元件:</u>

- 6个硬件-软键按键
- 触摸屏
- 旋转调节器

可选的输入设备:

- USB 键盘
- USB 条码扫描器
- 外接键盘

## 7.14.2.1 软键按键

6 个软键按键(1-6)的功能分配取决于当前选定的 菜单。通过其上方的软键按钮的文字说明·在触摸 屏上显示当前按键功能·可通过按下物理或虚拟软 键按键/按钮运行它们。



示例:

- 软键按键 (6) 一般分配有"菜单"功能、即确认按键后直接进入主菜单、并不受屏幕显示的子菜单影响。
- 软键按键 (3) 在"方案管理器"子菜单中分配的是"保存"功能,即通过操作它可直接保存方案变更。

## 7.14.2.2 触摸屏

通过用指尖触摸借助触摸屏进行操作。

通过点击或划动来激活或运行菜单光标所在的字 段。



## 虚拟键盘

通过虚拟触摸键盘可输入数字和字母数字数值。在 触摸相应输入框时,它会自动出现。



## 菜单按钮

通过触摸所需的滑块运行功能。

#### 滑块

通过触摸所需的滑块激活 (ON) 或禁用 (OFF) 功能。

## 下拉列表框

通过触摸下拉列表框打开列表。再次触摸所需的参数将其选中。

再次触摸下拉列表框将关闭列表。

## 数字输入框

通过触摸输入框出现可供输入的虚拟数字触摸键 盘。

可通过按键"Finish"(完成)确认输入,或通过按键 "Abort"(中止)撤销输入。



#### 触摸软键按钮

通过触摸软键按钮执行保存的功能。



## 文本输入框

触摸文本输入框会出现可供输入的虚拟字母数字触 摸键盘。

可通过按键"Finish"(完成)确认输入,或通过按键 "Abort"(中止)撤销输入。

LD. Purge Gas Type		
LD. Purge Gas Flow		Vmin
Tungsten Typ-		
Tungsten Diameter	1.0	mm
Tungsten Geometry		
Arc Gap	0.1	mm

## 触摸操作键

通过触摸操作键按钮执行保存的功能。



# Source Source<

## 复洗框

通过触摸选中的复选框勾选。

通过再次触摸取消勾选。

## 7.14.2.3 旋转调节器

通过旋转和按下使用旋转调节器进行操作。

通过旋转可选择所需的软件操作元件或按键。菜单 光标所在的操作元件或按键边框为蓝色。通过按下 来激活或运行功能。



向右旋转方向 菜单光标向右移动





长按旋转调节器(超过2秒)切换回到上级菜单界 面。



#### 菜单按钮

按下旋转调节器运行选中的菜单按钮的功能。



#### 滑块



## 下拉列表框

按下旋转调节器打开选中的下拉列表框。旋转可选 中所需的参数,再次按下可选择它。

长按(超过2秒)可撤销输入并关闭列表。 这也可通过再次操作下拉列表框实现。

Scale Werd		70	
	15221	1985	
Save Data Log Files	USB ()		
Print Data Log Files	OFF		
trinito colesta Direma			
Log Complete Welds Only	OFF		
Display Extended Options	01		
Tacking	OFF		Progra
Comment			Folder
Place comment here			Comme

### 数字输入框

通过按下旋转调节器激活选中的数字输入框。 通过旋转旋转调节器可选择所需的数值,通过再次 按下可确认它。 视旋转方向而定,放大或缩小输入值。

通过长按(超过2秒)可撤销输入。

## 触摸软键按钮

无法通过旋转调节器操作。

## 文本输入框

无法通过旋转调节器操作。

#### 触摸操作键

无法通过旋转调节器操作。









#### 复选框

通过旋转旋转调节器标记的复选框被选中并勾选。 通过再次按下取消勾选。

Orbitalum MW 🕢 🖄 🖾 S/N:Den		d: 088d		(	20	22-04-21 2	:1:51:05 🔼
Program Manager	ß		Weld Heat	d Model: [	VR 50 0	Diameter:	50.8 mm
Favoriten			Rotor Star Gas Pre/P	t Delay:4 ost-Purge	.125 sec. : 5 / 15 sec.		
T Interner Speicher			Level	el Final A	n 1P/LP Curr	P/LP Spe	e 1P/LP Time
			1				
STANDARD		2	2				
- 🗹 🗐 50x16-000			3				
DEFAULT			4				
LAN_Shared							
			Program Na Folder Name	me 50x16-00 Internal	00.PRG Memory/STAND	MARD	
Add To Favorites Move	Dele	te	Renar	ne	Info		Cancel

## 7.14.2.4 USB 键盘

键盘的核心导航元件是箭头键、"ENTER"键、 "ESC"键和"F1 至 F6"键以及数字和字母数字按键。



使用"向上"和"向下"箭头键通过菜单光标选择所需的操作元件或按键。菜单光标所在的操作元件或按键背 景为黄色。通过按下"ENTER"键激活或运行功能。

通过按下"ESC"键可撤销输入或从当前菜单切换回到上级菜单界面。

可通过相应的按键输入数字和字母数字数值。

使用功能键"F1-F6"可运行软键 1-6 的功能。

#### 菜单按钮

通过按下"ENTER"键运行用菜单光标选中的菜单按 钮的功能。

Georbitalum SW 💮 S/N:Serial V1.3.3
System Settings
System Adjustments
Program Settings
System Files
Network Settings
Activation
Service

#### 滑块

通过按下"ENTER"键激活(ON)或禁用(OFF)选中的滑块的功能。



## 下拉列表框

通过按下"ENTER"键打开选中的下拉列表框。 使用"向上"和"向下"箭头键可选择所需的参数,按 "ENTER"键可确认。

按"ESC"键可以撤销选择。

再次通过箭头键选择并按"ENTER"键确认可重新关闭下拉列表。

Scale Viena	<u> </u>	- AL	
	15221		
Save Data Log Files	USB ()	1	
Print Data Log Files	OFF		
transprocedent of presental		3	
Log Complete Welds Only	OFF		
Display Extended Options	01		
		1	
Tacking	OFF		Progra
Comment			Folder
Place comment here			Comme

## 数字输入框

通过按下"ENTER"键激活选定的数字输入框。 使用数字按键可输入数值,按"ENTER"键可确认。 通过按下"ESC"键可以撤销输入。



## 软键按钮

通过按下相应的按键"F1-F6"运行 6 个软键按钮的功能。

按键 F1 = 软键 1 按键 F2 = 软键 2 按键 F3 = 软键 3 按键 F4 = 软键 4 按键 F5 = 软键 5 按键 F6 = 软键 6



#### 文本输入框

通过按下"ENTER"键激活选择的文本输入框。 使用字母数字按键可输入文本·按"ENTER"键可确 认。

通过按下"ESC"键可以撤销输入。

0.0. Purge Gas Type	Argon	
O.D. Purge Gas Flow		Vmin
LD. Purge Gas Type		
LD. Purge Gas Flow		Vmin
Tungsten Type		
Tungsten Diameter	1.0	mm
Tungsten Geometry		
Arc Gap		mm

#### 触摸操作键

不能通过 USB 键盘操作。



## 复选框

通过按下"ENTER"键激活选择的复选框,然后打钩选中。

再次按下可取消勾选。

Ororbitalum MW () () () S/N:Demo	o Build	: 088d		0	20		1:51:05 []
Program Manager	Ð		Weld Head Rotor Star	i Model: D\ t Delay: 4.1	/R 50 I 25 sec.	Diameter:	50.8 mm
Favoriten			Gas Pre/P	ost-Purge:	5 / 15 sec.		
T Interner Speicher			Level	el Final An	1P/LP Curr	P/LP Spee	1P/LP Time
			1		60.2 / 2	85/85	
STANDARD	÷.,	2	2				
- 🗹 📋 50x16-000			3				
DEFAULT			4				
LAN_Shared							
			Program Nai Folder Name	me 50x16-000 Internal M	.PRG emory/STANE	MRD	
Add To Favorites Move	Delet	e	Renar	ne	Info		Cancel

## 7.14.2.5 USB 条码扫描器

USB 条码扫描器只能用于在相应输入框中输入文本 或数字。

可读取条形码和二维码。

## 文本输入框

O.D. Purge Gas Type Argon
O.D. Purge Gas Flow Vmin
I.D. Purge Gas Type
I.D. Purge Gas Flow Vmin
Tungsten Type
Tungsten Diameter
1.0 mm
Tungsten Geometry
15 •
Arc Gap
0.1 mm



#### 数字输入框

#### 传输文本和数字

<u>操作方法:</u>

- 1. 使用输入设备选择所需的输入框。
- 2. 将扫描器对准需要读取的条码,按下"扫描器按键"。
  - ⇒ 现在激活了输入框。
- 3. 重新按下"扫描器按键"。
- ➡ 读取条码内容。

## 7.15 设置系统和文档语言



从主菜单中切换系统文档语言:

▶ 选择"System Settings"(设置)菜单项。



- 2. 选择所需语言。

# 7.16 设置测量单位

动力源支持米制和英制尺寸单位。





单位制的出厂设置为米制(英制尺寸单位-OFF)<sup>。</sup>

从主菜单中切换尺寸单位:

- 1. 选择"System Settings"(设置)菜单项。
- 2. 选择"System Settings" (系统设置) 菜单项。
- 3. 选择"Display Inch Sizes"(英制尺寸单位), 进行所需的设置:
  - 1. "ON"

⇒ 显示英制尺寸单位

- 2. "OFF"
  - ⇒ 显示米制尺寸单位

参见章节系统设置 [▶ 117]



8	运行	
警告		如果绝缘故障或损坏,存在触电的危险。
		正常受到保护的动力源零件(比如外壳)可能带电。如果触摸,可能导 致死亡或重伤。
		▶ 只能连接有接地安全引线 PE 的电源。
注意		一般危险情况
		▶ 在危险情况下要拔出电源插头!
		▶ 必须始终保证可接触到动力源插头,以便将动力源与市电供电断开。
警告	<b>A</b>	因短路造成触电
		▶ 只能在干燥的环境下安放!
警告		因电弧会造成烫伤危险和火灾危险!
		若被软管组件绊倒,则焊接电源插头可能被从焊接电源中拔出并产生电 弧。
		▶ 敷设导线和电缆时确保它们 <b>没有</b> 应力。
		▶ 确保导线和电缆不存在绊倒危险隐患。
		▶ 安装应力消除装置。
		▶ 以机械方式锁定软管组件接口。
		▶ 不能在易燃物质附近作业。
警告		火灾危险
		▶ 注意一般防火措施!
		▶ <b>不能</b> 在易燃物质附近作业。
		▶ <b>请勿</b> 把任何可燃物质用作焊接区域的底层。
		▶ <b>请勿</b> 在溶剂附近(例如在脱脂、喷漆时)或易爆物质附近进行焊接。
		▶ 不得使用易燃的气体。
		▶ 请确认机器附近 <b>没有</b> 可燃物与脏污。
警告		因电磁场导致的健康危险
		可能干扰周围环境中人员体内的有源植入物
		▶ 佩戴心脏起搏器、除颤器和神经刺激器的人只允许在经设备运营商工 位评估后在动力源上作业。参见运营商的责任义务 [▶ 7]中的 EMF 准则

整 <u>告</u> 言日	 <sup>2</sup>	息危险!
	如 見	果环境空气中的保护气体含量上升·则会因窒息导致身体的永久伤害  至生命危险。
	►	仅在通风良好的房间内使用。
	•	必要时使用氧气监测设备。
警告	<b>⊼</b>	环境空气中的有毒排放会出现健康损害
		不得对有涂层的工件和压力/介质负荷管道/对象进行焊接。
	▶	在焊接前清洁工件。
		只能使用适合 TIG 焊接过程的材料(TIG DC)。
警告	<b>⊼</b>	吸入放射性颗粒会造成健康危险
		请勿使用含钍的电极。
	<b>&gt;</b>	不得焊接放射性工件。
注意	调	整电极时・转子可能意外起动。
	/ ₹	部和手指夹伤危险!
	►	安装电极之前:断开动力源。
	•	通过以下操作将转子运行至初始位置:关闭夹持盒或夹持单元和翻 盖。

# 8.1 主菜单

通过主菜单可访问动力源的所有功能。另外还提供了有关当前加载的焊接方案以及系统相关功能状态的信息。



## 圖: 主菜单

## 主菜单概览和功能说明

序号	名称	功能
1	"Programm Manager" (方案管理器)菜单按 钮	打开"Programm Manager"(方案管理器)菜单.在其中可加载和管理 焊接方案。
		详情信息请参阅章节方案管理器 [▶ 70]
2	<ul> <li>● "Protocol Manager"</li> <li>(记录管理器)菜单按</li> <li>钮</li> </ul>	打开"Protocol Manager"(记录管理器)菜单.在其中可显示、打印和 管理焊接记录。
		<i>详情信息请参阅章节</i> 记录管理器 [▶ 82]
3	"Create New Programm"(自动编 程)菜单按钮	打开" <b>Create New Programm"(</b> 自动编程)菜单.在该菜单中可在系 统的支持下创建焊接方案。
		<i>详情信息请参阅章节</i> 自动编程 [▶ 84]

序号	名称	功能
4	"Adjust Programm"(手 动编程)菜单按钮	打开"Adjust Programm"(手动编程)菜单.在其中可调整当前加载的 焊接方案的焊接参数和区域。
		详情信息请参阅章节手动编程 [▶ 87]
5	"TIG Manuelle Weld	打开与手动焊接相匹配的用户界面。
	Mode"(TIG 手动焊接模 式)菜单按钮	详情信息请参阅章节TIG 手动焊接模式 [▶ 105]
6	❶"Logout"(注销)菜	引导至注销界面,在上面可切换用户界面并修改密码。
	单按钮	详情信息请参阅章节登录界面 [▶ 39]
7	"System Settings"(设 置)菜单按钮	打开"System Settings"(设置)菜单 · 在其中可进行系统、服务和方 案相关设置 · 并显示系统相关信息。另外可执行系统升级和可选的软 件激活。
		详情信息请参阅章节设置 [▶ 117]
8	软键"Weld Mode"(焊 接)	打开"Weld Mode"(焊接)菜单.在其中可控制焊炬、调整焊接参数和 启动焊接过程。
		<i>详情请参阅章节</i> 焊接 [▶ 143]
9	软键"Test Mode"(测 试)	打开"Test Mode"(测试)菜单,在其中可调整焊接参数和启动无电弧 点火的模拟流程,以便在开始焊接前测试所有相关功能。
		<i>详情信息请参阅章节</i> 测试 [▶ 151]
10	软键"Quick Save"(保 存)	保存新创建或修改后的焊接方案。如果未修改当前激活的焊接方案的 焊接参数.则"Quick Save"(保存)菜单按钮将处于非激活状态.背景 为灰色。
		通过"Create New Programm"(自动编程)新建的焊接方案保存在 "STANDARD"文件夹的"内部存储器"中。
		也可选择保存焊接方案。
		详情信息请参阅章节
11	● 软键"Print Prev. Log" (打印前一个记录)	无论焊接方案中的记录设置如何 · 通过软键"Print Prev. Log"(打印前 一个记录)都可以打印上次焊接的焊接记录 。
		必须在"System Settings"(系统设置)中激活该功能。
		详情信息请参阅章节系统设置 [▶ 117]

序号	名称	功能
12	软键"Info"(信息)	Programm Manager  Autoprogrammierung  Multic Handschweißmodus  Constellungen  2022-01-17 14:36:30 Gasmangel  2022-01-17 10:28:11 Inverter Alam 30: Aligemeiner nicht st  2022-01-17 10:28:11 Inverter Alam 30: Aligemeiner nicht st  2PRC 0  Schweißen Testen Info Menü
		通过"Info"(信息)软键按钮可显示出现的系统信息。
		通过软键按钮左缘的蓝色圆圈显示新出现的系统信息。编号说明已出 现的系统信息的数量。
		通过按下软键按钮自动打开一个包含详细的按照时间顺序排列的系统 信息列表的窗口。
		通过按下并按住"Info"(信息)软键按钮可重置警告信息。
		如果没有信息.则软键按钮背景为灰色.无法按下。
13	软键"Menu"(菜单)	直接引导至主菜单。
14	焊接方案信息	在"焊接方案信息"区域显示有关当前加载的焊接方案的信息。
		方案名称
		显示加载的焊接方案的文件名。
		文件夹名称
		显示加载的焊接方案保存位置的文件夹名称。
15	"[未保存]"焊接方案保存 状态	"[未保存]"保存状态显示在当前加载的焊接方案中进行过更改,但未保存。
		在新创建的焊接方案中,它表示焊接方案自身尚未保存。
16	日期和时间	该信息字段显示在动力源中设置的系统日期和时间。
		可在系统设置中设置日期和时间。
		详情信息请参阅章节系统设置 [▶ 117]
17	动力源类型和序列号	该信息字段显示品牌、动力源型号和序列号。

序号	名称	功能
18	软件状态符号	软件状态符号显示当前激活的功能和软件范围。
		可选购和激活升级。
		详情信息请参阅章节升级选项 [▶ 161]
	符号	状态
	$\bullet$	● 软件 MW + 已激活。
		详情信息请参阅章节激活 [▶ 38]
	$\bigcirc$	◎ 激活了 ORBICOOL MW 和液体冷却焊接头。
		详情信息请参阅章节激活 [▶ 38]
		●联网功能 LAN/IoT/VNC
	()	已激活。
	$\smile$	详情信息请参阅章节激活 [▶ 38]

序号	名称	功能
19	系统状态符号	系统状态符号显示系统相关功能的当前状态。
	符号/按钮	状态
	8	● 已在用户界面上登录
		<u>按钮功能</u> :注销/激活登录界面
	8	●状态:已在管理界面上登录
		<u>按钮功能</u> :注销/激活登录界面
		无通信
		动力源 <b>&lt;-&gt;</b> 逆变器
	CAN	无通信
		HMI <-> IO 板
	0	连接了存储介质
		激活了对存储介质的访问
	0	连接了多个存储介质
		激活了对存储介质的访问
	9	◙ 连接了网络驱动器
	9	◙ 激活了对网络驱动器的访问
	8	选择了内部打印机
	<b>a</b>	◙ "打印记录"功能激活
	Ð	●选择了线缆连接的打印机
		● "打印记录"功能激活
	9	●选择了网络打印机
	<b>C</b>	☯ "打印记录"功能激活



域。

序号	名称	功能
	1	"Post-Purge Time"(气体后流时间)触摸操作按键(1)
		通过对触摸操作按键进行触摸.直接进入当前加载的焊接方案的"Post- Purge Time"(气体后流时间)焊接参数界面。
	2	"Downslope"(焊缝端)触摸操作按键
		通过对触摸操作按键进行触摸,直接进入当前加载的焊接方案的 "Downslope"(焊缝端)焊接参数界面。
	3	"Motor Start Delay"(电机启动延时)触摸操作按键
		通过对触摸操作按键进行触摸.直接进入当前加载的焊接方案的 "Motor Start Delay"(电机启动延时)焊接参数界面。
	4	"Gas Pre-Purge"(前吹气)触摸操作按键
		通过对触摸操作按键进行触摸,直接进入当前加载的焊接方案的"Gas Pre-Purge"(前吹气)焊接参数界面。
	5	"区域 X"触摸操作按键
		通过对触摸操作按键进行触摸,直接进入当前加载的焊接方案相应区 域的焊接参数界面。
	6	"Basic Adjustments"(基本调整)触摸操作按键
		通过对"Basic Adjustments"(基本调整)触摸操作按键进行触摸.直 接基本调节进入当前加载的焊接方案的"Basic Adjustments"(基本调 整)焊接参数界面。
	7	管道图像
		管道图像显示工件,并非激活的元素。它一般仅供参考。

## 8.1.1 方案管理器

通过方案管理器可加载、保存焊接方案,并在存储位置和文件夹中组织焊接方案。

可跨驱动器复制、重命名或删除焊接方案和文件夹。

方案管理器另外还提供了位于存储位置上的焊接方案的概览 · 以及选中的相应焊接方案文件的主要焊接参数预览。

通过可折叠和展开的文件树显示和结构化所有存储位置、文件夹和方案。



圖: 选定的焊接方案上的"Programm Manager"(方案管理器)软键分配

序号	名称	功能
1	驱动器界面	在该界面上显示所有激活和连接的驱动器。
		驱动器可能是:
		• 内部存储器
		• 通过 USB 连接的外部存储介质
		・ 🕑 LAN 网络存储位置
2	文件夹界面	在该界面上显示所有在上级存储位置中创建的焊接方案文件夹。
3	焊接方案界面	在该界面上显示所有位于文件夹内的焊接方案。
		用蓝色的文件图标标识焊接方案。
4	收藏夹	在该文件夹中链接有可快速访问的作为收藏夹选中的焊接方案。
5	收藏夹图标	该星形图标显示向收藏夹添加了一个文件夹。
6	鼠标光标	使用菜单光标选中的驱动器、文件夹或焊接方案在方案管理器中背景
		为蓝色。
7	文件夹数量	说明相应存储位置界面上的文件夹数量。
8	方案数量	说明相应存储位置界面上的方案数量。

序号	名称	功能
9	焊接参数预览	焊接参数预览信息区显示当前选中的相应焊接方案的主要焊接参数预 览。
10	焊接方案信息预览	焊接方案信息预览信息区显示当前选中的相应焊接方案的焊接方案信息。
11	软键"Menu"(菜单)	通过软键"Menu"(菜单)可直接返回到主菜单。
12	软键"Info"(信息)	通过"Info"(信息)软键可显示出现的系统信息。
		<i>详情信息请参阅章节</i> 主菜单 [▶ 64]
13	软键"Print"(打印)	通过软键"Print"(打印)在系统设置中设定的打印机输出当前用菜单光 标选中的焊接方案。
		详情信息请参阅章节系统设置 [▶ 117]
14	软键"Save As"(另存 为)	通过软键"Save As"(另存为)可将当前激活的焊接方案保存到所需的保存位置。
		注意 只有当在焊接方案界面上选中了焊接方案时,才会显示软键 "Save As"(另存为)。
		详情信息请参阅章节
	软键"新建文件夹"	通过软键"New Folder"(新建文件夹)可在选中的驱动器上创建新文件 夹。
		注意 只有当在焊接方案界面上选中了驱动器时,才会显示软键"New Folder"(新文件夹)。
		详情信息请参阅章节创建文件夹 [▶ 73]
15	软键"Manage"(管理)	通过软键"Manage"(管理)打开软键子菜单·通过它可重命名、删 除、跨驱动器复制焊接方案以及将它们选中为收藏
		<i>详情信息请参阅章节</i> 管理焊接方案 [▶ 74]
16	软键"Load Programm" (加载方案)	通过软键"Load Programm"(加载方案)加载当前用菜单光标选中的 焊接方案。
		<i>详情信息请参阅章节</i> 加载焊接方案 [▶ 72]

## 8.1.1.1 加载焊接方案

要加载焊接方案,请遵循以下步骤。

从主菜单中:

- 1. 选择"Programm Manager"(方案管理器)菜单项。
- 2. 在驱动器界面上选择所需的驱动器。
- 3. 在文件夹界面上选择所需的文件夹。
- 4. 用菜单光标选中所需的焊接方案。
  - ORBITALUM TOOLS GmbH , D-78224 Singen www.orbitalum.com
- 5. 通过以下方式可加载焊接方案:
  - **软键** 通过按下触摸或硬件软键"Load Programm"(加载方案)。
  - **软键** 通过按下触摸或硬件软键"Load Programm"(加载方案)。
  - 旋转调节器
     通过按下旋转调节器。
  - 旋转调节器 通过按下旋转调节器。
  - USB 键盘
     通过按下"ENTER"键。
  - USB 键盘
     通过按下"ENTER"键。

在成功输入之后,动力源切换回到主菜单。 新加载的焊接方案显示在"焊接方案信息"信息区中。

- 8.1.1.2 保存焊接方案
- 注意



焊接方案只能保存在文件夹界面的文件夹中。 在驱动器界面上无法保存各个焊接方案。

为保存焊接方案,请遵守以下步骤。

从主菜单中:

- 1. 选择"Programm Manager"(方案管理器)菜单项。
- 2. 在驱动器界面上选择所需的驱动器。
- 3. 在文件夹界面上选择所需的目标文件夹。
- 4. 用菜单光标选中所需的焊接方案。
- 5. 可通过以下方式保存焊接方案:
  - 软键

通过按下触摸或硬件软键"Save As"(另存为)。

・ USB 键盘

按 F3 键。

也可选择通过软键"Quick Save"(保存)保存焊接方案。 *详情信息请参阅章节*主菜单[▶64]

### 8.1.1.3 创建文件夹

在驱动器上可创建文件夹和子文件夹,用于结构化保存焊接方案。

注意



只能在驱动器界面上使用软键功能"New Folder"(新文件夹)。

为了创建新文件夹,请遵循以下步骤。

从主菜单中:

- 1. 选择"Programm Manager"(方案管理器)菜单项。
- 2. 在驱动器界面上用菜单光标选中所需的驱动器。
- 3. 按下软键"New Folder"(新文件夹)。将创建一个新文件夹·文件夹名称背景为黄色·并显示软件键盘。
- 4. 可通过以下方式重命名文件夹:
- 触摸屏

输入文件夹名称·按键盘按钮""Finish"(完成)确认。

・ USB 键盘

通过操作外接键盘的按键可隐藏软件键盘。输入文件夹名称,按键盘按钮""Enter"确认。

8.1.1.4 管理焊接方案



圖: 在选定的焊接方案上分配"管理焊接方案"软键

序号	名称	功能
1	收藏夹	在该文件夹中链接有可快速访问的作为收藏夹选定的焊接方案。
2	收藏图标	该星形图标显示已将选中的方案标记为收藏。
3	复选框	通过复选框可选中各个文件夹和焊接方案以及选择焊接方案进行管理。

Mobile Welder

序号	名称	功能
4	已激活的复选框	在已激活的复选框上打钩。这样可选中各个文件夹和焊接方案,以及 通过激活复选框选择焊接方案进行管理。
5	软键"Add Favorites" (添加收藏夹)	通过软键"Add Favorites"(添加收藏夹)可将焊接方案和文件夹加入 收藏夹。
		详情信息请参阅章节 FEHLENDER LINK
	软键"Copy"(复制)	通过软键"Copy"(复制)可复制焊接方案和文件夹。
		详情信息请参阅章节复制焊接方案和文件夹 [▶ 76]
6	软键"Move"(移动)	通过软键"Move"(移动)可在存储位置之间移动焊接方案和文件夹。
		<i>详情信息请参阅章节</i> 移动焊接方案和文件夹 [▶ 77]
	软键"Remove Favorites" (删除收藏夹)	通过软键"Remove Favorites"(删除收藏夹)可删除焊接方案和文件夹的收藏状态。
		详情信息请参阅章节 FEHLENDER LINK
7	软键"Delete"(删除)	通过软键"Delete"(删除)可删除焊接方案和文件夹。
		FEHLENDER LINK 详情信息请参阅章节 FEHLENDER LINK
8	软键"Rename"(重命	通过软键软键"Rename"(重命名)可重命名焊接方案和文件夹名称。
	名)	<i>详情信息请参阅章节</i> 重命名焊接方案和文件夹 [▶ 76]

### 8.1.1.4.1 Schweißprogramm als Favorit hinzufügen

Schweißprogramme können für einen schnelleren Zugriff als Favorit markiert werden. Die markierten Programme werden im Ordner "Favoriten" verlinkt.

注意



Wird ein kompletter Ordner ausgewählt und zu den Favoriten hinzugefügt, werden nur die Schweißprogramme im Ordner "Favoriten" verlinkt, nicht der Ordner selbst.

Aus dem Hauptmenü:

- 1. Menüpunkt "Programm Manager" auswählen.
- 2. Softkey "Verwalten" auswählen (siehe Programm Manager).
- 3. Checkboxen der zu markpierenden Schweißprogramme oder Ordner aktivieren (*siehe* Schweißprogramme verwalten).
- 4. Softkey "Fav. hinzufügen" auswählen (siehe Programm Manager).

### 8.1.1.4.2 Schweißprogramm als Favorit entfernen



Durch das Entfernen des Favoritenstatus, wird das Schweißprogramm aus dem Ordner Favoriten entfernt. Das Schweißprogramm wird dadurch nicht gelöscht und bleibt am ursprünglichen Speicherort erhalten.

#### Aus dem Hauptmenü:

注意

- 1. Menüpunkt "Programm Manager" auswählen.
- 2. Softkey "Verwalten" auswählen (Programm Manager).
- Checkboxen der zu entfernenden Schwei
  ßprogramme im Favoritenordner oder Programmordner aktivieren (Schwei
  ßprogramme verwalten).
- 4. Softkey "Fav. entfernen" (Programm Manager) auswählen.

#### 8.1.1.4.3 重命名焊接方案和文件夹

从主菜单中:

- 1. 选择"Programm Manager"(方案管理器)菜单项。
- 2. 选择软键"Manage"(管理)(主菜单[▶64])。
- 在文件夹界面上用菜单光标选中所需的目标文件夹·或在焊接方案界面上选中所需的焊接方案(管 理焊接方案[▶74])。
- 4. 选择软键"Rename"(重命名)。焊接方案或文件夹名称背景为黄色,显示软件键盘。
- 5. 通过以下方式可重命名焊接方案或文件夹:
  - 触摸

通过软件键盘的输入布局重命名焊接方案或文件夹,使用键盘按钮"Finish"确认输入。

・ USB 键盘

通过操作外接键盘的按键可隐藏软件键盘。通过外接键盘的输入布局重命名焊接方案或文件夹·使用"Enter"键确认输入。

#### 8.1.1.4.4 复制焊接方案和文件夹

在复制时,在目标位置创建选定焊接方案或文件夹的副本。





复制功能可在驱动器内部和跨驱动器使用。

注意



如果将焊接方案保存在外部介质 (USB/LAN ) 上·则除焊接方案文件 以外·还会自动生成并保存方案内容的 PDF。这同样适用于移动和复制 记录。 可复制:

- 整个文件夹
- 文件夹中的各个焊接方案
- 从一个文件夹中选择焊接方案

如果在复制焊接方案或焊接方案选项时仅将一个驱动器选作目标,则在复制焊接方案时也会一起创建原始 文件夹。这也包括复制的焊接方案。

无法复制:

- 整个驱动器
- 直接位于驱动器平面上的焊接方案
- 同一文件夹内的焊接方案
- 从不同文件夹中选择焊接方案

#### 从主菜单中:

- 1. 选择"Programm Manager"(方案管理器)菜单项。
- 2. 选择软键"Manage"(管理)(主菜单[▶64])。
- 3. 激活需要复制的焊接方案或文件夹的复选框 (管理焊接方案 [▶ 74])。
- 4. 用菜单光标选中目标驱动器或目标文件夹。
- 5. 选择软键"Copy"(复制)。
- 6. 系统提问:按"Yes"确认"是否要复制所选文件?"。

#### 8.1.1.4.5 移动焊接方案和文件夹



<u>可移动:</u>

- 整个文件夹
- 文件夹中的各个焊接方案
- 从一个文件夹中选择焊接方案

如果在移动焊接方案或焊接方案选项时仅将一个驱动器选作目标,则在移动焊接方案时同样会一起创建原始文件夹。这也包括复制的焊接方案。

<u>无法移动:</u>

• 整个驱动器

- 直接位于驱动器平面上的焊接方案
- 一个文件夹内的焊接方案
- 从不同文件夹中选择焊接方案

<u>从主菜单中:</u>

- 1. 选择"Programm Manager"(方案管理器)菜单项。
- 2. 选择软键"Manage"(管理)(主菜单[▶64])。
- 3. 激活需要复制的焊接方案或文件夹的复选框 (管理焊接方案 [▶ 74])。
- 4. 用菜单光标选中目标驱动器或目标文件夹。
- 5. 选择软键"Move"(移动)。
- 6. 按"Yes"(是)确认系统提问"要移动方案吗?"。

### 8.1.1.4.6 Schweißprogramme und Ordner löschen





Durch Löschen werden Schweißprogramme oder Ordner dauerhaft vom Laufwerk entfernt.

Es können gelöscht werden:

- · Ein kompletter Ordner
- · Einzelne Schweißprogramme aus einem Ordner
- · Eine Auswahl von Schweißprogrammen aus einem Ordner

Es können nicht gelöscht werden:

· Komplette Laufwerke

#### Aus dem Hauptmenü:

- 1. Menüpunkt "Programm Manager" auswählen.
- 2. Softkey "Verwalten" auswählen (Schweißprogramme verwalten).
- Checkboxen der zu löschenden Schweißprogramme oder Ordner aktivieren (Schweißprogramme verwalten).
- 4. Ziellaufwerk oder Zielordner mit den Menücursor markieren.
- 5. Softkey "Löschen" auswählen.
- Systemfrage "Sollen die ausgewählten Verzeichnisse und/oder Dateien wirklich gelöscht werden? "mit "Ja" bestätigen.

## 8.1.1.5 移除许可

❶ 通过软键"Remove Share"(移除许可)可从方案管理器中移除 LAN 网络驱动器。



序号	名称	功能
1	驱动器界面	在该界面上显示所有激活和连接的驱动器。
		驱动器可能是:
		• 内部存储器。
		• 通过 USB 连接的外部存储介质。
		• 📵 LAN 网络存储位置。
2	鼠标光标	使用菜单光标选中的驱动器、文件夹或焊接方案在方案管理器中背景 为蓝色。
3	● 软键"Remove Share" (移除许可)	通过软键"Remove Share"(移除许可)可移除网络共享或存储位置。
		也请参见章节网络目录设置 [▶ 131]

序号	名称	功能
4	驱动器信息	在"驱动器信息"区域显示有关当前使用菜单光标选中的驱动器的信息。
		• <b>名称</b> : 显示驱动器名称。
		• 存储器类型: 显示它是内部存储器、USB存储器还是 LAN存储器。
		• IP 地址: 显示网络存储位置的 IP 地址。
		• 目录路径: 显示网络存储位置的网络路径。

## 8.1.2 记录管理器

 $\odot$ 

通过记录管理器可查看、打印焊接记录或在存储位置和文件夹中组织焊接记录。这时可跨驱动器复制、移 动或删除焊接记录和文件夹。

记录管理器另外还提供了位于存储位置上的焊接记录的概览以及焊接记录的预览和完整视图。



序号	名称	功能
1	"Local"图标	动力源另外可显示来自其它 Orbitalum 动力源的日志文件。
		分享的 🔀 LAN 存储位置属于这一情况,复合动力源在上面保存焊接记
		录。
		Local 图标选中的是属于当前所使用动力源的存储位置。
2	驱动器界面	在该界面上显示所有激活和连接的驱动器。
		驱动器可能是:
		• 内部存储器
		• 通过 USB 连接的外部存储介质
		• 📵 LAN 网络存储位置。
3	文件夹界面	在该界面上显示所有在上级存储位置中创建的焊接记录文件夹。从相 应提接方案的方案管理器中应用文件来结构。

序号	名称	功能
4	鼠标光标	使用菜单光标选中的驱动器、文件夹或焊接方案在方案管理器中背景 为蓝色。
5	焊接记录界面	显示属于记录的焊接方案的名称。
		在该界面上列出所有位于文件夹内的焊接记录。
		保存数据集时(当前焊接结束时) · 由当前日期和时间生成的每条记 录均具有唯一编号。
		示例: 记录文件 20210302 103517 (2021 年 3 月 2 日 10 时 35 分 17 秒)
6	焊接记录状态图标	状态图标显示在焊接相应记录期间是否出现警告、取消或在焊接时没 有这类异常的情况下发生。
	符号	含义
	$\checkmark$	对号:所有测量的实际值均位于警报和取消的监测限制值内。
	•	感叹号:焊接时生成警报消息。高于或低于监测限制规定的警报极限 值。不中止程序。
	×	叉:中止焊接。高于/低于监控限制值·或操作人员触发了"停止"功 能。
7	软键"Manage"(管理)	通过软键"Manage"(管理)打开软键子菜单.通过它可删除、复制、 移动和打印焊接记录。
		详细信息请参阅章节管理焊接方案 [▶ 74]
8	软键"Show"(显示)	通过软键"Show"(显示)打开当前使用菜单光标选中的焊接记录并全 屏显示。
		可通过按下软键"Close"(关闭)结束全屏显示。
9	软键"Print"(打印)	通过软键"Print"(打印)通过在系统设置中设定的打印机输出当前用菜 单光标选中的焊接记录。
		详细信息请参阅章节系统设置[▶117]
10	焊接记录预览	焊接记录预览信息区显示当前选中的相应焊接记录的内容。

## 8.1.3 自动编程

自动编程用于在软件的支持下以工件尺寸、焊接气体和焊头类型为基础创建焊接方案。

注意

## 自动编程的结果为参考值

无法保证达到最佳的焊接效果。

- ▶ 必须记录焊接效果(要求、焊接说明等)
- ▶ 必要时必须在之后调整焊接参数。

自动编程仅与轨道焊接头或转台搭配使用。手工焊炬没有该功能。

## 8.1.3.1 创建自动方案

从主菜单中:

- 1. 选择"Create New Program"(自动编程)菜单项。
- 2. 选择"Weld Head Model"(焊接头类型)菜单项。

3. • 选择"Material"(材质)和参数组。

- 4. 选择"Gas Type"(保护气)。
- 5. 输入"Diameter"(管径)。
- 6. 输入"Wall Thickness"(壁厚)。
- 7. ❶ 选择滑动按钮"Wire Feed"(送丝)。
- 8. 滑动按钮"ON" = 使用冷线焊接
   滑动按钮"OFF" = 不使用冷线焊接
- 9. 操作菜单按钮"Calculate"(计算焊接方案)。
- ➡ 在成功输入之后,动力源切换回到主菜单。



序号	名称	功能
1	焊接头类型	
		在自动确定时必须激活下拉列表。突出显示并可以选择连接的焊接头 类型。
		焊接头类型的选择方式。
		在已连接的焊接头类型上自动确定连接的焊接头类型。
2	● 材质	可选择不同的材质和参数组进行编程。 要根据涂层进行选择。
		Stainless Classic = 经典的 ORBITALUM 参数组 · 适用于普通不锈 钢 。
		Stainless-4-Level = 推荐用于 ASME 不锈钢管道尺寸的不锈钢参数组 适用于高纯度和等离子涂层。
		Stainless-Slope = 电流在整个管径上线性下降的不锈钢参数组。 适用于所有常见不锈钢。
		Carbon = 经典的 ORBITALUM 参数组,适用于普通含碳钢。
		<b>Titanium =</b> 经典的 ORBITALUM 参数组 适用于钛和钛合金

序号	名称	功能
3	❶保护气	可选择不同的保护气进行编程。 要根据涂层和需要使用的保护气进行选择。
		氩气
		标准保护气为氩气 · 比如:氩气 4.6 或氩气 5.0
		氩气 H2-2%
		有 2% 水份的氩气保护气
		氩气 H2-5%
		有 5% 水份的氩气保护气
4	管材直径	输入管道外径
5	壁厚	输入管道壁厚
6	❶ 送丝	可选择是否应使用冷线。
		功能与焊接头有关。 仅在支持冷线的焊接头上可激活。
7	菜单按钮"Calculate" (计算焊接方案)	通过操作菜单按钮"Calculate"(计算焊接方案)以输入的参数为基础 创建焊接方案。

## 8.1.4 手动编程

在菜单"Adjust Programm"(手动编程)中可查看和调整当前加载的焊接方案的焊接参数和区域。可以修改、移除或添加区域。除焊接技术相关参数以外·还可以进行若干焊接方案相关设置。

## 8.1.4.1 设置区域

在"设置区域"菜单中可在当前加载的焊接方案中修改、移除或新添加方案区域。



序号	名称	功能
1	区域列表	当前加载的方案中所包含的区域的表格式概览·包括区分数信息及最 小-最大其角度范围。
2	区域极限	选中区域的开头和/或区域末尾。
3	区域光标	使用区域光标可移动和新设置区域极限。
4	区域	区域范围。各通过2个区域界限限定。
5	绿色光标	当将光标准确放到区域界限上时,出现绿色光标。
6	红色光标	当选定区域界限时,出现红色光标。

注意

通过按住旋转调节器然后再旋转,区域光标直接跳至离旋转方向最近的 区域界限。

▶ 必须在一秒内完成按下并按住的输入组合!

## 8.1.4.1.1 新添加区域/区域界限

为了新添加新区域或区域界限,请遵循以下步骤。

从主菜单中:

1. 选择"Adjust Level Segments"(调整区域)菜单项。

2. 将区域光标 (3) 放到所需的位置上并选择。

⇒ 设置新区域界限 (2)。在区域列表 (1) 中重新列出新攻区域范围。

#### 8.1.4.1.2 移动区域界限

为了移动区域界限,请遵循以下步骤。

#### 从主菜单中:

- 1. 选择"Adjust Level Segments"(调整区域)菜单项。
- 2. 将区域光标 (3) 放到 (5) 需要移动的区域界限 (2) 上并选择 (6)。
- 3. 将选定的区域界限 (6) 移动到所需的位置上,通过再次选择将其放置。

#### 8.1.4.1.3 删除区域界限

为了删除区域界限,请遵循以下步骤。

从主菜单中:

- 1. 选择"Adjust Level Segments"(调整区域)菜单项。
- 2. 将区域光标放到需要删除的区域界限上并选择。
- 3. 将选定的区域界限准确放到突出显示的或下个区域界限上并选择。
- ⇒ 删除区域界限。

## 8.1.4.2 设置参数

打开"设置参数"菜单可调整当前加载的焊接方案的焊接参数。



圖: 菜单"设置参数"

## 更改参数值



序号	名称	功能
1	🕑 输入框 – 黄色背景	黄色背景的输入框选中与当前保存状态不同的所有目前在焊接 方案中经过修改的数值。
		通过重新保存焊接方案应用修改后的数值,背景变为灰色。
		注意
2	✔ \$	通过操作软键 "Global Change"(应用数值)·将当前用鼠标 光标光标选中的参数值应用到后续所有区域内并覆盖现有的 值。
		注意

## 8.1.4.2.1 文件

在文件焊接方案部分中显示所有在"Documentation"(文件)参数设置中定义的文件字段。



圖: 菜单"设置参数"

序号	名称	功能
1	"Documentation"(文件)焊接方 案部分	在文件焊接方案部分中显示所有在"Documentation"(文件) 参数设置中定义的文件字段。
		<u>前提条件:</u>
		<ul> <li>已规定文件字段并激活文件功能。</li> <li>参见章节方案设置 [▶122] 和文件列表概览和功能 [▶125]</li> </ul>
		<ul> <li>激活了焊接方案参数"Save Data Log Files"(保存记录))。</li> <li><i>条</i>(<i>D</i>) = (<i>D</i>) = (<i>D</i>)     </li> </ul>
		<i>寥光早 □</i> 坐平 明罡 [『 71]

文件字段标记

- 标记需要的文件字段边框为红色。
- 标记永久的文件字段边框为蓝色。
- 标记永久且需要的文件字段边框为黄色。
- 未标记的文件字段边框为白色。

#### 8.1.4.2.2 基本调整

在焊接方案段"Basic Adjustments"(基本调整)中可进行所有焊接过程所需的基本设置。



圖: 基本设置,上方菜单区域

序号	参数	功能
1	●过程附注	<i>参见章节</i> 程序附注 [▶ 97]
2	管材直径	需要焊接的管材外径的输入框·单位为 mm。
3	焊接头类型	焊炬类型的选择方式。 在已连接的焊炬类型上自动确定连接的焊炬类型。
		注意 在自动确定时必须激活下拉列表。突出显示并且可以选择连接的焊炬类型。
4	❷ 焊缝编号	连续计算焊接次数。 也可以单独规定焊缝编号。 它们在文件中用于显示进展或作为标识符。 注章在重启爆控动力源或切换方案时, 始终终焊缝编号重置为数值"1"
5	● 图像初始位置	以。为单位输入。以纯虚拟方式将软件的过程图像旋转至所需的角度。 作为电极上实际启动位置的定位辅助或将焊接头与管材对齐。
6	●启动位置	以。为单位输入。确定从焊接头初始位置开始的焊接过程启动位置。电极在 焊接过程启动之后从初始位置移至输入的位置。在到达该位置之后点火。
		注意 通过将电极或焊接头转子移出基本位置,因焊接头转子开放位置的原因,存在在转子和周围部件之间错误点火的危险。在使用该功能时,要注意 合格的电极状态、电极间隙和接触面(夹具外壳和质量连接)以及工件表面 的整洁性!

序号	参数	功能
7	● 更换电极警告	在激活该功能时,可定义达到之后通过提示窗口要求操作人员检查或更换电 极的焊接点火次数。
	● 更换电极前的 点火	在之后出现要求操作人员更换电极的提示窗口的点火次数输入框。 在每次点火之后·数值减 1。在达到数值"0"时·出现提示窗口。
8	修正因数	通过以 % 为单位输入修正因数,可跨区域修改为各个区域编程的 HP 和 TP 焊接电流。推荐当不应按照区域专门调整,而是跨区域调整焊接电流时使用 该功能。
		المحالي المحالية ا

注意 在保存焊接方案之后应用通过修正因数修改的 HP 和 TP 焊接电流值。 新焊接电流值现在用作修正因数的新计算基础。因此在保存之后以数值 0% 显示因数。



圖: 基本设置,中间菜单区域



圖: 基本设置, 下方菜单区域

序号	参数	功能
9	总时间	显示在气体后流时间结束前焊接过程启动命令的焊接方案总时间,单位为 秒。
10 <\br/> 展存记录 该功能规定是否以及在哪里保存当前激活的焊接方案的焊接数 要通过下拉列表选择所需的保存位置。 以 CSV 和 PDF 格式在选定的位置上保存每次焊接的焊接数据		该功能规定是否以及在哪里保存当前激活的焊接方案的焊接数据记录。 要通过下拉列表选择所需的保存位置。 以 CSV 和 PDF格式在选定的位置上保存每次焊接的焊接数据记录。
		Off
		禁用焊接数据记录。
		USB
		保存在 USB 数据载体上。 前提要求: 数据载体与任意一个 USB 端口相连。 如果连接了多个 USB 数据载体,则将它们分别列在下拉列表中。
		NET
		保存在本地网络中。 前提要求: 动力源嵌入在网络中·设定了网络目录。 参见章节"网络环境"。
11	●打印记录	在激活时,在每次焊接完以后,无论是否保存记录,都将焊接数据记录输出 到选定的打印机上。

序号	参数		
12	❶ 选择打印机	内部	
		在焊接动力源中安装的系统打印机。	
		USB	
		USB 外接打印机	
		前提要求: 打印机与任意一个 USB 端口相连。	
		注意 由于市场上提供的 USB 打印机多种多样,因此无法保证一般兼容性。	
		NET	
		网络打印机	
		前提要求: 动力源嵌入在网络中。参见章节"网络环境"。 在网络中启用的打印机列在下拉列表中。	
	更新打印机列表	通过选择该选项在后台更新打印机列表。 再次打开下拉列表时,显示可能新添加的记录。	
13	● 仅在焊缝完整 时记录	在激活时,仅在焊接过程完全结束时创建焊接数据记录。如果手动取消,则 不创建记录。 如果借助焊接头通过手动移动电极位置和短暂启动和停止焊接过程设置定位 点,则这一功能可起到帮助作用。	
14	●旋转方向	焊接头所需旋转方向的下拉列表选项。	
		顺时针	
		默认旋转方向:启动升序焊接	
		逆时针	
		可选的旋转方向:降动升序焊接	
15	❶ 定位	在激活功能时·在气体预流时间结束之后·根据编程的定位参数设置定位 点。 该功能可帮助在实际的焊接过程开始之前通过局部焊接工件表面固定待焊接	
		管材的万问。在热作用卜有扭曲倾回的材料上使用该切能较为合理。	
16	♥ 在定位之后焊 接	在激沽该切能时,在设重完最后一个定位点之后,电极运行至编程的启动位置,从它开始直接在到达之后启动实际的焊接过程。	
		在禁用功能时,只考虑焊接方案的定位参数。 在设置最后一个定位点并且气体后流时间结束之后,结束焊接过程。 当只应定位工件时,可使用该功能。	
17	<ul><li>●定位点</li></ul>	输入所需的定位点数量。至少2个,最多8个。	
18	●定位电流	在定位期间流动的焊接电流·单位为安培。	

序号	参数	功能	
19	●导频电流	用于维持定位点之间电弧的导频电流。	
		注意 该功能的作用是在定位点位置之间移动电极时维持电弧,以免在每个定 位点位置上重新点火。因此应选择尽可能低的导频电流强度,这样不会因导 频电流改变工件表面。	
20	●定位时间	存在定位电流的持续时间,单位为秒。	
21	焊接方案的注释	焊接方案额外信息的任意文本框。	

# 8.1.4.2.2.1 程序附注

 $\odot$ 

在过程记录菜单中可提供保障焊接过程的额外信息和有关各个参数的注释,比如材质、气体或电极,比如 说明焊缝准备或者电极适配器的角度位置。

这样可为用户提供有关重复和记录焊接结果的重要提示。

可为每个焊接方案个性化地创建过程附注。

	O orbitalum MW () () () S/N:		022-03-07 15:42:56 🕚
1 -	I.D. Purge Gas Flow	l/min	
	Tungsten Type		
	Tungsten Diameter	mm	
	Tungsten Geometry		
	Arc Gap	mm	
	Filler Wire Diameter	mm	
2	Comment		Program Name 3 000x0 065 PBG
			Folder Name STANDARD
	Weld Mode Test Mode	Quick Save	Info Menu

圖: 程序附注

序号	 说明
1	具体参数值的文本和数字输入框。
2	任意文本注释框。
3	用于保存输入内容的软键"Quick Save"(保存)。

<u>操作方法:</u>

1. 选中所需参数。

2. 通过键盘在输入框中输入需要记录的数值或文本。

3. 按下软键"Quick Save"(保存)。

⇒ 参数值和注释保存在过程附注中。





"过程附注"与方案有关,保存在相应焊接方案的数据记录中。

将过程附注和焊接方案一起打印,参见章节文件 [▶ 90]

## 8.1.4.2.3 前吹气

🕞 orbitalum MW 🕢 🙆 🖾 S/N: 1.2022-03-07 14:51:23 Basic Adjustments Notor Start Delay 22-⇒ Pre-Purge Time 30 23-Gas Quantity 14 l/min 24 -Gas Overview 25-⇒ Flow Force 🛛 🔍 26-⇒ Flow Force Time 0 Program Name 3.000x0.065.PRG Folder Name STANDARD Weld Mode Test Mode

在焊接方案段"Gas Pre-Purge"(前吹气)中可进行所有涉及前吹气的焊接方案参数设置。

#### 圖: "Gas Pre-Purge" (前吹气) 焊接方案部分

序号	参数	功能
22	气体预流时间	从过程启动到点火的时间段,单位为秒,在此期间为焊接头施加过程气体 量。
		<i>也请参见章节</i> 气体概览 [▶ 146]
23	● 气体量	在焊接过程中和常规气体预流和后流时间内为焊炬施加的过程气体量。
		<i>也请参见章节</i> 气体概览 [▶ 146]
24	🕑 气体概览	切换至"Gas Overview"(气体概览)菜单。
		<i>也请参见章节</i> 气体概览 [▶ 146]
25	☯流动力	在气体预流阶段激活/禁用流动力功能。
		<i>详细信息请参阅章节</i> 气体概览 [▶146]
		Flow Force ON 流动力已激活
		Flow Force OFF 流动力未激活
26	● 流动力时间 (气体预流)	为焊接头施加设定流动力气体量的时间段,单位为秒。
		注意 推荐在点火前至少 2 秒将焊接气体量降低至实际的过程气体量,这样在
		点火前可稳定气流。
27	●流动力气体量	在预流和后流阶段中流动力期间为焊接头施加的焊接气体量。

#### 8.1.4.2.4 电机启动延时

在焊接方案段"Motor Start Delay"(电机启动延时)中可调整涉及电机启动延时和额外焊丝 ④基本设置的 焊接方案参数。



圖: 焊接方案段"Motor Start Delay"(电机启动延时)

序号	参数	功能	
28	转子启动延时	区域 1 内点火和编程时间点之间的时间段,在此期间应线性形成焊接电流, 单位为秒。无旋转运动静态运行转子启动延时。	
29	❶ 送丝 ON/OFF	激活/禁用焊接头的冷线进给。	
		注意 只能通过带有冷 接头时,会隐藏以下都	线装置的焊接点支持该功能。在使用没有冷线装置的焊。 参数。
		• 焊丝延迟	
		• 焊丝滞后时间	
		• 焊丝回程	
		送丝 ON	送丝激活
		送丝 OFF	送丝未激活
30	❶焊丝延迟	电弧点火和启动送丝	之间的时间段,单位为秒。
31	●焊丝滞后时间	在最后一个区域结束。	之后传送冷线的时间段,单位为秒。
32	€焊丝回程	在"Wire Final Delay T 位为秒。该功能可用于	ime"(焊丝回程)结束之后应撤回焊丝的时间段·单 F在焊缝末尾避免焊住额外焊丝。

#### 8.1.4.2.5 区域

各个区域的所有焊接方案参数都在焊接方案段"Level"(区域)中。一个焊接方案可由多个区域组成。通过 使用多个区域,可个性化地探究物理情况,比如不同焊接位置中的重力作用。



圖:焊接方案段"Level"(区域)

序号	参数	功能	
36	HP 电流	高脉冲焊接电流强度,初级焊接电流强度,单位为安培。	
37	TP 电流	低脉冲焊接电流强度,次级焊接电流强度,单位为安培。	
38	HP 时间	高脉冲时间:有 HP 电流流过的时间段·单位为秒。	
39	TP 时间	低脉冲时间:有 TP 电流流过的时间 · 单位为秒	
40	HP 速度	高脉冲速度:在高脉冲焊接电流时间段内运行的焊接速度,单位为 mm/min (in/min)。	
41	TP 速度	低脉冲速度:在低脉冲焊接电流时间段内运行的焊接速度 · 单位为 mm/min (in/min)。	
42	倾斜度	当前区域电流值和下一区域电流值之间的线性焊接电流调整的持续时间。 此数值为下个区域区域时间的百分比比例,在其中从前一个区域的(电流) 值线性过渡至当前区域的电流值。	

### 8.1.4.2.6 焊缝端

在焊接方案段"Downslope"(焊缝端)中可设置涉及焊接结束降低阶段的所有焊接方案参数。通过设置可避免形成焊疤。



圖: 焊接方案段"Downslope"(焊缝端)

序号	参数	功能	
43	收尾	从前一区域焊接电流高度开始到达到设置的终止电流的线性电流收尾时间 段·单位为秒。	
44	终止电流	终止电流值,单位为安培,在达到时通过电流降低熄灭电弧。	
45	① 在收尾时旋转	运转 通过"Rotate During Downslope"(在收尾时旋转)功能可设置收尾 头转子的旋转性能。	
		在收尾时旋转"ON"	在收尾期间以前一区域的焊接速度运行电极。
		在收尾时旋转"OFF"	在收尾期间, 电极在其位置上保持不动。

### 8.1.4.2.7 气体后流

在焊接方案段"Gas Post-Purge"(后吹气)中可调整所有涉及后吹气的焊接方案参数。



圖: 焊接方案段"Gas Post-Purge"(后吹气时间)

序号	参数	功能		
46	后吹气时间	在熄灭电弧之后为焊接	头施加过程气体量的时间段 · 单位为秒。	
		<i>也请参见章节</i> 气体概览	[▶ 146]	
47	🕑 回流延时	在熄灭电弧之后电极留 段,单位为秒。	在熄灭电弧之后电极留在最后位置上,直至其自动返回到初始位置的时间 段,单位为秒。	
48	🕑 气体概览	切换至"Gas Overview"	(气体概览)菜单。	
		<i>也请参见章节</i> 气体概览	[▶ 146]	
<ul> <li>49 ●流动力 - 后吹气 在后吹气阶段中激活/禁用流动力功能。</li> <li> <i>也请参见章节</i>气体概览 [▶ 146]     </li> </ul>		用流动力功能。		
		[▶ 146]		
		Flow Force ON	流动力已激活	
		Flow Force OFF	流动力未激活	
50	❶流动力时间 - 后	为焊接头施加设定流动	力气体量的时间段,单位为秒。	
	吹气	注意 推荐在熄灭电弧之 量。	后仍施加 3 秒的过程气体量,然后切换至流动力气体	

序号	参数	功能
51	●冷却剂延时	在焊接过程结束之后、冷却剂系统应保持激活的时间段、单位为分钟。
		可使用该功能在焊接过程以外使用动力源的液体冷却系统主动冷却焊接头。
		注意 在激活冷却剂系统时,焊接头不应与动力源断开。
		注意 必须事先在"System Settings"(系统设置)中激活该功能:
		▶ 将"Extend Coolant Pump Time"(使用冷却剂延时)开关放到"ON"位置上。
		参 <i>见章节</i> 系统设置 [▶ 117]

# 8.1.5 TIG 手动焊接模式

通过"TIG Manuelle Weld Mode"(TIG 手动焊接模式)菜单按钮将动力源从轨道焊接模式切换为 TIG 手动焊接模式。

TIG 手动焊接模式按照使用手工焊炬手动焊接设计和优化。

轨道式流程图切换至经典焊道视图。

"Adjust Programm"(手动编程)的所有焊接参数与手动焊接相协调。



序号	参数	过程附注/信息
1	手动焊接模式"Adjust Programm" (手动编程)菜单	在手动编程时可修改焊接参数。
		详情信息请参阅章节手动编程 - 手工焊接模式 [▶ 109]
2	"Orbital Weld Mode"(轨道焊接 模式)菜单	通过"Orbital Weld Mode"(轨道焊接模式)菜单将动力源从 "TIG Manuelle Weld Mode"(TIG 手动焊接模式)切换为轨道 焊接模式。
3	"System Settings"(设置)菜单	在设置中可进行系统、服务和方案相关设置,显示系统相关信息。另外可执行系统升级和可选的软件激活。
		详情信息请参阅章节设置 [▶ 117]

序号	参数	过程附注/信息
4	软键"Weld Mode"(焊接)	通过软键"Weld Mode"(焊接)将动力源切换为焊接模式。 在焊接模式中可控制焊炬、调整焊接参数和启动焊接过程。
		详情信息请参阅章节焊接 - 手动焊接模式 [▶ 110]
5	软键"Info"(信息)	软键"Info"(信息)通过时间和日期后面的对话窗口显示出现 的警告和状态信息。 通过软键按钮左侧的图标显示出现的信息。 通过按下软键按钮自动打开一个包含按照时间顺序排列的详细 警告信息列表的窗口。
		通过按下并按住"Info"(信息)软键可重置警告信息。
		如果没有警告信息,则软键按钮背景为灰色,无法按下。
6	 软键"Menu"(菜单)	通过按下软键按钮"Menu"(菜单)可直接返回到主菜单。

## 8.1.5.1 焊道流程图

菜单视图中的焊道流程图提供了各个过程阶段当前设定焊接参数的信息。

另外它可显示正在运行的焊接过程的进展。

通过黄色字体颜色突出显示当前流程中激活的焊接参数(在这里为项号 2) · 从左到右 · 通常从"前吹气时间"(3)开始 · 在"后吹气时间"(11)结束。

焊道根据图像与在焊接参数中设定的恒定或脉冲焊接模式匹配。



序号	参数	过程附注/信息
1	焊接电流显示	焊接电流显示对当前流动的平均焊接电流进行显示。 在通过提高/降低焊接电流手工焊炬按键调整电流时,电流调 整时的显示切换至新设定的焊接电流额定值。
2	" <b>Pre-Purge Time"(</b> 前吹气时 间)过程阶段	"Pre-Purge Time"(前吹气时间)和设定的参数值的焊道范 围.单位为秒。
3	"Start Current"(启动电流)过程 阶段	"Start Current"(启动电流)和设定的参数值的焊道范围 · 单 位为安培。
4	"Upslope Time"(电流升高时 间)过程阶段	"Upslope Time"(电流升高时间)和设定的参数值的焊道范 围.单位为秒。
5	"HP Current"(高脉冲电流)过 程阶段	"HP Current"(高脉冲电流)和设定的参数值的焊道范围 · 单位为安培。

ORBITALUM TOOLS GmbH , D-78224 Singen www.orbitalum.com

序号	参数	过程附注/信息
6	" <b>TP Current</b> "(高脉冲电流)过 程阶段	"TP Current"(低脉冲电流)和设定的参数值的焊道范围 · 单 位为安培 ·
7	" <b>HP Time"(</b> 高脉冲时间)过程 阶段	"HP Time"(高脉冲时间)和设定的参数值的焊道范围 · 单位 为秒 ·
8	"TP Time"(低脉冲时间)过程阶 段	<b>"TP Time"</b> (低脉冲时间)和设定的参数值的焊道范围 · 单位 为秒。
9	"Downslope Time"(电流降低时 间)过程阶段	"Downslope Time"(电流降低时间)和设定的参数值的焊道范 围 · 单位为秒 ·
10	"Final Current Time"(最终电 流)过程阶段	"Final Current Time"(最终电流)和设定的参数值的焊道范 围.单位为安培。
11	"Gas post-purge time"(后吹气 时间)过程阶段	"Pre-Purge Time"(前吹气时间)和设定的参数值的焊道范 围.单位为秒。
12	模式图标	模式图标显示当前激活的焊接模式。
	图标	模式
		恒定焊接
		脉冲焊接
8.1.5.2 手动编程 - 手工焊接模式

在手工焊接模式下通过"Adjust Programm"(手动编程)菜单项可显示和调整焊接参数。

可在"脉冲焊接"和"恒定焊接"焊接模式之间进行选择。





另外在"焊道流程图"中通过黄色的字段颜色突出强调当前用光标选中的 焊接参数。

	O orbitalum MW () ()	🗈 s/N:		(1) 2022-03-07 16:13:28
1 —	Current Profile	Pulsed		Ø Weld Current
2 —	Gas Quantity		l/min	
3 —	Pre-Purge Time	0.6	sec.	
4 —	Start Current	18	) A (	
5 —	Upslope Time	0.2	sec.	m 60A m
6 —	HP Current	60.0	) a (	1 AOA 1
7 —	LP Current	40.0	) <b>A</b>	
8 —	HP Time	0.10	sec.	0.6s 0.2s 0.10s 0.10s 1.5s 5s V/s
9 —	LP Time	0.10	sec.	
10—	Downslope Time	1.5	sec.	
11—	Final Current	18		
	Weld Mode		Reset	Info Menu
	12	13		14

焊接参数默认值

序号	参数	过程附注/信息	
1	电流特性曲线	用于选择所需电流特性曲线的下拉列表。 设置电弧的状态。	
		脉冲	
		<ul> <li>在"HP Time"(高脉冲时间)和"TP Time"(低脉冲时间)</li> <li>间隔时间内"HP Current"(高脉冲电流)和"TP Current"</li> <li>(低脉冲电流)之间的脉冲焊接电流。</li> </ul>	
		恒定	
		• 恒定焊接电流·单位为安培。	
2	气体量	在焊接过程中和前吹气及后吹气时间内为手工焊炬施加的过程 气体量。	
3	气体预流时间	从过程启动到焊接前为焊炬施加焊接气体的时间段·单位为 秒。	

序号	参数	过程附注/信息
4	启动电流	直接在电弧点火之后设置的电流强度,单位为安培。
5	电弧点火和电流升高时间	电弧点火和从电弧点火到线性升高至编程的"HP Current"(高 脉冲电流)的时间段 · 单位为秒 。
6	HP 电流	高脉冲焊接电流强度,初级焊接电流强度,单位为安培。
7	TP 电流	低脉冲焊接电流强度,次级焊接电流强度,单位为安培。
		仅在脉冲电流特性曲线下可用。
8	HP 时间	高脉冲时间。有 HP 电流流过的时间,单位为秒。
		仅在脉冲电流特性曲线下可用。
9	TP 时间	低脉冲时间。有 TP 电流流过的时间,单位为秒。
		仅在脉冲电流特性曲线下可用。
11	电流降低时间	在发出停止信号之后到线性降低至编程的"Final Current Time" (终止电流)的时间段·单位为秒。
12	终止电流	在达到时通过降低电流熄灭电弧的终止电流,单位为安培。
13	后吹气时间	在熄灭电弧之后为焊接头施加过程气体量的时间,单位为秒。
14	软键"Weld Mode"(焊接)	通过软键"Weld Mode"(焊接)将动力源切换为焊接模式。 在焊接模式中可控制焊炬、调整焊接参数和启动焊接过程。
		详情信息请参阅章节焊接 - 手动焊接模式 [▶ 110]
15	软键"Reset"(重置)	通过操作软键"Reset"(重置) · 将所有焊接参数重置为动力 源默认值(参见插图)
16	软键"Menu"(菜单)	通过按下软键按钮"Menu"(菜单)可直接返回到手动焊接模式 的主菜单。

# 8.1.5.3 焊接 - 手动焊接模式

在焊接菜单/焊接模式中可控制所有焊接技术相关功能,通过手动炬矩操作面板启动焊接过程。

注意	在激活焊接过程期间,无法通过软件界面调整焊接参数。
 注意	只能通过手工焊炬的操作面板启动焊接过程。无法在手工焊接模式下通 过动力源启动。

	🗈 s/N:		① ④ 2022-03-07 16:13:28     ⑧
Current Profile	Pulsed		Ø Weld Current
Gas Quantity		l/min	
Pre-Purge Time	0.6	sec.	
Start Current	18	) a	
Upslope Time	0.2	sec.	60A 00
HP Current	60.0	) a	IN → A IN
LP Current	40.0	) a 👘	
HP Time	0.10	sec.	0.6s 0.2s 0.10s 0.10s 1.5s 5s V#
LP Time	0.10	sec.	4
Downslope Time	1.5	sec.	<del>(</del>
Final Current	18		
Weld Mode		Reset	Info Menu
1 2			3

焊接参数默认值

序号	参数	过程附注/信息
1	手工焊炬状态显示	显示手工焊炬的当前状态,显示是否连接了信号插头。
	图标	模式
	4	连接了手工焊炬信号插头。
	<u>f</u>	未连接手工焊炬信号插头。
2	软键"气体/断开"	通过按下软键"气体/断开"手动启动焊接气体流。 再次按下时停止焊接气体流。
		注意 通过手动启动可不依赖焊接过程检査气体流,以确保功 能就绪。在缺少气体时,将发出一条错误信息。
3	软键"Exit"(退出)	通过按下软键软键"Exit"(退出)可直接返回到手动焊接模式 的主菜单。
4	焊接方案信息区	"焊接方案信息区"提供了当前技术值的一览表·比如逆变器温度、平均电流和电弧电压。
5	焊道流程图	在"焊道流程图"中·在激活焊接过程情况下·通过黄色字段颜 色突出强调激活的相应焊接参数。

# 8.1.5.4 手动炬矩操作面板功能

通过 TIG 手工焊炬 MW 上两个依次排布的跷板式开关控制焊接过程阶段。

可相互独立向上或向下切换或点击跷板式开关。如果撤销压力,它将回弹到中间位置:



## 基本功能

	跷板移动方向	基本功能
₽	▶ 左侧跷板向下	启动/停止焊接过程
	▶ 右侧跷板向上	焊接电流下降
₽	▶ 右侧跷板向下	提高焊接电流

# 与上下文有关的功能分配

跷板式开关的功能分配及其运动方向与过程阶段和点动/固定操作方式有关。

在不同过程阶段中,为跷板运动分配了不同功能:



过程阶段	跷板运动	功能
"Gas post-purge time" (后吹气时间)	<ul> <li>▶ 向下按住左侧跷板。</li> <li>↓</li> </ul>	重新"电弧点火"
在焊接过程以内和以外	► 将右侧跷板向下点动。 ↓ ↓	每点动一次将焊接电流提高 1 A - "HP/LP Curr."(高脉冲/低脉 冲电流)
	● 将右侧跷板向上点动。	每点动一次将焊接电流降低 1 A - "HP/LP Curr."(高脉冲/低脉 冲电流)
	● 向上按住右侧跷板。	将焊接电流恒定降低
	▶ 松开右侧翘板。	停止 -降低焊接电流 - "HP/LP Curr."(高脉冲/低脉冲电流)
	► 向下按住右侧跷板。 ↓	将焊接电流恒定提高
	► 松开右侧翘板。 ① 〕	停止 -提高焊接电流 - "HP/LP Curr."(高脉冲/低脉冲电流)

双节拍运行模式下常规焊接过程中的操作方法:

- ✔ 动力源必须处于"焊接-手动焊接模式"。
- 1. 向下按住左侧跷板式开关。
  - ➡ 焊接过程以焊接气体流和"Pre-Purge Time"(前吹气时间)启动。
  - ⇒ 气体预流时间结束后,电弧点火并且设置"Start Current"(启动电流)。
  - ➡ "Upslope Time"(电流升高时间)开始。
  - ⇒ 在"Upslope Time"(电流升高时间)内·"Start Current"(启动电流)线性提高至"HP/LP Curr." (高脉冲/低脉冲电流)焊接电流。
- 2. 松开左侧翘板开关。
  - ➡ "Constant Current"(恒定电流)/"HP/LP Curr."(高脉冲/低脉冲电流)焊接电流切换为 "Downslope Time"(电流降低时间)收尾阶段。
  - ⇒ 在达到"Final Current Time" (最终电流)前线性降低焊接电流。
  - ⇒ 在达到"Final Current Time"(最终电流)时·电弧熄灭·"Gas post-purge time"(后吹气时间) 开始。
  - ⇒ "Gas post-purge time" (后吹气时间)结束后,停止焊接气体流。

▷ 焊接过程结束。

# 8.1.5.5 注销

❶操作方法:

- ▶ 按下主菜单中的"Logout"(注销)菜单按钮(1)或"Logout"(注销)功能按钮(2)。
- → 出现注销界面。
   *也请参见章节*登录界面 [▶ 39]
- ⇒ 防止未经授权访问动力源。



圖: 主菜单注销按钮

序号	名称		
1	"Logout"(注销)"菜单按钮		
2	"Logout"(注销)"功能按钮		
功能按钮标题	志	状态	功能
8		已在用户界面上登录	注销/激活登录界面
8		已在管理界面上登录	

# 8.1.6 设置

# 8.1.6.1 系统设置

可以在系统设置中的系统菜单上进行设置。

	Or orbitatum MW () () () () S/N:			(1) 4:28:57
		🕞 System A	djustments	
1 —	5	as Flow Sensor	ON	
2 -	$\rightarrow$			
3 —	⇒ Pa	rameter Limits	ON	
4 —		⇒	Orbitalum	
5 –		Year	2022	
		Month	3	
		Day	11	
		Hour	14	Program Name 3.000x0.065.PRG Folder Name STANDARD
		Minute	28	
		Second	55	
	Weld Mo	de Test M	lode Quic	k Save Info Menu

圖: 系统设置 · 上方菜单区域

序号	名称	系统设置选项	
1	气体传感器 ON/ OFF	通过"Gas Flow Sensor ON/OFF"(气体传感器 ON/OFF)可暂时禁用焊接气体传感器和焊接气体监控。当气体传感器损坏且必须暂时继续进行作业时,可使用该操作。	
		气体传感器:ON 焊接气体监控激活	
		气体传感器:OFF 焊接气体监控已禁用	
		注意 在禁用焊接气体传感器时,不再主动监控动力源的焊接气体流!因此在 继续使用动力源时,需要操作人员加倍小心。必须由操作人员自行监控焊接气 体流和气体量!必须尽快更换损坏的传感器。	
		注意 出于安全考虑,在每次重启动力源之后,要将功能重置为气体传感器 "ON"。	

序号	名称	系统设置选项	
2	◎ 冷却剂传感器 ON/OFF	通过"Coolant Sensor ON/ 传感器和冷却剂流量监控 可使用该操作。	OFF"(冷却剂传感器 ON/OFF)可暂时禁用冷却剂 。当冷却剂传感器损坏且必须暂时继续进行作业时 ·
		冷却剂传感器:ON	冷却剂监控激活
		冷却剂传感器:OFF	冷却剂监控已禁用
		注意 在禁用冷却剂传感器 使用动力源时,需要操作 冷却剂量!必须尽快更换	时,不再主动监控动力源的冷却剂流!因此在继续 人员加倍小心。必须由操作人员自行监控冷却剂流和 员坏的传感器。
		注意 出于安全考虑,在每 "ON"。	次重启动力源之后,要将功能重置为冷却剂传感器
3	❶ 监测极限 ON/ OFF	通过"Parameter Limits"( 定)>"Limit Adjustments"	监控极限)功能可在"Program Settings"(方案设 (监控极限)中激活或禁用定义的极限值 <sup>。</sup>
		<i>参见章节</i> 监测限制 [▶ 124]	
		在激活监控极限时,在达到 会输出一条警报信息或触知	到定义的焊接电流、焊接电压和焊接速度极限值时, 发焊接过程焊接过程取消。
		监控极限:ON	监控极限激活
		监控极限:OFF	监控极限已禁用
		注意 在禁用监控极限时, 参数!因此在继续使用动; 员自行观察和监控焊接过;	不主动监控焊接电流、焊接电压和焊接速度等焊接 力源时,需要操作人员加倍小心。必须持续由操作人 星!推荐仅在例外情况下偶尔禁用该功能。
4	🖸 焊接头列表	选择需要使用的焊接头列等	表。
		在焊接头列表中记录焊接	头的所有技术框架条件。
		由动力源识别连接的焊接	头·在软件端分配相应的框架条件。
		在使用竞争对手焊接头的	适应性解决方案时·必须相应地转换焊接头列表。
		ORBITALUM	标准焊接头列表 - 包含所有 ORBITALUM 焊接头数据。
		AMI	包含加载的 AMI 焊接头数据。
		Cajon_Polysoude	包含加载的 Cajon、Swagelok 和 Polysoude 焊接 头数据。
		注意 与原装不同、经讨修	



圖: 系统设置, 下方菜单区域

序号	名称	系统设置选项	
6	🕑 选择打印机	为所有打印过程选择比如	旱接记录或焊接方案的输出打印机。
		在打印机列表中只列出了启动动力源时可访问的打印机。 为添加可在之后访问的打印机,必须首先通过"更新打印机列表"选项更新打印 机列表。这时动力源会搜索所有 USB 端口和 LAN 网络中是否有可访问的网 络和 USB 打印机。	
		内部	向集成的系统打印机输出
		NET	向网络打印机输出
		USB	向 USB 打印机输出
		更新打印机列表	搜索 USB 端口和 LAN 网络中是否有可用的打印 机。

序号	名称	系统设置选项	
7	英制尺寸单位	用于在"米制"和"英制"尺寸 切换之后·所有字段以激活	单位系统之间切换的功能 的尺寸单位显示 · 并相应地换算导出的值。
		<i>也请参见章节</i> 设置测量单位	£ [▶ 61]
		英制尺寸单位 ON	"英制"尺寸单位激活
		英制尺寸单位 OFF	"米制"尺寸单位激活
8	●重新启动焊接过	在激活功能时,可以在取消	4位置重新开始焊接过程。
	程	注意 必须通过"Stop"按键/	按钮手动取消!
		再次按下"Start"按键/按钮时	出现信息:
		"要继续已中断的焊接过程"	
		按" <b>Yes"(</b> 是)或"No"(否)	)确认信息:
		是	使用在焊接方案中规定的"前吹气时间和转子启动 延时"启动焊接过程·之后直接切换到区域和取消 点角度位置中·从焊接过程中继续。
		否	取消焊接过程。
9	●使用冷却剂延时	Constitution MW (D) (D) (D) S/N: C) Downslope Documentation	①② 2022-03-14 10:45:26     ③
	汪意 为使用该切 能,必须连接冷却 装置。	Post-Purge Time 30 s Home Delay Time 0 s Gas Overview	ec. ec.

通过"Coolant Delay"(冷却剂延时)功能可在焊接过程以外激活动力源的液体 冷却系统。

Program Name 3.000x0.065.PR0 Folder Name STANDARD

通过激活功能在焊接方案的"Gas Post-Purge"(后吹气)方案界面中同样激活 "Coolant Delay"(冷却剂延时)输入框。

以方案为基础,可在那里设置在焊接过程结束之后,液体冷却系统仍保持激活的时间,单位为分钟。

冷却剂延时 ON:	激活了"Coolant Delay"(冷却剂延时)方案输 入框。
冷却剂延时 OFF:	禁用了"Coolant Delay"(冷却剂延时)方案输 入框。

注意 在激活液体冷却剂系统时,焊接头不应与动力源断开。

序号	名称	系统设置选项	
10	❶ 恒定气体量	通过"Permanet Gas Quantity" 气体"功能时流入焊接头的气体	(恒定气体量)输入框可设置在激活"接通恒定 体积流量.单位为 I/min。
		推荐的恒定气体量:2-5 l/min	
		也请参见章节气体概览 [▶146]	
11	触摸屏 ON/OFF	激活或禁用屏幕的触摸功能。	
12	● 保持登录状态 ON/OFF	通过"Remain Signed In"(保持 或功能范围启动动力源。	登录状态)可定义在接通之后以哪一权限等级
		保持登录状态 ON	动力源始终以:"完整功能范围"权限等级启动 必须输入用于激活完整功能范围的密码。
		保持登录状态 OFF	动力源始终以:受限的功能范围。
			<i>也请参见章节:设定和调试以及激活完整的功 能范围</i>
13	● 打印前一个记录 ON/OFF	在激活"Print Prev. Log"(打印) 焊接菜单中激活额外的软键。	前一个记录)功能时·在主菜单、测试菜单和
		无论焊接方案中的记录设置如何 · 通过操作软键"Print Prev. Log"(打印前一 个记录)都可以打印上一个焊缝的焊接记录。	
		Remain Signed In (Admin) Off	Program Name 3.800x0.0 Tolder Name STANDAI

14 ●使用远程命令弹 借助功能"使用远程命令弹出窗口"可定义通过VNC显示给用户的远程访问方出窗口 式。

Jse Remote Com

and Pop-Up

使用远程命令弹出窗口开启	远程访问时出现一个较大的提示窗 口。
使用远程命令弹出窗口关闭	远程访问时,在"信息"软键的提示栏 显示一条系统信息。
	<i>也请参见章节</i> 主菜单 [▶ 64]的 "信息 "软键。

# 8.1.6.2 方案设置

# $\odot$

可以在方案设置中进行所有涉及方案的设置。



#### 圖: "Program Settings" ( 方案设置 ) 菜单

序号	菜单项	设置选项		
1	监测限制	在"Limit Adjustments"(监控极限)菜单项中可规定在超过或低于时触发警告 信息或焊接过程取消的极限值。 <i>也请参见章节</i> 监测限制 [▶124]		
2 打印极限 ON/OF		通过滑动按钮"Print Limits ON/OFF"可规定是否应在每个焊接记录中附加保存的"Limit Adjustments"(监控极限)。		
		打印极限 ON	作为附件激活"Limit Adjustments"(监控极限)。	
		打印极限 OFF	作为附件禁用"Limit Adjustments"(监控极限)。	
3	程序附注	<i>参见章节</i> 程序附注 [▶ 97]		
4	打印附注 ON/OFF	通过滑动按钮"Print Notes 方案时·除焊接参数以外 输入的信息。	ON/OFF"(打印附注 ON/OFF)可规定在打印焊接 · 是否一同打印在"Process Details"(过程附注)中	
		打印附注 ON	激活了打印"Process Details"(过程附注)	
		打印附注 OFF	禁用了打印"Process Details"(过程附注)	
5	文件	借助文件功能可定义和显示	示文件过程。	
		也请参见章节文件列表概题	览和功能 [▶ 125] 和文件 [▶ 90]	
6	文件 ON/OFF	通过滑动按钮"Documentation ON/OFF"(文件 ON/OFF)可激活或禁用在焊 接方案内的"Documentation"(文件)菜单项中定义的字段及文件功能。		

序号	菜单项	设置选项
7 带坡度线速度( OFF		通过滑动按钮"Travel Speed With Slope ON/OFF"(带坡度线速度 ON/OFF) 可规定是否应在两个区域之间线性或突然调整旋转速度。
		在激活功能时 · 通过"Level Slope"(坡度)焊接方案参数与焊接电流调整一起 调整状态。
		也请参见章节区域 [▶ 101]
8	限制校正因数	在"Scale Weld Limit"(限制校正因数)输入框中可定义在哪一范围内可通过 动力源"用户模式"下的"Scale Weld"(校正因数)调整焊接电流。
		也请参见章节用户界面 [▶ 44]

#### 8.1.6.2.1 监测限制

# $\odot$

动力源在整个焊接过程中调节和监控焊接电流、电弧电压和焊接速度额定值和实际值。

在"Limit Adjustments"(监控极限)菜单项中规定了在超过或低于时触发警告信息或焊接过程取消的极限 值。

O orbitalum MW (D) (i) S/N:			
🕒 Limit Ad	justment	ts	
Minimum HP current abort	-10	A	
Minimum HP current alarm			
Maximum HP current alarm			
Maximum HP current abort	10		
Minimum LP current abort	-10		
Minimum LP current alarm			
Maximum LP current alarm			
Maximum LP current abort			Program Name 3.000x0.065.PRG Folder Name STANDARD
Minimum HP speed abort	-10	mm/min	
Minimum UR coood shee			
Weld Mode Test M	ode		Menu

圖: Parameter Limits:"(监控极限)菜单

可为每个焊接方案个性化地调整监控极限。

必须通过软键"Quick Save"(保存)应用更改。



#### 8.1.6.2.2 文件列表概览和功能

# $\odot$

借助文件功能可定义和显示文件过程。在激活功能时,在启动轨道焊接过程前,要求操作人员输入定义的 文件参数。

- 可在型号和输入间隔时间方面自由定义所有需要记录的参数。
- 可选择通过内置或外接键盘或通过条码扫描器输入数据
- 在选择在每次焊接之前或每次重启动力源之后输入定义的参数。
- 与所有焊接技术相关额定值和实际值一起,以焊接记录文件的形式进行输出,以保存到 USB 介质或 网络目录上,或通过内置或外接打印机输出。
- 可在 USB 存储介质上备份创建的文件程序,并传输到其它动力源上。

也请参见章节系统数据 [▶ 128]

#### 注意 文件功能以系统为基础,自动为每次加载的焊接方案激活。

可向文件列表中添加和管理文件字段。

另外可设置文件字段是否需要有数值,是否应永久保存数值。



圖: "Documentation List" (文件列表) 菜单

序号	屏幕元素	功能
1	软键"New"(新 建)	通过软键"New"(新建)可创建新文件字段。
2	软键"Move"(移 动)	通过软键"Move"(移动)可在焊接方案中和日志文件上修改文件字段的显示 顺序。

序号	屏幕元素	功能
3	软键"Delete"(删 除)	通过软软键 <b>"Delete"(</b> 删除)可移除文件字段。
4	软键" <b>Rename"</b> (重命名)	通过软软键"Rename"(重命名)可重命名文件字段。
5	文本输入框"Titel"	输入需要输入的文件参数的名称。
	(标题)	在焊接方案中和焊接记录的文件中将名称显示为输入框名称。
6	复选框 "Permanent"(恒 定)	在激活选项时·将在焊接方案中输入的参数值保存到输入框中·直至重启动力源。 对于静态参数·推荐使用该选项·比如:"Welder ID"(焊工 ID)、"Weld
		head Serial"(焊接头序列号)、"Gas cylinder number"(气瓶编号)、"Gas- Type"(气体类型)…
		在禁用功能时,在每次点火之后删除输入框的内容,必须重新输入。
		对于可变参数·推荐使用该选项·比如:"序列号"、"工件型号"、"几何图形中 的焊接位置"…
		注意 可分别激活一个、所有或不激活复选框。
7	复选框"Required"	在激活洗顶时,必须为巨动焊接过程而在相应的文件字段由指定——个参数。

7 复选框"Required"在激活选项时,必须为启动焊接过程而在相应的文件字段中指定一个参数。 (需要) 注意可分别激活一个、所有或不激活复选框。

# 8.1.6.2.2.1 创建文件字段

 $\odot$ 

为创建新文件字段,请执行以下步骤:

从主菜单中:

- 1. 选择"System Settings"(设置)菜单项。
- 2. 选择"Program Settings" (方案设定) 菜单项。
- 3. 选择"Documentation"(文件)菜单项。
- 4. 按下软键"New"(新建)。

5. 将文件参数的名称输入到输入框中。

# 8.1.6.2.2.2 移动文件字段

# $\odot$

可通过软键"Move"(移动)以滚动方式排列文件字段。 规定的顺序与焊接方案中和日志文件上文件输入框的显示顺序相同。 注意



通过按下软键"Move"(移动)将选定的文件字段以滚动方式分别向下移动一个位置。一直重复该过程,直至达到所需的位置。

从主菜单中:

- 1. 选择"System Settings"(设置)菜单项。
- 2. 选择"Program Settings" (方案设定) 菜单项。
- 3. 选择"Documentation" (文件) 菜单项。
- 4. 选择需要移动的文件字段。
- 5. 按下软键"Move"(移动)。

8.1.6.2.2.3 删除文件字段

## $\odot$

注意

可通过软键"Delete"(删除)移除文件字段。



通过操作软键"Delete"(删除)不可撤销地删除标记的相应参数。

从主菜单中:

- 1. 选择"System Settings"(设置)菜单项。
- 2. 选择"Program Settings" (方案设定) 菜单项。
- 3. 选择"Documentation"(文件)菜单项。
- 4. 选择需要移动的文件字段。
- 5. 按下软键"Delete"(删除)。

# 8.1.6.2.2.4 重命名文件字段

## $\odot$

在重命名时,可修改文件字段的名称。

## <u>从主菜单中:</u>

- 1. 选择"System Settings"(设置)菜单项。
- 2. 选择"Program Settings"(方案设定)菜单项。
- 3. 选择"Documentation"(文件)菜单项。
- 4. 选择需要移动的文件字段。
- 5. 按下软键"Rename"(重命名)。

# 8.1.6.3 系统数据

在系统数据中可更新/备份● /还原●软件的各个系统区域。

#### 8.1.6.3.1 更新

在该菜单项中可相互独立地更新各个系统区域。 在更新时有以下系统区域可供选择:

- 系统
- 自动编程
- 焊接头列表
- 语言文件
- 文件列表

#### <u>操作方法:</u>

- 1. 将保存有升级文件的 USB 数据载体插入任意 USB 接口。
- 2. 选择所需系统区域的菜单项。
- ➡ 在成功选择之后,开始升级程序。

#### 8.1.6.3.2 备份

## $\odot$

在"备份"菜单项中可相互独立地在 USB 数据载体上备份各个系统区域。

在备份时有以下系统区域可供选择:

- 自动编程
- 焊接头列表
- 语言文件
- 文件列表

<u>操作方法:</u>

- 1. 将 USB 数据载体插入任意 USB 接口。
- 2. 选择所需系统区域的菜单项。
- ⇒ 在成功选择之后,开始保存程序。

#### 8.1.6.3.3 还原

# $\odot$

在"Restore"(还原)菜单项中可将系统重置为最新的软件版本。

<u>操作方法:</u>

- 1. 操作菜单按钮"Restore System"(还原系统(1))。
- 2. 按"Yes" (是) (2) 确认系统对话框"确实要还原系统吗?"。
- ➡ 在成功确认之后, 启动还原程序。

8.1.6.4 网络环境

# 





网络配置是一项更具挑战性的功能,应由系统管理员执行!

- ☑ 在"Network Environment"(网络环境)菜单项中可进行将动力源嵌入本地网络并访问网络打印机的所 有设置。
- 通过 UPGRADE Connectivity LAN/IoT/VNC 选项 · 可以分散存储和访问焊接方案和焊接报告。由于可嵌入 MQTT/IoT/Industrie 4.0 网络 · 因此可在网络用户之间交换控制指令。





只能使用 UPGRADE Connectivity LAN/IoT/VNC 选项提供网络功能。 参见章节升级选项 [▶ 161]

为设置网络,需要一台满足以下系统要求的目标电脑/服务器:

- 以太网 RJ-45 (LAN) 接口 (10Base-T/100Base-TX/1000BaseTX)
- 激活的 TCP/IP 服务
- 符合接口示意图插图的接口示意图



圖: 接口示意图

## 8.1.6.4.1 网络 LAN 设置

# $\odot$

在"Network LAN Setup"(网络 LAN 设置)菜单项中可输入所有与网络有关、将动力源嵌入本地网络结构所需的参数。

参数	功能		
DHCP 服务器	DHCP 功能可将动力源嵌入现有的网络中·不需要手动配置。		
	DHCP 服务器"开启"    直接从 DHCP 服务器向动力源发送配置参数	2	
	DHCP 服务器"OFF" 必须通过以下网络参数手动进行配置。		
接口	由系统创建参数·仅供参考。无需操作。		
有接口	由系统创建参数·仅供参考。无需操作。		
MAC 地址	由系统创建参数·仅供参考。无需操作。		
广播	由系统创建参数·仅供参考。无需操作。		
子网掩码	网络地址子网掩码输入框。		
	注意		
默认网关	网络地址默认网关输入框。		
	注意 必需的网络参数。如果未提供默认网关,必须使用地址 128.0.0.1。		
DNS 1	网络 DNS 服务器 IP 地址输入框。		
	注意 可选的网络参数。		
DNS 2	网络可选 DNS 服务器 IP 地址输入框。		
	注意 可选的网络参数。		
IP 地址	动力源 IP 地址输入框。		
	注意 必需的网络参数。IP 范围应在网络的 IP 范围以内。		
设置网络	用于应用网络配置的菜单按钮		
	注意 在设置成功之后,重启动力源的操作系统。		

## 8.1.6.4.2 网络目录设置

# (H)

在"Network Directory Setup"(网络目录设置)菜单项中可设置焊接方案和日志文件的网络存储位置。 如果在多个动力源上设置了相同的存储位置,则可相互分享在其中保存的数据。



ORBITALUM TOOLS GmbH , D-78224 Singen www.orbitalum.com

参数	功能			
添加共享文件夹	菜单按钮"Add Sharing Folder"(添加共享文件夹)打开用于输入共享文件夹存储信息的子菜单。			
目录名称	显示用于输入动力源"方案管理器"中内部目录名称的输入框。			
电脑名称或 IP 地	目标计算机/服务器的电脑名称或 IP 地址。			
址	优先使用电脑名称。			
	注意 注意正确大小写!			
	重要。			
	• 必须为目标计算机/服务器的目标目录设定有读写权限的网络共享。			
	<ul> <li>在无预设置的"电脑名称"情况下输入地址:</li> <li>示例:</li> </ul>			
	正确: "ORBINet/Welding/Data"			
	错误: \\DESIOTGS0022\ORBINet\Welding\Data			
	• 在网络路径开头部分 <b>不</b> 使用右斜线:			
	正确:"ORBINet/Welding/Data"			
	错误: "/ORBINet/Welding/Data"			
	• 仅使用左斜线 (/) 分隔网络路径中的文件夹:			
	正确:"ORBINet/Welding/Data"			
	错误: "ORBINet\Welding\Data"			
	• 不使用有空格的文件夹名称:			
	正确:"ORBINet/Welding/Data"			
	错误: "ORBINet /Welding/Data"			
用户名	用户名或域名或有目标文件夹读写权限的用户名。			
	示例:"Administrator" 或 "DOMAIN/Administrator"			
密码	存在于登录服务器上的属于用户名的密码输入框。			

参数	功能			
高级设置	"Advanced Sett 服务器网络安全	i <b>ngs"(</b> 高级设 :模式的子菜单	置)菜单按钮打开一个用于输入 SMB 版本网络参数和 <sup>1</sup> 。	
	SMB 版本	用于选择 SM	1B版本的下拉列表。	
		<ul> <li>文件、打</li> </ul>	丁印和其它服务器服务的伺服器消息块网络协议。	
		• 在出厂时	寸将选项设置为"默认"·通常不必修改。	
		<ul> <li>在出现</li> </ul>	生接问题时,可相应地调整 SMB 版本。	
		<ul> <li>之后根排</li> </ul>	居目标计算机/服务器的操作系统创建 SMB 版本。	
		优先由系统管	管理员执行该设置。	
		<u>可选项:</u>		
		版本	操作系统	
		默认	自动选择正确的 SMB 版本	
		1.0	Windows 2000, Windows XP, Windows Server 2003, Windows Server 2003 R2	
		2.0	Windows Vista, Windows Server 2008	
		2.1	Windows 7, Windows Server 2008 R2	
		3.0	Vindows 8, Windows Server 2012	
		3.02	Windows 8.1, Windows Server 2012 R2	
		3.1.1	Windows 10, Windows Server 2016 TP2	
高级设置	授权和安全	用于选择服务	5器网络安全模式的下拉列表。	
		在出现连接问题时,可相应地调整安全模式。		
		根据目标计算	<b>氧机/服务器的操作系统创建模式。</b>	
		优先由系统管	<sup>會理员执行该设置。</sup>	
		<u>可选项:</u>		
		模式	说明	
		无	尝试以空用户(无名称)身份进行连接	
		krb5	使用 Kerberos 版本 5 认证	
		krb5i	使用 Kerberos 认证并强行启用数据包签名	
		ntlm	使用 NTLM 密码散列	
		ntlmi	使用 NTLM 密码散列和强制数据包签名	
		ntlmv2	使用 NTLMv2 密码散列	
		ntlmv2i	使用 NTLMv2 密码散列和强制数据包签名	
		ntlmssp	使用 NTLMv2 密码散列封装在原始 NTLMSSP 消息中	

#### 参数 功能

添加网络目录 用于应用输入的参数的菜单按钮。

注意 在动力源上成功设置网络目录之后,可在主菜单中通过"方案管理器"和"记录管 理器"访问网络目录。

参见章节方案管理器 [▶ 70] 参见章节主菜单 [▶ 64]中的"软件状态符号"列表项

注意 如果动力源无法建立网络连接,则输出一条错误信息。这时请检查输入的参数、 网线和网络设置。

优先使用电脑名称。

注意 注意正确大小写!

8.1.6.5 服务

8.1.6.5.1 接通冷却剂泵

 $\bigcirc$ 

"Coolant Pump On" (接通冷却剂泵)功能用于清空冷却剂泵.比如更换冷却剂等服务用途或在动力源长时间停机时。

前提要求:连接了 ORBICOOL MW 冷却装置。

#### 8.1.6.5.2 电机校验

用于检查和修正焊接头电机转子速度的功能。

执行方法参见章节电机校验[▶156]

#### 8.1.6.5.3 导入方案

## $\odot$

使用"Procedure Import"(导入方案)功能可从 ORBIMAT C 和 ORBIMAT CB 代动力源导入焊接方案 · 并切换成当前焊接方案格式。

注意



完全兼容 ORBIMAT CA 代焊接方案·不必导入。可直接通过"方案管理器"复制/打开它们。

#### 准备工作

1. 在兼容的 U 盘上借助 PC 创建"PROGRAMS"文件夹。



"PROGRAMS"文件夹必须位于 U 盘最上层根目录中。

2. 将不包含子文件夹的待导入焊接方案复制到创建的"PROGRAMS"文件夹中。

<u>执行</u>

- 1. 将 U 盘插入动力源的任意 USB 插槽。
- 2. 选择"Procedure Import"(导入方案)按钮

➡ 在成功导入时,出现信息"方案导入完毕"

- 3. 按"OK"确认。
- 4. 重新启动动力源。
- ⇒ 可在"Import\_XXX"文件夹中的"方案管理器"中使用导入的方案。

## 8.1.6.5.4 导入 Arc Machines 方案

# $\odot$

使用"Import AMI Program"(导入 AMI 方案)功能可将 Arc Machines 动力源的焊接方案参数导入到 ORBITALUM 焊接方案中。

为此必须将下列所有焊接方案参数从待转换的 AMI 焊接方案传输到输入界面中。

		🗈 S/N:Demo	Build: d271	b5a 🔃 🕄 🕲 2022-03-14 16:44:39 🧕
	Procedu	ire Import		
1 —	Weld Head Model	OW 76 S		
2 —	⇒ Display Inch Sizes	ON		
3 —	→ Diameter	1.000	In	
4 —	> Wall Thickness	0.065	In	
5 —	Pre-Purge Time		sec.	
6 —	Post-Purge Time		sec.	
7 —	⊖ownslope Time	0.0	sec.	
8 —		ockwise		Program Name 3.000x0.065.PRG Folder Name STANDARD
9 —	Rotor Start Delay	0.0	sec.	
	Adjust	levels		
	Weld Mode Test N	lode Q	uick Save	Loto Menu

圖: "Procedure Import" ( 导入方案 ) 菜单 · 上方区域

序号	菜单项	设置选项	
1	焊头类型	待使用焊炬型号的选择方式。	
2	英制尺寸 单位	用于在"米制"和"英制"尺寸单位系统之间切换的功能。 在切换之后,所有字段以激活的尺寸单位显示,并相应地换算导出的值。	
		选项:	
		英制尺寸单位 ON "英制"尺寸单位激活	
		英制尺寸单位 OFF "米制"尺寸单位激活	
3	管材直径	输入管材外径	
4	壁厚	输入管材壁厚	
5	气体预流 时间	从过程启动到焊接前为焊接头施加焊接气体的时间段,单位为秒。	
6	后吹气时 间	在电弧熄灭之后为焊接头施加焊接气体的时间段,单位为秒。	
7	收尾	从前一区域焊接电流高度开始到达到设置的终止电流的线性电流收尾时间段,单位为 秒。	

序号	菜单项	设置选项	
8	旋转方向	选择所需旋转焊接方向的下拉列表。	
		顺时针	默认旋转方向 - 启动向上焊接
		逆时针	可选旋转方向 - 启动向下焊接
0	转子自动	输入转子巨动延时,直	自位为秋。

9 转子启动 输入转子启动延时,单位为秒 延时

O orbitalum MW	$\odot$	) s/N:			(	<b>3</b> 2022-	03-14 16:45:32	3
Weld He	ad Model	OW 76 S						
Display I	nch Sizes	ON					S	
	Diameter	1.000	In	101				
Wall 1	Thickness	0.065	in	1				
Pre-Pu	irge Time		sec.					
Post-Pu	irge Time		sec.		•		/ <b> </b>	
Downsl	ope Time	0.0	sec.					
Direction Of Ro	otation clo	ckwise				-	/	
Rotor St	art Delay	0.0	sec.	Program Name	3.000x0.065.P	RG		
10 →	Adjust L	evels		Folder Name	STANDARD			
11 →	Impo	ort						
Weld Mode	Test M	ode	Quick Save				Menu	Ŋ

圖: "Procedure Import"(导入方案)菜单,下方区域

- 序号 菜单项 设置选项
- 10 调整区域 在"Adjust Levels"(调整区域)菜单项中可创建区域 · 输入 AMI 焊接方案的区域专用 参数。

以表格形式输入。

在输入数值之前,必须选择/选中输入框。

注意 可传输显示的现有 AMI 焊接方案的下列所有参数,不换算单位。



序号	屏幕元素	功能
1	软键"Level +"(区域 +)	通过软键"Level +"(区域 +)在区域表格末尾处添加另一 个区域条目。
2	软键"Level -"(区域 -)	通过软键"Level -"(区域 -)删除区域表格的最后一个区 域。
3	软键 "Global Change"(应 用数值)	通过软键 "Global Change"(应用数值)将当前选中的焊 接参数的值应用到下面所有单元格中。
4	软键"Reset"(重置)	通过软键"Reset"(重置)重置整个区域表。
5	软键"Back"(返回)	向后切换一个菜单界面
6	"区域编号"列	以表格升序显示当前区域数量和编号。
7	"TIME"列	区域时间、单位为秒

#### Mobile Welder

序号	菜单项	设置选项			
	8	"PULSE"列	脉冲焊接电流复选框		
			复选框激活	PULSE"ON"	
			复选框已禁用	PULSE "OFF"	
	9	"ROT CONT"列	持续旋转复选框		
-			复选框激活	ROT "CONT"	
			复选框已禁用	ROT "NCONT"	
	10	"PRI RPM"列	每分钟初级旋转数字输入框		
	11	"BCK RPM"列	每分钟次级旋转数字输入框		
	12	"PRI AMP"列	初级焊接电流数字输入框,单位	立为 A	
	13	"BCK AMP"列	次级焊接电流数字输入框·单位	立为 A	
	14	"PRI PULSE"列	初级脉冲时间数字输入框,单位	立为秒	
	15	"BCK PULSE"列	次级脉冲时间数字输入框·单位	立为秒	
11	导入	通过操作"Import"(导入)	菜单按钮将输入的 AMI 焊接参数	转换为 ORBITALUM 焊接	

```
方案。
```

自动在内部存储器/PROGRAM/MPORTS\_AMI路径中的内部存储器的"方案管理器"中保存转换的 AMI 焊接方案。



#### 8.1.6.5.5 外接打印机的设置

# $\odot$

在"External Printer Setup"(外接打印机的设置)菜单中可进行文本输出设置。



圖: "External Printer Setup" (外接打印机的设置) 菜单

序号	菜单项	设置选项		
1	缩小字体	ON	激活小号字体	
		OFF	禁用小号字体	
2	左边距	从纸张左缘到打印区域始端的间距值 · 单位为 mm		
3	文本宽度	打印区域的宽度·单位为 mm。		
4	上边距	从纸张左缘到打印区域始端的边距值 · 单位为 mm		
5	正文高度	打印区域的高度	打印区域的高度 · 单位为 mm 。	

#### 8.1.6.5.6 服务界面

"服务界面"显示动力源控制系统所有电子输入输出信号的概览。在维修时,可参考其查找故障。



圖: "服务界面"菜单,上方区域信号值表

序号	屏幕元素	显示
1	数字输入	数字输入端的当前值
2	数字输出	数字输出端的当前值
3	PWM 输出	根据模拟输入端或串口逆变器接口信息算出的当前过程的实际值。
4	模拟输入	模拟输入端的当前值
5	模拟输出	模拟输出端的当前值

#### 8.1.6.5.7 信息

通过"Info"(信息)菜单按钮打开当前使用的软件版本和动力源序列号的信息概览。

#### 8.1.6.5.8 新修改

## $\odot$

通过"新修改"菜单按钮打开在上次软件升级时添加的软件功能的信息概览。

#### 8.1.6.5.9 变更记录

# $\odot$

通过"变更记录"菜单按钮打开软件版本所有软件变更的信息概览。

# 8.1.6.6 设置语言和键盘



圖: "设置"菜单

序号	菜单项	显示
1	键盘	外接 USB 键盘折语言专用键盘布局设置。
2	🕑 文件语言	与系统语言无关的文件/日志文件语言设置。
3	系统语言	动力源的系统语言设置。
		也请参见章节设置系统和文档语言 [▶ 59]

注意



通过切换语言,转换软件和打印文件中输出的所有信息、参数和菜单名称。不翻译操作人员输入的注释或记录**见**。

# 8.2 焊接

通过软键"Weld Mode"(焊接)(1)可从主菜单进入焊接模式:



圖: 主菜单

在焊接菜单/焊接模式中可启动焊接过程,控制所有焊接技术相关功能。



"焊接方案信息区"(5)提供了当前技术值的一览表,比如冷却剂和气体流、焊接电压、温度。

"流程图"(6)在激活的焊接过程中显示当前过程进展和工件上当前焊接位置的概览。



警告



#### 因电磁场导致的健康危险

可能干扰周围环境中人员体内的有源植入物

▶ 佩戴心脏起搏器、除颤器和神经刺激器的人只允许在经设备运营商工 位评估后在动力源上作业。参见运营商的责任义务 [▶ 7]中的 EMF 准则

 注意	•	因错误操作顺序会造成危险
		▶ 注音玩营商♡冬。
	<b></b>	
警告		窒息危险!
		如果环境空气中的保护气体含量上升·则会因窒息导致身体的永久伤害 甚至生命危险。
		▶ 仅在通风良好的房间内使用。
		▶ 必要时使用氧气监测设备。
警告		因电弧会造成烫伤危险和火灾危险!
		若被软管组件绊倒,则焊接电源插头可能被从焊接电源中拔出并产生电 弧。
		▶ 敷设导线和电缆时确保它们 <b>没有</b> 应力。
		▶ 确保导线和电缆不存在绊倒危险隐患。
		▶ 安装应力消除装置。
		▶ 以机械方式锁定软管组件接口。
		▶ 不能在易燃物质附近作业。
 警告	<b>A</b>	火灾危险
		▶ 注意一般防火措施!
		▶ <b>不能</b> 在易燃物质附近作业。
		▶ <b>请勿</b> 把任何可燃物质用作焊接区域的底层。
		▶ 请勿在溶剂附近(例如在脱脂、喷漆时)或易爆物质附近进行焊接。
		▶ <b>不得</b> 使用易燃的气体。
		▶ 请确认机器附近 <b>没有</b> 可燃物与脏污。
注意		通过在焊接头遥控器上按下并按住(3 秒)"GAS"按键,可在"测试"和 "焊接"菜单之间切换。


圖: "Weld Mode" ( 焊接 ) 菜单 · 软键 "START" 为红色

序号	操作元件	功能
2	软键"START"	以当前加载的焊接方案的参数为基础 · 使用焊接气体流和冷却剂流启动焊接过 程。
		注意
3	软键"Gas" (气体)丶	软键"Gas/Coolant"(气体/冷却剂)打开包含所有冷却剂和焊接气体相关功能的 软键子菜单。
	"Gas/Coolant" (气体/冷却	<i>参见章节</i> 软键"Gas"(气体)和"Gas/Coolant"(气体/冷却剂) [▶ 146]
	剂)	<ul><li>● 注意只有在连接了冷却剂时,才提供包含软键子菜单的软键"Gas/Coolant" (气体/冷却剂)。如果不是这样,则激活"Gas"(气体)软键,软键子菜单只保 留焊接气体相关功能。</li></ul>
4	软键"Motor Controll"(手 动控制)	软键"Motor Controll"(手动控制)打开一个软键子菜单.在其中可手动控制焊接 头旋转和冷线功能ᡚ。
		<i>参见章节</i> 手动控制 [▶ 149]

注意	调整电极时,转子可能意外起动。
	手部和手指夹伤危险!
	 ▶ 安装电极之前:断开动力源。
	▶ 通过以下操作将转子运行至初始位置:关闭夹持盒或夹持单元和翻 盖。
警告	因环境空气中的有毒排放会出现健康损害
	▶ 不得对有涂层的工件和压力/介质负荷管道/对象进行焊接。
	▶ 在焊接前清洁工件。
	▶ 只能使用适合 TIG 焊接过程的材料(TIG DC)。
警告	因吸入放射性颗粒会造成健康危险
	▶ 请勿使用含钍的电极。
	▶ 不得焊接放射性工件。

## 8.2.1 软键"Gas"(气体)和"Gas/Coolant"(气体/冷却剂)

通过软键"Gas"(气体)和"Gas/Coolant"(气体/冷却剂) 🖗从"Weld Mode"(焊接)菜单进入包含所有焊 接气体相关功能的子菜单。

### 8.2.1.1 软键"Gas On"(接通气体)

软键"Gas On"(接通气体)手动启动气体流·在连接 ORBICOOL 冷却装置时同样启动冷却剂流。 再次按下时停止气体和冷却剂流。

注意



通过手动启动可不依赖焊接过程检查气体流和冷却剂流,以确保功能就 绪。在缺少气体或冷却剂时,将发出一条错误信息。

### 8.2.1.2 气体概览

 $\odot$ 

气体概览对气体前吹气时间和后吹气时间焊接气体参数以及流动力和永久气体特殊功能进行了汇总和显 示。

借助这些功能可优化气体消耗、初始颜色和过程时间方面的焊接气体管道。

#### 焊接气体特殊功能

通过使用流动力和永久气体等焊接气体特殊功能,可在过程时间、初始颜色、气体消耗、工件和焊接头温度等方面优化焊接过程。

<u>流动力</u>

146

流动力功能主要用于缩短气体预流时间和后流时间。它提供了用于优化焊接气体管理的高级焊接气体设置。除了过程时间以外,通过流动力功能还可以优化初始颜色、气体量、工件和焊接头温度。

在前吹气阶段,与实际的焊接气体量相比,在电弧点火前为焊接头施加了明显更高的气体量,以便在焊炬 内实现更快、更有效的冲洗或清除剩余氧含量。

在后吹气阶段中,为焊炬施加明显更高的气体量,以更快速地冷却工件和焊接头。

<u>永久气体</u>

注意

永久气体功能持续为焊接头施加恒定的焊接气体流,以免氧气在非生产时间渗入焊接头。

通过持续冲洗焊炬,可显著缩短前吹气时间。

与流动力功能一样,这样可优化过程时间、初始颜色、气体量和焊接头温度。



也可以将流动力和永久气体功能组合。



#### 圖: 至"Gas Overview" (气体概览)菜单,上方区域

序号	菜单项	功能		
1	气体预流时间	从过程启动到焊接前为焊接头施加过程气体量的时间段,单位为秒。		
2	气体量	在焊接过程中和常规前吹气及后吹气时间内为焊接头施加的过程气体量。		
3	流动力 - 前吹			
	气	Flow Force ON	流动力已激活	
		Flow Force OFF	流动力未激活	

序号	菜单项	功能		
4	流动力时间-	在前吹气时间内为焊接头施加设定流动力气体量的时间段,单位为秒		
	前吹气	注意 推荐在点火前至少 2 秒将焊接气体量降低至实际的过程气体量,这样在点		
		火前可稳定气流。		
5	流动力气体量	在预流和后流阶段中流动力期间为焊接头施加的焊接气体量。		
6	后吹气时间	在电弧熄灭之后为焊接头施加过程气体量的时间段·单位为秒。		
7	流动力 - 后吹 气	用于在后吹气阶段激活流动力的功能。		
		Flow Force ON 流动力已激活		
		Flow Force OFF 流动力未激活		
8	流动力时间 - 后吹气	在后吹气时间内为焊接头施加设定流动力气体量的时间段,单位为秒。		
		注意 推荐在熄灭电弧之后仍施加 3 秒的过程气体量,然后切换至流动力气体		



圖: 至"Gas Overview" ( 气体概览 ) 菜单,下方区域

***	以爬	
永久气体	用于激活永久气体功能的功能。	
	永久气体 ON 永久气体激活	
	永久气体 OFF	永久气体未激活
恒定气体量	焊接头在非生产时间内持续施加的焊接气体量。	
	永久气体       恒定气体量	永久气体     用于激活永久气体       永久气体 ON     永久气体 OFF       恒定气体量     焊接头在非生产时

序号	菜单项	功能	
11	软键"Limit Testing"(极限 值测试)	动力源通过软键"Limit Testing"(极限值测试)启动焊接气体流量测试 · 以确定 在气体输入插口上提供的最大焊接气体量。	
		在考虑安全系数情况下将确定的气体量应用到输入框"Flow Force Gas Quantity" (流动力气体量)中。	
		提示	
		1. 确保正确连接了焊接气体供应装置和焊接头。	
		2. 如果无法确定充足的焊接气体量·检查焊接气体源·设置为最大可提供的 气体量。	
12	软键"Exit"(退	关闭至"Gas Overview"(气体概览) · 切换回到焊接菜单 ·	
	出)		
8.2.1.3	<b>8</b> 软键"持续排		

### $\odot$

软键"持续接通气体"启动持续气体供给。

再次按下时停止持续的气体供给。

可在系统设置或"气体概览"的"持续气体量"条目中定义持续气体量。

详细信息参见章节气体概览 [▶ 146]和系统设置 [▶ 117]

### 8.2.1.4 软键"Back"(返回)

通过软键"Back"(返回)可直接返回到焊接菜单。

### 8.2.2 手动控制

通过软键"Motor Controll"(手动控制)从"Weld Mode"(焊接)菜单进入一个子菜单.在其中可手动控制 焊接头旋转和冷线功能。

### 8.2.2.1 软键"转子旋转"

软键"转子旋转"打开包含所有焊接头旋转功能的软键子菜单:

菜单项	功能
向后旋转软键	向后运行焊接头转子。
向前旋转软键	向前运行焊接头转子。
软键初始位置	将焊接头转子移入初始位置。
旋转正常软键	切换回到软键菜单"手动控制"。

8.2.2.2 软键"焊丝"

### $\odot$

软键"焊丝"打开包含所有焊接头冷线功能的软键子菜单:

菜单项	功能
焊丝向后软键	向后输送冷线。
焊丝向前软键	向前输送冷线。





只有当选定的焊接头支持焊丝时,才能显示软键。

8.2.2.3 软键 "Global Change" (应用数值)

### $\odot$

通过操作软键 "Global Change" (应用数值) · 将当前用鼠标光标光标选中的参数值应用到后续所有区域 内并覆盖现有的值。





这一功能的作用是为用户提供便利功能,以快速跨区域调整一致的值。

8.2.2.4 软键"Exit"(退出)

切换回到"主菜单"·

# 8.3 测试

通过软键"Test Mode"(测试)(1)可从主菜单进入测试模式。



圖: 主菜单

在测试菜单/测试模式下可启动一个模拟过程·控制所有焊接技术相关功能·以检查和调整当前加载的焊接方案的流程。

启动完整的焊接过程·但不包括:

- 电弧点火/焊接电流
- 焊接气体流
- 🙆 冷却剂流量

除了上面提到的特性以外 · 测试模式与"Weld Mode"(焊接)模式相同。 在测试模式中 · 软键"启动"(2) 背景为黄色。

Orbitalum MW S/N:Demo V2.3.2	<b>() () (</b> ) 2022-04-05 11:17:15
Post-purge time	
> Pre-purge time	
0.0. 50.8 mm	
Weld head model UNIVERSAL	Basic adjustments
Total time 152.21 sec.	
Data log file comment	
	Folder name Internal memory/STANDARD
	Inverter temperature 0 °C Average current 0.0 A
	Arc voltage 0.0 V
Start Gas Motion control	Info Exit



圖: "Test Mode"菜单,软键 "START" 为黄色

序号	操作元件	功能
2	软键"Start"	以当前加载的焊接方案的参数为基础,不使用电弧点火、焊接电流、焊接气体 流和冷却剂流 <b>创</b> 启动模拟过程。
		注意 在焊接方案中编程的焊接头型号必须与动力源上连接的型号一致。

所有其它功能参见章节焊接 [▶ 143]

# 8.4 焊接过程

✓ 动力源必须处于焊接模式。

▶ 通过按下软键"START"·启动焊接过程·并由此启动冷却剂流◎和前吹气焊接气体供给。

O orbitalum MW (D) ()	🗈 s/N:			00	2022-03-15 1	0:55:20 🙆		
C Docum	C Documentation							
> Pre-Pu	rge Time							
Process	Details							
				Basic Adje	stments			
			II 【 🖥 Y					
Weld Number				$\sim$	~ /			
Graphic Start Position								
Rotor Start Position								
Replace Electrode Alert	OFF		Folder Name	3.000x0.06 STANDARD	5.PRG			
Scale Weld		96	Average current Arc voltage	0.0 A	Gas Quantity	14 l/min		
					O.D. Purge Gas Fl	ow 0.0 l/min		
START Ga	s Mot	or Control		In	fo	Exit		

圖: "焊接过程"菜单, 软键 "START" 为红色

- 1. 气体预流时间结束后,电弧点火并形成熔池。
- 在形成熔池之后,开始旋转转子,设定第一个区域的焊接参数。 对于过渡区域,焊接参数自动与下一个区域匹配。
- 在到达前一个区域的末端之后,启动收尾阶段,从它开始,线性降低焊接电流,直至达到最终电流。
- 4. 在达到最终电流时,电弧熄灭,后吹气时间开始。
- 5. 随着后吹气时间结束,停止焊接气体流和冷却剂流O. 焊接过程结束。



圖: 当前焊接流程中的视图

序号	屏幕元素	功能
1	流程进展	流程进展条显示当前激活的区域的进展 · 单位为 % ·
2	焊接位置动画图像	显示当前焊接位置。
3	区域标记	显示当前激活的区域。
4	软键"Stop"	操作软键"Stop",立即结束整个焊接过程。
5	软键"收尾"	在按下软键"收尾"时·动力源切换到焊接方案的收尾阶段。
6	<b>❷</b> 软键"气体 <b>-</b> "	焊接气体量降低 1 rpm。
7	<b>●</b> 软键"气体 <b>+</b> "	焊接气体量提高 1 rpm。
注意		旱接过程中调整在焊接流程中显示的参数。



#### 可在当前焊接过桯中调整在焊接流桯中显示的参数。

# **9** 特殊指令

# 9.1 特殊指令按键

### $\odot$

通过外接 USB 键盘可在动力源软件中输入特殊指令。

为此·按住"Alt"键的同时输入以下组合键:

- VER ▶ 显示软件版本。
- SER ▶ 显示服务界面。
- SLO ▶ 将焊接方案中的斜率显示由 % 切换至秒。
- **RES** ▶ 重启软件
- BMP ▶ 生成 BMP 格式的当前界面图像文件。前提要求:必须插入 USB 数据载体。

## 9.2 特殊指令软键

<u>USB 重置</u>

如果连接了 USB 外围设备未正常起作用,可尝试通过 USB 重置排除故障,而不必重启动力源。

▶ 在主菜单中按住"菜单"软键按钮至少5秒。

#### 重置信息

▶ 按下并按住软键按钮"Info"(信息)。

# 10 服务与保养

# 10.1 服务界面

参见章节服务界面 [▶ 141]。

# 10.2 软件信息

参见章节信息 [▶ 141] 和 特殊指令按键 [▶ 155]

●参见章节新修改 [▶ 141]

●参见章节变更记录 [▶ 141]

# 10.3 电机校验

在电机校验时测量焊接头的旋转速度,与额定速度进行比较。 可由软件平衡偏差。

若使用多个相同型号的焊接头,则推荐在每次更换焊接头时进行一次电机校验。

注意
 在更换焊接头时冷却剂
 在接触冷却剂时,可能刺激皮肤、眼睛和呼吸道。
 ▶ 在更换焊接头时,断开冷却剂泵和动力源。

注意



### 只能在有限位开关的焊接头上校准电机。不适合 MH 系列的焊接头!

由于机器保存每个焊接头型号各自的偏差值,因此在使用不同型号的多个焊接头或仅使用同一个焊接头时,不需要进行此操作。

也请参见章节电机校验[▶134]

准备工作

▶ 将焊接头与动力源相连 - 参见焊接头操作说明书

#### <u>执行</u>

- 1. 按下 "Motor Calibration" (电机校验) 按钮。
  - ➡ 焊接头转子运行至初始位置·然后执行完整的一圈。测量所需的时间·与额定值进行比较。以 百分比显示偏差。校准正确的焊接头提供的偏差一般低于 +/-2%。

	الله 2022-03-30 14:56:29 🚺
🕞 Service	
Coolant Pump On	
Calibrate Weld Head	
Message Motor Calibration Please Walt, Motor Calibration in Progress	Cancel
Machine Information	Program Name DEFAULT.PRG
What's New	
Changelog	

⇒ 显示消息:"是否保存调整新数据?"

	02022-03-30 14:57:13 🚺
Question	×
Adjustment completed successfully.	
Deviation is: 1.18%	
Save New Calibration Data ?	
	Yes No
(Well Mode ) (Test Mode ) ( Guille Faur )	

2. 在偏差小于 1% 时:按 "No"(否)确认消息。

- 3. 在偏差大于 1% 时:按 "Yes"(是)确认信息。
  - ➡ 应用确定的偏差值。
  - ⇒ 机器识别当前连接焊接头故障并在焊接流程中补偿。

# 10.4 打印机

## 10.4.1 更换纸卷



- 1. 打开打印机盖板 (3)。
- 2. 如图所示对齐新纸卷 (4)·展开纸张始端·使其突出到盖板开口 (2) 以外。
- 3. 将纸张始端固定在盖板开口 (2) 上方,关闭打印机盖板 (3)。
- 4. 向上撕下多余的纸。

# 10.5 保养计划

周期	操作
每月	▶ 彻底清洗机器外部。
	▶ 检查动力源电缆、动力源插头和动力源是否机械受损。
	▶ 建议:调整电机·即使假定可以无障碍运行焊头。
	参见章节电机校验 [▶ 156]
每年	▶ 请 Orbitalum 维修客服人员来执行逆变器校准。
	▶ 由 Orbitalum 或经认证的服务点来执行 DGUV V3 检查。

# 10.6 服务和客户服务

## 10.6.1 客户服务

我们的产品非常坚实可靠。为确保生产效率,请遵守我方建议的服务和维护周期。

我们的分公司与分布全球的授权合作伙伴为您提供高效服务。我们精心挑选出合作伙伴,并由我们的专家 定期进行培训,以确保相关产品和技术始终保持在最佳状态。

由有资质和有权的员工,谨慎地进行所有服务和维护作业。请对当时情形进行分析,以便找到长期有效的 最佳方案。

<u>Orbitalum GmbH Singen 服务部门联系方式:</u>

电子邮件:customerservice@itw-ocw.com

电话:+49 (0) 77 31 792-786

请从 Orbitalum 主页的服务与服务中下载我们的"服务表"·将其填写后在发运时附加在相关货物内。

## 10.6.2 技术支持与应用技术

您是否对于操作 Orbitalum 设备有疑问或技术问题?

我们经验丰富、具有专业资历的产品和应用专家可为您正确选择和使用产品提供支持。

为尽可能高效地处理您的请求,请在联系我们时提供相关的序列号。这样我们才能第一时间全面了解情况。

- 处理技术请求和问题
- 系统性的故障诊断和排除
- 为选择正确的备件提供支持
- 为操作、调试和测试流程提供支持
- 可通过电话、电子邮件以及现场提供支持(如必要)

电子邮件:tech.support@itw-ocw.com

电话:+49 (0) 77 31 792-764

## 10.6.3 操作人员和服务培训

我们的专家分成小组在我们位于 Singen 的现代化培训室为您传授专业知识。这样可以个性化地对待每位 参训人员和处理特殊问题。我们愿意应要求为您提供现场培训。

在培训结束时,您将获得一份参训证明和一份确认您掌握了所需知识的证书。

各种培训服务的目标群体,包括设备、容器和管道制造领域的操作人员。

电子邮件:training@itw-ocw.com

电话:+49 (0) 77 31 792-741

# 11 存储和停止运行

必须注意以下存储条件:

注意

- 只能在密闭室内存储
- 请远离加剧腐蚀的材料附近存储。
- 温度范围为 -20 至 +55 °C
- 40 °C 下的相对空气湿度为 90 %

要注意章节环保和废弃处理 [> 11]中有关专业地废弃处理的运营商义务以及以下安全提示:



# 12 升级选项

通过可选购的升级选项可轻松扩展动力源软件的功能。 通过可在系统设置中输入的字母数字激活代码("激活密钥")进行激活。

参见章节激活 [▶ 38]

在操作指南中,升级所需的功能都标有相应的升级图标。

参见章节图例 [▶6]

### **ORBICOOL MW**(代码 854 030 301)

用于激活以下性能范围的硬件和软件升级: 硬件:

• 1 台 ORBICOOL MW 冷却装置

软件:

- 与外部冷却装置 ORBICOOL MW 兼容
- 与液体冷却的 ORBITALUM 焊接头\*兼容
- 激活冷却装置的所有相关功能
- 冷线功能
- \*不支持带有AVC/OSC 的焊接头

### **①**Software MW Plus(代码 854 030 302)

用于激活以下性能范围的软件升级:

- 焊接电流最大 180 A。
- 焊接数据记录。
- 扩展的自动编程功能。
- 数字化焊接气体管理 (MFC)。
- 访问控制用户界面。
- 冷线功能。
- 智能功能,如粘附、电极更换警告、突出显示变更的设置值和跨领域的参数转移。
- LAN/IoT/VNC 就绪。





通过 ORBICOOL Mw 和 Software MW Plus 升级选项 · MOBILE WELDER 相当于 MOBILE WELDER OC Plus。

### ●UPGRADE Connectivity LAN/IoT/VNC(代码 850080001)\*

用于激活以下性能范围的软件升级:

- 动力源与 LAN 网络驱动器之间的焊接数据记录和焊接方案数据交换。
- 通过 MQTT 协议将电源嵌入工业 4.0/IoT 环境。
- 通过 VNC 使用个人电脑、平板电脑、移动装置控制动力源。
- 通过二维码扫描器输入控制指令。

### \* 前提是升级 Software MW Plus

# 13 配件

可以选配。

警告

如果使用未经许可的配件,可能造成危险。

各种身体伤害和财产损失。

▶ 只能使用 Orbitalum Tools 原厂出品的工具、备件、器材和配件。

#### 风冷 TIG 手动焊矩 MW

也可以与 **TIG** 手动焊矩组合使用"手动焊接模式"·这样扩展了应用可能性·以 灵活地执行定位作业·在使用轨道焊接头无法到达的位置上方便地建立手动 焊接连接。

条码 854 030 200



#### 余氧检测设备 ORBmax

通过荧光淬灭·测量氧含量。

ORBmax 无需暖机时间;在焊接过程全程中安全、快速和精准识地别氧气含量。

条码 880 000 010

#### 双重减压器

包括2个可设置的流量显示器和焊接气体和氮氢混合气接口。

条码 888 000 001

条形码/二维码扫描仪 SW 把所有对焊接来说重要的指令传输给动力源设备。
条码 850 030 005







#### ORBIPURGE 成型套件

为了快速高效地在内部形成管道与模件的焊接,同时降低气体消耗。

条码 881 000 001

### 接地线

用于与 MOBILE WELDER 和 ORBIMAT 系列轨道焊接动力源组合使用。

条码 811 050 005

### 软管组件延长件

164

与除 ORBIWELD TP 系列 AVC/ OSC 规格以外的所有 Orbitalum 焊接头匹配。

使用较旧的 Orbitalum 焊接动力源和焊接头时可能需要用到焊接电流连接适配器套件。更新的机型已配备 DINSE 兼容连接器。





# 14 耗材

可以选配。

警告



各种身体伤害和财产损失。

▶ 只能使用 Orbitalum Tools 原厂出品的工具、备件、器材和配件。

#### 备用纸卷

用于内置热敏打印机。

与所有 MOBILE WELDER 系列轨道焊接动力源匹配。

3 号包装条码 854 030 001





PAT NO.         CTV.         DESCRIPTION           305 805 214         2         Zylinderschraube DIN7984-M6x12-8.8-ZN           305 805 214         2         Zylinderschraube DIN7984-M6x12-8.8-ZN           302 303 117         4         Sentschraube DIN7991-M5x16-A2           854 020 004         1         Deckel MW           500 602 309         4         Schskartmutter ISO4032-M4-A2           500 602 309         4         Schskartmutter ISO4032-M4-A2           542 5003 18         4         Schskartmutter ISO4032-M4-A2           871 020 033         4         Schibe DIN125-ISO7089-d4.3-A2           874 020 005         1         Selferivariad links MV           854 020 001 126         2         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX           307 001 128         2         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX	SC	CODF	STK	BEZEICHNING
305 805 214 2       Zylinderschraube DIN7984-M6x12-8.8-ZN         302 303 117 4       Serkschraube DIN7984-M6x12-8.8-ZN         500 500 301 1       Serkschraube DIN7991-M5x16-A2         654 020 004 1       Deckel MW         500 602 309 4       Sechsambre DIN1991-M5x16-A2         500 602 309 4       Sechsamtmuter ISO4032-M4.A2         542 5003 18 4       Sechsamtmuter ISO4032-M4.A2         642 5003 18 4       Sechsamtmuter ISO4032-M4.A2         642 5003 18 4       Sechsamtmuter ISO4032-M4.A2         64 220 005 1       Sechsamtmuter ISO4032-M4.A2         871 02 003 1       Sechsamtmater ISO7380-M3.8-A2-TX         872 0001 126 23       Linsenschraube ISO7380-M3.8-A2-TX         307 001 131 2       Linsenschraube ISO7380-M3.8-A2-TX         307 001 131 2       Uaishead screw ISO7380-M3.812-A2-TX         307 001 131 2       Uaishead screw ISO7380-M3.812-A2-TX         307 001 131 2       Uaishead screw ISO7380-M3.812-A2-TX	; .	PART NO.	QTY.	DESCRIPTION
302 303 117 4         Senkschraube DIN7991-M5x16-A2 Countersunk screw DIN7991-M5x16-A2           854 020 004 1         Deckel MW           854 020 004 1         Deckel MW           500 602 309 4         Senksammutter ISO4032-M4-A2           510 602 309 4         Senksammutter ISO4032-M4-A2           542 5003 18 4         Senksammutter ISO4032-M4-A2           542 5003 18 4         Scheibe DIN125-ISO7089-d4.3-A2           670 602 309 4         Scheibe DIN125-ISO7089-d4.3-A2           671 020 033 4         Scheibe DIN125-ISO7089-d4.3-A2           871 020 033 4         Scheine DIN125-ISO7089-d4.3-A2           871 020 033 4         Sperrkantscheibe A4 K für Gewinde M4           854 020 005 1         Seitenwand links MW           854 020 005 1         Seitenwand links MW           854 020 005 1         Seitenwand links MW           854 020 005 1         Seitenwand links MV           854 020 005 1         Seitenschraube IS07380-M3x12-A2-TX      <		305 805 214	2	Zylinderschraube DIN7984-M6x12-8.8-ZN Cylinder screw DIN7984-M6x12-8.8-ZN
854 020 004         1         Deckel MW           500 602 309         4         Sechskantmutter ISO4032-M4-A2           500 602 309         4         Sechskantmutter ISO4032-M4-A2           542 5003 18         4         Scheibe DIN125-ISO7089-44.3-A2           871 020 033         4         Scheibe DIN125-ISO7089-44.3-A2           871 020 033         4         Sperrkantscheibe AK für Gewinde M4           871 020 033         4         Sperrkantscheibe AK für Gewinde M4           871 020 033         1         Sperrkantscheibe AK für Gewinde M4           854 020 005         1         Seitenwand links MW           307 001 126         23         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX		302 303 117	4	Senkschraube DIN7991-M5x16-A2 Countersunk screw DIN7991-M5x16-A2
500 602 309         4         Sechskantmutter ISO4032-M4-A2           542 5003 18         4         Scheibe DIN125-ISO7089-d4. 3-A2           871 020 033         4         Scheibe DIN125-ISO7089-d4. 3-A2           871 020 033         4         Scheibe DIN125-ISO7089-d4. 3-A2           871 020 033         4         Sperrkantscheibe AK für Gewinde M4           874 020 005         1         Seitening washer AK for thread M4           854 020 005         1         Seitenvand links MW           307 001 126         23         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX		854 020 004	-	Deckel MW Cover MW
542 5003 18         4         Scheibe DIN125-ISO7089-d4.3-A2           871 020 033         4         Sperrkantscheibe A4 K für Gewinde M4           871 020 03         1         Sperrkantscheibe A4 K für Gewinde M4           854 020 005         1         Seitenwand links MW           307 001 126         23         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX		500 602 309	4	Sechskantmutter ISO4032-M4-A2 Hexagon nut ISO4032-M4-A2
B71 020 033       4       Sperrkantscheibe A4 K für Gewinde M4         B54 020 005       1       Retaining washer A4 K for thread M4         B54 020 005       1       Seitenwand links MW         307 001 126       23       Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX         307 001 131       2       Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX		542 5003 18	4	Scheibe DIN125-ISO7089-d4.3-A2 Washer DIN125-ISO7089-d4.3-A2
B54 020 005         1         Seitenwand links MW           307 001 126         23         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX		871 020 033	4	Sperrkantscheibe A4 K für Gewinde M4 Retaining washer A4 K for thread M4
307 001 126         23         Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX           0val-head screw ISO7380-M3x8-A2-TX         0val-head screw ISO7380-M3x12-A2-TX           307 001 131         2         Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX           Oval-head screw ISO7380-M3x12-A2-TX         0val-head screw ISO7380-M3x12-A2-TX		854 020 005	-	Seitenwand links MW Side panel left MW
307 001 131 2 Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX Oval-head screw ISO7380-M3x12-A2-TX		307 001 126	23	Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX Oval-head screw ISO7380-M3x8-A2-TX
		307 001 131	7	Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX Oval-head screw ISO7380-M3x12-A2-TX

Mobile Welder

SPARE PARTS



			-				
POS.	CODE	STK.	BEZEICHNUNG	POS.	CODE	STK.	BEZEICHNUNG
NO.	PART NO.	QTY.	DESCRIPTION	NO.	PART NO.	QTY.	DESCRIPTION
2	302 303 117	4	Senkschraube DIN7991-M5x16-A2 Countersunk screw DIN7991-M5x16-A2	12	850 040 001	<del>~</del>	Netzleitung DE Power cable DE
т	854 020 004	<del>~</del>	Deckel MW Cover MW		850 040 002		Netzleitung US Power cable US
4	500 602 309	5	Sechskantmutter ISO4032-M4-A2 Hexagon nut ISO4032-M4-A2	13	854 030 003	<del>.</del>	Schlauch-Anschlusset MW EU Hose connection set MW EU
ъ	542 500 318	5	Scheibe DIN125-ISO7089-d4.3-A2 Washer DIN125-ISO7089-d4.3-A2				
9	871 020 033	7	Sperrkantscheibe A4 K für Gewinde M4 Retaining washer A4 K for thread M4				
α	307 001 126	23	Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX Oval-head screw ISO7380-M3x8-A2-TX				
ი	307 001 131	5	Linsenschraube ISO7380-M3x12-A2-TX Oval-head screw ISO7380-M3x12-A2-TX				
10	854 020 006	<del>~</del>	Seitenwand rechts MW Side panel right MW				
	854 030 015	<del>~</del>	Schultergurt MW Shoulder strap MW				



15.3 Bodenblech MW | Base plate MW

POS.	CODE	STK.	BEZEICHNUNG	POS.	CODE	STK.	BEZEICHNUNG
N	PART NO.	QTY.	DESCRIPTION	NO.	PART NO.	QTY.	DESCRIPTION
	854 020 010	-	Kanalblech, Inverter Eingang MW Channel plate, inverter inlet MW	7	542 500 320	9	Scheibe DIN125-ISO7089-d6.4-A2 Washer DIN125-ISO7089-d6.4-A2
5	850 020 210	-	Isolationswinkel, Inverter MW Isolation bracket, inverter MW	12	501 607 311	4	Sechskantmutter ISO10511-M6-05-ZN Hexagon nut ISO10511-M6-05-ZN
ю	854 050 009	-	Kanalblech, Inverter Außgang MW Channel plate, inverter outlet MW	13	854 020 001	<del>.</del>	Grundplatte MW Base plate MW
4	854 020 053	-	Steckverschraub. NPQM-D-G14-Q6-P10 Push-in fitting NPQM-D-G14-Q6-P10	14	823 020 016	0,3 m	Gasschlauch, Teflon Gas hose, Teflon
ى ا	854 020 052	-	Reduziernippel NPFCR-R-G3/8-G1/4-MF Reduct. nipple NPFCR-R-G3/8-G1/4-MF	15	500 602 311	5	Sechskantmutter ISO4032-M6-A2 Hexagon nut ISO4032-M6-A2
9	854 020 050	-	Reduziernippel, lang MS G1/4 aG3/8" i. Reduction nipple, long MS G1/4 aG3/8"	16	871 020 035	7	Sperrkantscheibe A4 K für Gewinde M6 Retaining washer A4 K for thread M6
7	850 020 304	-	Druckreduzierventil, 4 bar 1/4" Pressure reduction valve, 4 bar 1/4"	17	307 001 115	ø	Linsenschraube ISO7380-M4x6-A2 Oval-head screw ISO7380-M4x6-A2
ω	860 020 080	5	Dichtring 0 - 1/4" Seal ring 0 - 1/4"	18	871 020 004	-	Ring PA D18 d12.6 t3 Ring PA D18 d12.6 t3
0	850 020 301	<del>.</del>	Steckverschraubung QSF 6mm 1/4 in gerade Push-in fitting QSF 6 mm 1/4" straight	19	875 012 048	-	Gasanschlussbuchse, Ausgang Gas connection socket, outlet
10	854 020 054	4	Gerätefuß Device foot	20	854 040 006	-	Leitg., X13 MW Buchse 9pol I/O Board Cable, X13 MW socket 9pol I/O Board
				21	307 001 126	т	Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX Oval-head screw ISO7380-M3x8-A2-TX

ORBITALUM TOOLS GmbH , D-78224 Singen www.orbitalum.com

171



POS.	CODE	STK.	BEZEICHNUNG	POS.	CODE	STK.	BEZEICHNUNG
NO.	PART NO.	QTY.	DESCRIPTION	NO.	PART NO.	QTY.	DESCRIPTION
<del>.</del>	445 200 168	-	Gewindestift DIN913-M2.5x4-A2 Grub screw DIN913-M2 5x4-A2	5	302 301 114	4	Senkschraube DIN7991-M4x10-A2 Countersunk screw DIN7991-M4x10-A2
2	854 020 056	-	Betätigungsknopf, Drehsteller MW Actuating knob, rotary actuator MW	12	872 012 008	-	Drehsteller (V2) Rotary actuator ORBIMAT CA (V2)
ю	872 001 039	-	Unterlegscheibe D6 D20 H1.5 Washer D6 D20 H1.5	13	854 010 010	-	Platine, 24pol. Steuerleitungsbuchse MW Board, 24pin control line socket MW
4	790 052 409	-	Druckfeder Pressure spring	4	307 001 129	4	Linsenschraube ISO7380-M3x10-A2-TX Oval-head screw ISO7380-M3x10-A2-TX
ъ	854 050 012	-	Display Rechnereinheit MW Display computer unit MW	15	854 020 031	<del></del>	Distanzscheibe ID10 AD23 H1, POM sw. Spacer ID10 AD23 H1, POM black
9	882 012 030	-	SD-Karte SD-Card				
7	854 010 009	-	Folientastatur, Softkeys MW Membrane keyboard, soft keys MW				
ω	854 020 003	-	Kunststofffront MW Plastic front cover MW				
6	854 020 113	4	Linsenschraube PT 3x10 TX A2 Panhead screw PT 3x10 TX A2				
10	854 020 016	2	Stoßschutzbügel, Front MW Shock protection bracket, front MW				



15.5 Rückwand MW | Rear panel MW

POS.	CODE	STK.	BEZEICHNUNG	POS.	CODE	STK.	BEZEICHNUNG
NO.	PART NO.	QTY.	DESCRIPTION	NO.	PART NO.	ατγ.	DESCRIPTION
~	307 001 075	2	Linsenschraube ISO7380-M2.5x6-A2 Oval-head screw ISO7380-M2.5x6-A2	7	854 020 015	2	Stoßschutzbügel, Rückwand MW Shock protection bracket, rear panel MW
5	854 010 053	-	Einbaudrucker, Thermo MW V2 Built-in printer, thermal MW V2	12	500 602 309	5	Sechskantmutter ISO4032-M4-A2 Hexagon nut ISO4032-M4-A2
е	854 020 055	~	IP Abdeckung EIN/AUS Einbauschalter IP Cover ON/OFF Built-in switch	13	542 500 318	2	Scheibe DIN125-ISO7089-d4.3-A2 Washer DIN125-ISO7089-d4.3-A2
4	303 305 010	2	Senkschraube ISO14581-Tx10/M3x8-A2 Counters. scr. ISO14581-Tx10/M3x8-A2	4	302 301 114	4	Senkschraube DIN7991-M4x10-A2 Countersunk screw DIN7991-M4x10-A2
ى ا	854 010 006	~	EIN/AUS Einbauschalter ON/OFF Built-in switch	15	871 020 032	e	Distanzrolle ohne Gewinde, L 5 mm Spacing roller w/o thread, L 5 mm
9	854 010 004	<del></del>	LAN RJ45 Einbaubuchse LAN RJ45 jack	16	860 020 090	ю	Abstandsbolzen, Kunststoff 15 mm, M3 Distance bolt, plastic 15 mm, M3
7	854 010 003	-	USB-Einbaubuchse 2xUSB-A 0.5m USB built-in socket 2xUSB-A, 0.5m	17	854 010 048	<del>~</del>	Platine, Kühleinheitsignale MW/OC V2 Board, cooling unit signals MW/OC V2
α	854 010 052	<del></del>	IEC Einbaustecker C20 IEC Panel Connector C20				
റ	854 020 002	<del></del>	Rückwand MW Back panel MW				
10	871 020 033	7	Sperrkantscheibe A4 K für Gewinde M4 Retaining washer A4 K for thread M4				



POS.	CODE	STK.	BEZEICHNUNG
ON	PART NO.	ατΥ.	DESCRIPTION
<del>.</del>	850 020 303	<del></del>	Steckverbinder, SL 8 mm auf SL 6 mm Plug connector, SL 8 mm to SL 6 mm
5	875 020 026	0,04 m	PU-Kunststoffschlauch 8x6 mm, blau PU plastic hose 8x6 mm, blue
ε	850 010 009	<del>~</del>	Massendurchflussmesser Mass flow meter
4	875 020 026	0,092 m	PU-Kunststoffschlauch 8x6 mm, blau PU plastic hose 8x6 mm, blue
ъ	850 020 300	<del>~</del>	Steckverschraubung, SL 8 mm, 1/8" Push-in fitting, SL 8 mm, 1/8"
9	850 010 008	<del>~</del>	Proportionalventil Proportional valve
7	860 020 081	<del>.</del>	Dichtring, Typ 0 - 1/8" Seal ring, type 0 - 1/8"
Ø	860 020 015	<del>~</del>	Gerade Einschraubverschraubung 6 mm 1/8Z Straight screw-in connection 6 mm 1/8Z
ი	823 020 016	0,065 m	Gasschlauch, Teflon Gas hose, Teflon
10	854 020 009	<del></del>	Montageblech Gaskomponenten MW Mounting plate gas components MW
-	307 001 127	9	Linsenschraube ISO7380-M4x8-A2-TX Oval-head screw ISO7380-M4x8-A2-TX
12	307 001 104	2	Linsenschraube ISO7380-M3x6-A2-TX Oval-head screw ISO7380-M3x6-A2-TX



		0 TV		000	1000	OTV	DEZEICHNIINC
NO	PAKI NO.	αIY.	DESCRIPTION	NO.	PAKI NO.	αι <u>γ</u>	DESCRIPTION
-	850 010 026	-	Rechnerboard - I/O Board, Ver. C Main board - I/O board, Ver. C	11	501 607 309	5	Sechskantmutter ISO10511-M4-05-ZN Hexagon nut ISO10511-M4-05-ZN
7	850 020 215	6	Platinenabstandshalter, 12.7mm Board spacer, 12.7mm	12	542 500 318	2	Scheibe DIN125-ISO7089-d4.3-A2 Washer DIN125-ISO7089-d4.3-A2
т	854 070 003	-	Kabeldurchführung ID30 Cable gland ID30	13	854 020 018	<del>.</del>	Isolationsplatte, Inverter MW Insulation plate, inverter MW
4	854 070 002	-	Kabeldurchführung ID18 Cable gland ID18	14	307 001 126	2	Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX Oval-head screw ISO7380-M3x8-A2-TX
Ð	854 070 005	ø	Kabeldriller 6.6 34.9x18.2 Cable twister 6.6 34.9x18.2				
9	854 020 007	-	Montageblech vertikal MW Mounting plate vertical MW				
7	854 070 006	14	Kabeldriller 6.6 29x10 Cable twister 6.6 29x10				
α	860 020 091	12	Abstandshalter 10mm, M3 I+A Kunststoff Spacer 10mm, M3 I+O plastic				
ი	875 012 031	m	Netzteil CPU/Motor 24 VDC/60W Power supply CPU/motor 24 VDC/60 W				
10	811 020 021	12	Abstandshalter 10mm, M3 I+A Metall Spacer 10mm, M3 I+O metal				


N	/lob	oile We	lder										SPARE PARTS
BEZEICHNUNG	DESCRIPTION	Montageblech horizontal MW Mounting plate MW	Abstandsbolzen Polyamid L15 SW8 M4 II Spacer bolt polyamide L15 SW8 M4 II	Kabeldriller 6.6 29x10 Cable twister 6.6 29x10	Geräte Anschlussklemme L/N/PE Main connection terminal L/N/PE	Zylinderschraube ISO4762-M3x20-A2 Cylinder screw ISO4762-M3x20-A2	Sechskantmutter ISO4032-M6-A2 Hexagon nut ISO4032-M6-A2	Sperrkantscheibe A4 K für Gewinde M6 Retaining washer A4 K for thread M6	Scheibe DIN125-ISO7089-d6.4-A2 Washer DIN125-ISO7089-d6.4-A2	Kabeldurchführung ID14 Cable gland ID14	Abstandsbolzen Polyamid L43 SW8 M4 IA Spacer bolt polyamide L43 SW8 M4 IA	Linsenschraube ISO7380-M3x8-A2-TX Oval-head screw ISO7380-M3x8-A2-TX	
STK.	ατΥ.	-	2	7	5	4	5	7	2	-	4	2	
CODE	PART NO.	854 020 008	854 020 058	854 070 006	854 010 007	305 501 058	500 602 311	871 020 035	542 500 320	854 070 001	854 020 059	307 001 126	
POS.	NO	<del></del>	2	б	4	ۍ	9	7	ω	0	10	<del>.</del>	

15.9 Handgriff-Abdeckung MW | Handle-display cover MW



	Мо	bile We	lder									SPARE PARTS
DEZEICUNING	DESCRIPTION	Schutzblech, Bedienelemente MW Protective cover, operating elements MW	Linsenschraube ISO7380-M5x16-A2 Oval-head screw ISO7380-M5x16-A2	Clipslager MCM ID5 L2 Clip bearing MCM ID5 L2	Scharnier, Schutzblech Bedienelemente MW Hinge, protective cover MW	Senkschraube ISO14581-M3x10-A2-TX Countersunk screw ISO14581-M3x10-A2-TX	Gurtlasche, vorne MW Belt flap, front MW	Handgriff MW Handle	Gurtlasche, hinten MW Belt flap, rear MW	Senkschraube DIN7991-M5x12-A2 Countersunk screw DIN7991-M5x12-A2	U-Klemmprofil armiert Kantenschutz 9,5x6 U-clamp profile edge protection 9,5x6	
сти	QTY.	-	2	2	-	2	-	<del></del>	<del>.</del>	4	0,19	
	PART NO.	854 020 020	307 001 168	850 020 105	854 020 021	305 501 010	854 020 012	854 020 017	854 020 013	302 303 116	850 070 005	
000	ν Ω Ω	-	5	e	4	ى ا	9	7	ω	6	10	

15.10 Schweißstrominverter MW | Welding current inverter MW



	Mo	bile We	lder					SPARE F	PARTS
BEZEICHNUNG	DESCRIPTION	Schweißstrom-Einbaubuchse 400A Weld current built-in socket 400A	Schweißstrom-Einbaustecker 400A Weld current built-in plug 400A	Frontblech, Schweißstromanschlüsse MW Front plate, weld current connections MW	Schweißstrominverter MW Welding current inverter MW				
STK.	QTY.	-	-	-	-				
CODE	PART NO.	850 010 017	850 010 018	854 020 022	854 050 011				
POS.	No.	-	5	e	4				



POS.	CODE	STK.	BEZEICHNUNG	POS.	CODE	STK.	BEZEICHNUNG
NO.	PART NO.	QTY.	DESCRIPTION	NO.	PART NO.	QTΥ.	DESCRIPTION
<del></del>	854 040 005	-	Leitung, X101 CAN BUS-HMI Cable, X101 CAN BUS-HMI	11	854 040 003	<del>.</del>	Leitung, X1 40polIF Platine SK Cable, X1 40pin -IF Board SK
5	854 040 006	<del>.</del>	Leitung, X13 MW Buchse 9pol I/O Board Cable, X13 MW socket 9pol I/O Board	12	854 040 014	<del>~</del>	Leitung, X204 24VDC SV-Netzteil LINKS Cable, X204 24VDC SV power supply LEFT
ε	854 040 007	-	Leitung, X15 10polDrehsteller Cable, X15 10pin rotary encoder	13	854 040 020	-	Leitung, X18 10polDrucker Com. V2: ab/ inkl. der SN 2023-0-283;
4	854 040 018	-	Leitung, X51/52 Lüfter-IF Platine KE Cable, X51/52 Fan-IF Board KE	I			bis/inkl. SN2023-0-282 siehe Pos. 20 Austauschset 854 050 021
ъ	854 040 004	-	Leitung, X10 -Soft Key Folie Cable, X10 -Soft Key Foil				Cable, X 18 Tuplin-printer Com. VZ: Irom/ including SN 2023-0-283, to/incl. SN2023-0-282 see pos. 20 exchange set
9	854 040 013	-	Leitung, X203 24VDC SV-Netzteil MITTE Cable, X203 24VDC SV power supply	I			854 050 021
7	854 040 016	-	Leitung, X21 Pumpe -IF Platine KE Cable, X21 Pump -IF Board KE	4	850 040 011	-	Leitung, X19 24VDC-Drucker SW/MW V2:
α	854 040 019	-	Leitung, X44 Proportianlventil Cable, X44 probportion valve	I			ab/inkl. der SN 2023-0-283; bis/inkl. SN2023-0-282 siehe
ი	850 040 007	-	Leitung, X45 MD Sensor-Rechnerboard Cable, X45 MF sensor-main board				Austauscriset 634 030 021 Cable, X19 24VDC Printer SW/MW V2: from/including SN 2023-0-283.
10	854 040 017	-	Leitung, X31 KM Sensor-IF Platine KE Cable, X31 KM Sensor-IF Board KE				to/ind. SN2023-0-282 see exchange set 854 050 021

SPARE PARTS

ORBITALUM TOOLS GmbH , D-78224 Singen www.orbitalum.com



		А Н Н Н	ці I.				Ś	-		12	1W V2 V2	
		<sup>o</sup> latine Board	etzteil F /er sup			, MW ply MW	u V2 M	/2 MW	V2 V2	Com. <sup>v</sup> n. V2	r SW/N W/MW	
		sor-IF F nsor-IF	SV-Ne	8 Mini Mini	5m n	etzteille /er sup	et V1 zı T:	V1 to <sup>v</sup> ich:	WM or MM Is	rucker iter Col	Drucke rinter S	
		p. Sen: mp. sei	24VDC 4VDC (	- USE	2,145 0. 45 0.51	N-L, Né -L, pow	uschse je 1 S	ige set PC ea	, Thern therm	0polD oin-prin	4VDC-	
INUNG		6 Tem (16 Tei	X201: (201 24	USB /	LAN F AN RJ	230V	, Austa nd aus	exchar ng of 1	Irucker orinter,	X18 1 (18 10)	X19 2. (19 24 <sup>\</sup>	
EZEICH	ESCRIF	eit., X1 able, >	eitung, ≿able, >	eitung, table, L	eitung, table, L	eitung, 2able, 2	)rucker estehe	rinter,	inbaud	eitung, ≿able, >	eitung, ≿able, >	
STK. E	2ТΥ. С							шU	шш		υ	
0	0	1 800	012 1	002 1	1 100	022 1	021 1		I	I	I	
DE	RT NO.	4 040 (	4 040 (	4 040 (	4 040 (	4 040 (	4 050 (					
S. CO	PA	85	85	85	85	85	85					
POG	NO.	15	16	17	18	19	20					

customer service
Servicing,
Kundendienst
15.12 Service,

Für das Bestellen von Ersatzteilen und die Behebung von Störungen wenden Sie sich bitte direkt an unsere für Sie zuständige Niederlassung.

Für die Ersatzteilbestellung geben Sie bitte folgende Daten an:

- Maschinentyp
- Ersatzteilbezeichnung
- Code

ORBITALUM TOOLS GmbH , D-78224 Singen www.orbitalum.com

For ordering spare parts and for the resolution of faults, please contact your branch office directly.

Please provide the following information when ordering spare parts:

- Machine type
- Spare parts description
- Part No.

# 符合性声明 16

# ORIGINAL

- EG-Konformitätserklärung de
- EC Declaration of conformity en
- CE Déclaration de conformité fr
- CE Dichiarazione di conformità it
- es CE Declaración de conformidad EG-conformiteitsverklaring
- nl
- ES Prohlášení o shodě cz
- sk EÚ Prehlásenie o zhode
- fi FY-vaatimustenmukaisuusvakuutus



Orbitalum Tools GmbH Josef-Schüttler-Straße 17 78224 Singen, Deutschland Tel. +49 (0) 77 31 792-0

Maschine und Typ (inklusive optional erhältlichen Zubehörartlikeln von Orbitalum): / Machinery and type (including optionally available accessories from Orbitalum): / Machine et type (v compris accessories Orbitalum disponibles en option): / Macchina e tipo (inclusi gi articoli accessoria cajustabili opzionalmente Orbitalschweißstromquelle Mobile Welder Mobile Welder OC Plus da Orbitalum): / Máquina y tipo (incluidos los artículos de accesorios de Orbitalum disponibles ORBIMAT 180 SW opcionalmente): / Machine en type (inclusief optioneel verkrijgbare accessoires van Orbitalum): / Stroj a ORBIMAT 300 SW typ stroje (včetně volitelného příslušenství firmy Orbitalum): / Stroj a typ (vrátane voliteľne dostupného príslušenstva od Orbitalum) / Kone ja tyyppi (mukaan lukien Orbitalumin lisävarusteet) Seriennummer: / Series number: / Nombre de série: / Numero di serie: / Número de serie: / Serienummer: / Sériové číslo: / Sériové číslo: Niederspannungsrichtlinie 2014/35/EU Hiermit bestätigen wir, dass die genannte Maschine entsprechend den nachfolgend aufgeführten Richtlinien gefertigt und geprüft worden ist: / Herewith our confirmation that the named machine has been • EMV-Richtlinie 2014/30/EU manufactured and tested in accordance with the following directives: / Par la présente, nous déclarons que la machine citée ci-dessus a été fabriquée et testée en conformité aux directives: / Con la presente RoHS-Richtlinie 2011/65/EU Ökodesign-Verordnung (EU) 2019/1784 confermiamo che la macchina sopra specificata è stata costruita e controllata conformemente alle direttive qui di seguito elencate: / Por la presente confirmamos que la máquina mencionada ha sido fabricada y comprobada de acuerdo con las directivas especificadas a continuación: / Hiermee bevestigen wij, dat de vermelde machine in overeenstemming met de hieronder vermelde richtlijnen is gefabriceerd en gecontroleerd: / Tímto potvrzujeme, že uvedený stroj byl vyroben a testován v souladu s níže uvedenými směrnicemi: / Týmto potvrdzujeme, že uvedený stroj bol zhotovený a odskúšaný podľa nižšie uvedených smerníc / Vahvistamme täten, että edellä mainittu kone on valmistettu ja testattu seuraavien ohjeiden mukaisesti. Schutzziele folgender Richtlinien werden eingehalten: / Protection goals of the following guidelines are observed: / Les objectifs de protection des directives suivantes sont respectés : / Gli obiettivi di protezione Maschinen-Richtlinie 2006/42/EG direktiivien suojelutavoitteet täyttyvät: Folgende harmonisierte Normen sind angewandt: / The following harmonized standards have been • EN IEC 60974-1:2018+A1:2019 applied: / Les normes suivantes harmonisées où applicables: / Le seguenti norme armonizzate ove applicabili: / Las siguientes normas armonizadas han sido aplicadas: / Onderstaande geharmoniseerde • EN IEC 60974-3:2019 • EN 60974-10:2014+A1:2015 normen zijn toegepast: / Jsou použity následující harmonizované normy: / Boli aplikované tieto • EN ISO 12100:2010 harmonizované normy / :Sovelletaan seuraavia yhdenmukaistettuja standardeja • EN ISO 13849-1:2015 EN ISO 13849-2:2012 • EN 60204-1:2018 Gerd Riegraf Bevollmächtigt für die Zusammenstellung der technischen Unterlagen: / Authorised to compile the technical file: / Autorisé à compiler la documentation technique: / Incaricato della redazione della Orbitalum Tools GmbH

documentazione tecnica: / Autorizado para la elaboración de la documentación técnica: / Gemachtigde voor het samenstellen van het technisch dossier: / Osoba zplnomocněná k sestavení technické dokumentace: / Spinomocnenec pre zostavenie technických podkladov / Valtuutettu laatimaan tekniset asiakirjat:

D-78224 Singen

Bestätigt durch: / Confirmed by: / Confirmé par: / Confermato da: / Confirmado por: / Bevestigd door: / Potvrdil: / Potvrdil / Bestätigt durch:

Singen, 19.09.2022

Jürgen Jäckle - Manager Product Compliance

ORIGINAL DE UKCA-Konformitätserklärung EN UKCA Declaration of conformity	UK CA
	Orbitalum Tools GmbH Josef-Schüttler-Straße 17 78224 Singen, Deutschland
Maschine und Typ (inklusive optional erhältlichen Zubehörartikeln von Orbitalum): / Machinery and type (including optionally available accessories from Orbitalum):	Orbitalschweißstromquelle • Mobile Welder C • Mobile Welder OC Plus • ORBIMAT 180 SW • ORBIMAT 300 SW
Seriennummer: / Series number:	
Baujahr: / Year:	
Hiermit bestätigen wir, dass die genannte Maschine entsprechend den nachfolgend aufgeführten Richtlinien gefertigt und geprüft worden ist. / Herewith our confirmation that the named machine has been manufactured and tested in accordance with the following statutory requirements:	S.I. 2016/1101 Electrical Equipment (Safety) S.I. 2016/1091 Electromagnetic Compatibility S.I. 2012/3032 Restriction of the Use of Certain Hazardous Substances in Electrical and Electronic Equipment
Schutzziele folgender Richtlinien werden eingehalten: / Safety requirements of following directives are observed:	S.I. 2008/1597 Supply of Machinery (Safety)
Folgende harmonisierte Normen sind angewandt: / The following designates standards have been applied:	EN IEC 60974-1:2018+A1:2019 EN IEC 60974-3:2019 EN 60974-1:2014A1:2015 EN ISO 12100:2010 EN ISO 12100:2010 EN ISO 13849-1:2015 EN ISO 13849-2:2012 EN 60204-1:2018
Bevollmächtigt für die Zusammenstellung der technischen Unterlagen: / Authorised to compile the technical documentation:	Gerd Riegraf Orbitalum Tools GmbH DE-78224 Singen
Bestätigt durch: / Confirmed by:	
	fe fedlin
Singen, 19.09.2022	Jürgen Jäckle - Manager Product Compliance

Mobile Welder	
Notizen	

	Mobile	e Welder

Mobile Welder	

Orbitalum Tools GmbH provides global customers one source for the finest in pipe & tube cutting, beveling and orbital welding products.

# worldwide | sales + service

#### NORTH AMERICA

# USA

E.H. Wachs 600 Knightsbridge Parkway Lincolnshire, IL 60069 USA Tel. +1 847 537 8800 Fax +1 847 520 1147 Toll Free 800 323 8185

#### Northeast Sales, Service & Rental Center E.H. Wachs 1001 Lower Landing Road, Suite 208 Blackwood, New Jersey 08012 USA Tel. +1 856 579 8747 Fax +1 856 579 8748

Southeast Sales, Service & Rental Center E.H. Wachs 171 Johns Road, Unit A Greer, South Carolina 29650 USA Tel. +1 864 655 4771 Fax +1 864 655 4772

Northwest Sales, Service & Rental Center E.H. Wachs 2079 NE Aloclek Drive, Suite 1010 Hillsboro, Oregon 97124 USA Tel. +1 503 941 9270 Fax +1 971 727 8936

#### Gulf Coast Sales, Service & Rental Center E.H. Wachs 2220 South Philippe Avenue Gonzales, LA 70737 USA Tel. +1 225 644 7780 Fax +1 225 644 7785

Houston South Sales, Service & Rental Center E.H. Wachs 3327 Daisy Street Pasadena, Texas 77505 USA Tel. +1713 983 0784 Fax +1713 983 0703

#### CANADA

Wachs Canada Ltd Eastern Canada Sales, Service & Rental Center 1250 Journey's End Circle, Unit 5 Newmarket, Ontario L3Y 0B9 Canada Tel. +1905 830 8888 Fax +1905 830 6050 Toil Free: 888 785 2000

Wachs Canada Ltd Western Canada Sales, Service & Rental Center 5411 82 Ave NW Edmonton, Alberta T6B 2J6 Canada Tel. +1 780 469 6402 Fax +1 780 463 0654 Toil Free 800 661 4235

# 

#### EUROPE

#### GERMANY

Orbitalum Tools GmbH Josef-Schuettler-Str. 17 78224 Singen Germany Tel. +49 (0) 77 31 - 792 0 Fax +49 (0) 77 31 - 792 500

#### UNITED KINGDOM

#### Wachs UK UK Sales, Rental & Service Centre Units 4 & 5 Navigation Park Road One, Winsford Industrial Estate Winsford, Cheshire CW7 3 RL United Kingdom TeL, +44 (0) 1606 861 423

Fax +44 (0) 1606 556 364

# ASIA

CHINA

### Orbitalum Tools New Caohejing International Business Centre Room 2801-B, Building B No 391 Gui Ping Road Shanghai 200052 China

China Tel. +86 (0) 512 5016 7813 Fax +86 (0) 512 5016 7820

#### INDIA

ITW India Pvt. Ltd Sr.no. 234/235 & 245 Plot no. 8, Gala #7 Indialand Global Industrial Park Hinjawadi-Phase-1 Tal-Mulshi, Pune 411057 India Tel. +91 (0) 20 32 00 25 39 Mob. +91 (0) 91 00 99 45 78

#### **AFRICA & MIDDLE EAST**

#### UNITED ARAB EMIRATES

Wachs Middle East & Africa Operations PO Box 262543 Free Zone South FZS 5, ACO6 Jebel Ali Free Zone (South-5), Dubai United Arab Emirates Tel. +9714 88 65 211 Fax +9714 88 65 212

An ITW Company